

高速 1T 8051 内核 Flash MCU , 512 bytes SRAM , 8 Kbytes Flash, 128 bytes 独立 EEPROM, 12 位 ADC, 6 路 8 位 PWM, 3 个定时器, UART

## 1 总体描述

SC92F7302/7301/7300 (以下简称 SC92F730X) 是一系列增强型的 1T 8051 内核工业级 Flash 微控制器，指令系统完全兼容传统 8051 产品系列。

SC92F730X 集成有 8 Kbytes Flash ROM、512 bytes SRAM、128 bytes EEPROM、最多 18 个 GP I/O、8 个 IO 可外部中断、3 个 16 位定时器、9 路 12 位高精度 ADC、6 路独立 8 位 PWM、IO 驱动分级控制 (P0 和 P2 口)、内部 1% 高精度高频 24/12/6/2MHz 振荡器和低频 32kHz 振荡器、UART 等通讯接口等资源。为提高可靠性及简化客户电路，SC92F730X 内部也集成有 4 级可选电压 LVR、2.4V 基准 ADC 参考电压、WDT 等高可靠电路。SC92F730X 具有非常优异的抗干扰性能，非常适合应用于各种物联网控制、大小智能家电和智能家居、充电器、电源、航模、对讲机、无线通讯、游戏机等工业控制和消费应用领域。

## 2 主要功能

工作电压: 2.4V~5.5V

工作温度: -40 ~ 85°C

### EMS

- ESD
  - HBM: MIL-STD-883J Class 3B
  - MM: JEDEC EIA/JESD22-A115 Class C
  - CDM: ANSI/ESDA/JEDEC JS-002-2018 Class C3
- EFT
  - EN61000-4-4 Level 4

### 封装:

- SOP20/TSSOP20/QFN20
- SOP16
- SOP8

内核: 高速 1T 8051 内核

### Flash ROM:

- 8 Kbytes Flash ROM (MOVCA 禁止寻址 0000H~00FFH) 可重复写入 1 万次

### IAP:

- 可 code option 成 0K、0.5K、1K 或 8K
- 用户在对 Flash ROM 进行 IAP 操作的应用时，需将 LVR 设定为 2.9V 或更高，并保证 VDD 电压范围在 2.9V~5.5V 之间
- 用户在对 EEPROM 进行 IAP 操作的应用时，需保证 VDD 电压范围在 2.4V~5.5V 之间

EEPROM: 独立的 128 bytes，可重复写入 10 万次，10 年以上保存寿命

**SRAM:** 内部 256 bytes+外部 256 bytes

### 系统时钟 (f<sub>SYS</sub>) :

- 内建高频 24MHz 振荡器 (f<sub>HRC</sub>)
  - IC 工作的系统时钟，可通过编程器选择设定为: 24MHz@3.7~5.5V、12/6/2MHz@2.4~5.5V
  - 频率误差: 跨越 (2.4V~5.5V) 及 (-40 ~ 85°C) 应用环境，不超过 ±1%

### 内建低频 32kHz LRC 振荡器:

- 可作为 BaseTimer 的时钟源，并唤醒 STOP
- 可作为 WDT 的时钟源

### 低电压复位 (LVR) :

- 复位电压有 4 级可选：分别是：4.3V、3.7V、2.9V、2.3V
- 缺省值为用户烧写 Code Option 所选值

### Flash 烧写和仿真:

- 2 线 JTAG 烧写、仿真接口

### 中断 (INT) :

- Timer0, Timer1, Timer2, INT0, INT2, ADC, PWM, UART, Base Timer 共 9 个中断源
- 外部中断有 2 个中断向量，共 8 个中断口，全部可设上升沿、下降沿、双沿中断
- 两级中断优先级可设

### 数字外围:

- 最大 18 个双向可独立控制的 I/O 口，可独立设定上拉电阻
- P0、P2 口源驱动能力分四级控制
- 全部 IO 具有大灌电流驱动能力 (70mA)
- 11 位 WDT，可选时钟分频比
- 3 个标准 80C51 定时器 Timer0、Timer1 和 Timer2
- 6 路共用周期、单独可调占空比的 8 位 PWM
- 5 个 IO 可作为 1/2 BIAS 的 LCD COM 输出
- 1 个独立 UART 通信口

### 模拟外围:

- 9 路 12 位 ADC
  - 内建基准的 2.4V 参考电压
  - ADC 的参考电压有 2 种选择，分别是 V<sub>DD</sub> 以及 内部 2.4V
  - 内部一路 ADC 可直接测量 V<sub>DD</sub> 电压
  - 可设 ADC 转换完成中断

### 省电模式:

- IDLE Mode，可由任何中断唤醒
- STOP Mode，可由 INT0、2 和 BaseTimer 唤醒

## 92 系列产品命名规则

|    |    |    |   |   |   |   |   |   |   |    |   |
|----|----|----|---|---|---|---|---|---|---|----|---|
| 名称 | SC | 92 | F | 7 | 3 | 0 | 2 | X | M | 20 | U |
| 序号 | ①  | ②  | ③ | ④ | ⑤ | ⑥ | ⑦ | ⑧ | ⑨ | ⑩  | ⑪ |

| 序号 | 含义  |
|----|---|
| ①  | SinOne Chip 缩写  |
| ②  | 产品系列名称  |
| ③  | 产品类型 (F: Flash MCU)   |
| ④  | 系列号: 7: GP 系列, 8:TK 系列  |
| ⑤  | ROM Size: 1 为 2K, 2 为 4K, 3 为 8K, 4 为 16K, 5 为 32K...   |
| ⑥  | 子系列编号: 0~9, A~Z   |
| ⑦  | 引脚数: 0: 8pin, 1: 16pin, 2: 20pin, 3: 28pin, 5: 32pin, 6: 44pin, 7: 48pin, 8: 64pin, 9: 100pin |
| ⑧  | 版本号: (缺省、B、C、D)   |
| ⑨  | 封装形式: (D: DIP; M: SOP; X: TSSOP; N: NSOP; F: QFP; P: LQFP; Q: QFN; K: SKDIP)                  |
| ⑩  | 引脚数   |
| ⑪  | 包装方式: (U: 管装; R: 盘装; T: 卷带)   |

## 目录

|                                      |    |
|--------------------------------------|----|
| 1 总体描述 .....                         | 1  |
| 2 主要功能 .....                         | 1  |
| 92 系列产品命名规则 .....                    | 2  |
| 目录 .....                             | 3  |
| 3 管脚定义 .....                         | 7  |
| 3.1 管脚配置图 .....                      | 7  |
| 3.2 管脚资源列表 .....                     | 9  |
| 4 内部方框图 .....                        | 11 |
| 5 FLASH ROM 和 SRAM 结构 .....          | 12 |
| 5.1 flash rom .....                  | 12 |
| 5.2 Customer Option 区域（用户烧写设置） ..... | 13 |
| 5.2.1 Option 相关 SFR 操作说明 .....       | 14 |
| 5.3 SRAM .....                       | 15 |
| 5.3.1 256 bytes SRAM .....           | 15 |
| 5.3.2 外部 256 bytes SRAM .....        | 16 |
| 6 特殊功能寄存器（SFR） .....                 | 17 |
| 6.1 SFR 映像 .....                     | 17 |
| 6.2 SFR 说明 .....                     | 17 |
| 6.2.1 8051 CPU 内核常用特殊功能寄存器介绍 .....   | 18 |
| 7 电源、复位和时钟 .....                     | 20 |
| 7.1 电源电路 .....                       | 20 |
| 7.2 上电复位过程 .....                     | 20 |
| 7.2.1 复位阶段 .....                     | 20 |
| 7.2.2 调入信息阶段 .....                   | 20 |
| 7.2.3 正常操作阶段 .....                   | 20 |
| 7.3 复位方式 .....                       | 20 |
| 7.3.1 外部 RST 复位 .....                | 20 |
| 7.3.2 低电压复位 LVR .....                | 20 |

|                                    |           |
|------------------------------------|-----------|
| 7.3.3 上电复位 POR.....                | 21        |
| 7.3.4 看门狗复位 WDT .....              | 21        |
| 7.3.5 复位初始状态 .....                 | 22        |
| 7.4 高频系统时钟电路 .....                 | 23        |
| 7.5 低频振荡器及低频时钟定时器 .....            | 24        |
| 7.6 STOP 模式和 IDLE 模式 .....         | 25        |
| <b>8 中央处理单元 CPU 及指令系统.....</b>     | <b>27</b> |
| 8.1 CPU.....                       | 27        |
| 8.2 寻址方式 .....                     | 27        |
| 8.2.1 立即寻址 .....                   | 27        |
| 8.2.2 直接寻址 .....                   | 27        |
| 8.2.3 间接寻址 .....                   | 27        |
| 8.2.4 寄存器寻址 .....                  | 27        |
| 8.2.5 相对寻址 .....                   | 27        |
| 8.2.6 变址寻址 .....                   | 27        |
| 8.2.7 位寻址 .....                    | 27        |
| <b>9 INTERRUPT 中断 .....</b>        | <b>29</b> |
| 9.1 中断源、向量 .....                   | 29        |
| 9.2 中断结构图 .....                    | 30        |
| 9.3 中断优先级 .....                    | 31        |
| 9.4 中断处理流程 .....                   | 31        |
| 9.5 中断相关 SFR 寄存器 .....             | 31        |
| <b>10 定时器 TIMER0 、TIMER1 .....</b> | <b>35</b> |
| 10.1 T0 和 T1 相关特殊功能寄存器 .....       | 35        |
| 10.2 T0 工作模式.....                  | 37        |
| 10.3 T1 工作模式.....                  | 38        |
| <b>11 定时器 TIMER2 .....</b>         | <b>41</b> |
| 11.1 T2 相关特殊功能寄存器.....             | 41        |
| 11.2 T2 工作模式.....                  | 42        |
| <b>12 PWM.....</b>                 | <b>44</b> |

---

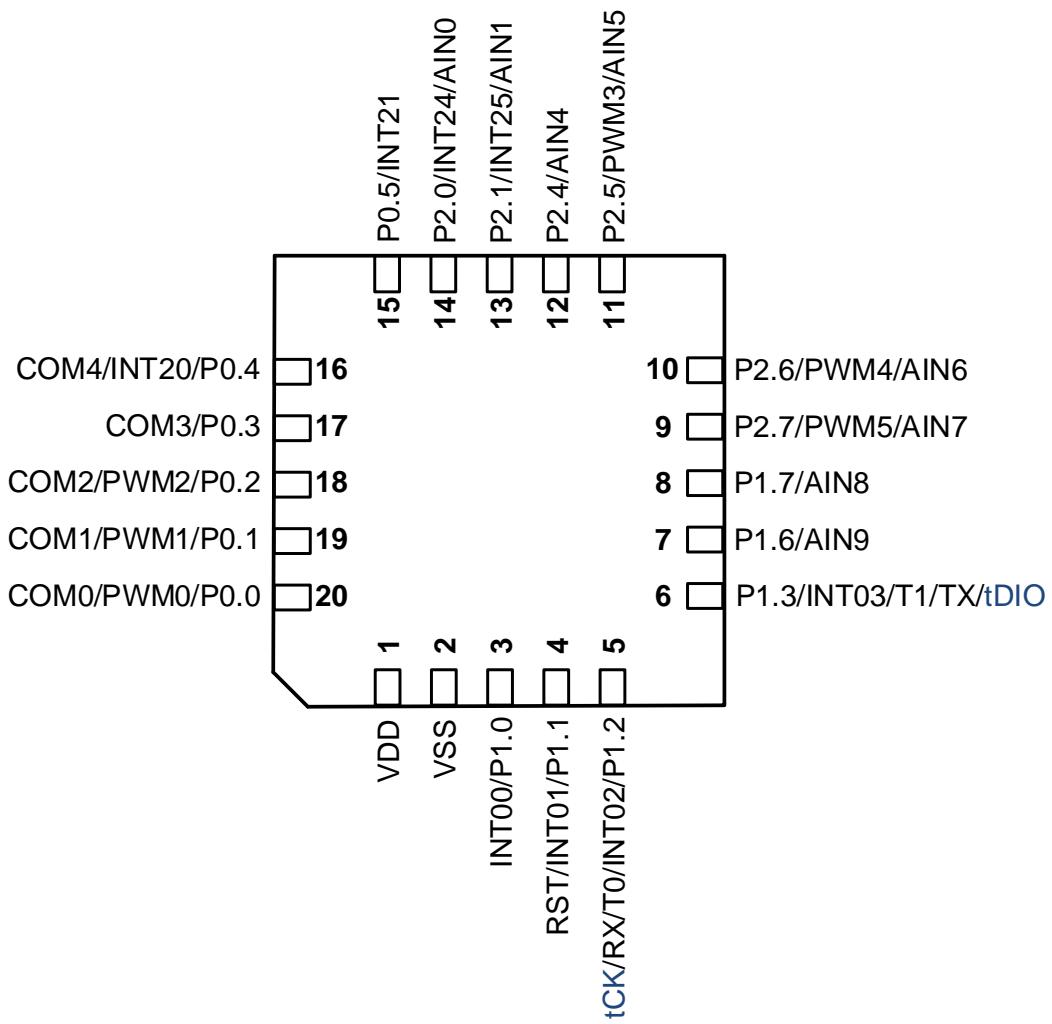
|        |                                 |    |
|--------|---------------------------------|----|
| 12.1   | PWM 结构框图 .....                  | 44 |
| 12.2   | PWM 相关 SFR 寄存器 .....            | 45 |
| 12.3   | PWM 波形及用法 .....                 | 49 |
| 13     | GP I/O .....                    | 51 |
| 13.1   | GPIO 结构图 .....                  | 51 |
| 13.2   | I/O 端口相关寄存器 .....               | 52 |
| 14     | 软件 LCD 驱动 .....                 | 54 |
| 14.1   | 软件 LCD 驱动相关寄存器 .....            | 54 |
| 15     | UART .....                      | 55 |
| 15.1   | UART 相关寄存器 .....                | 55 |
| 15.2   | 串口通信的波特率 .....                  | 56 |
| 16     | 模数转换 ADC .....                  | 57 |
| 16.1   | ADC 相关寄存器 .....                 | 57 |
| 16.2   | ADC 转换步骤 .....                  | 59 |
| 16.3   | ADC 连接电路图 .....                 | 60 |
| 17     | EEPROM 及 IAP 操作 .....           | 61 |
| 17.1   | EEPROM / IAP 操作相关寄存器 .....      | 61 |
| 17.2   | EEPROM / IAP 操作流程 .....         | 63 |
| 17.2.1 | 128 bytes 独立 EEPROM 操作例程 .....  | 63 |
| 17.2.2 | 8 Kbytes CODE 区域 IAP 操作例程 ..... | 64 |
| 18     | 电气特性 .....                      | 65 |
| 18.1   | 极限参数 .....                      | 65 |
| 18.2   | 推荐工作条件 .....                    | 65 |
| 18.3   | 直流电气特性 .....                    | 65 |
| 18.4   | 交流电气特性 .....                    | 67 |
| 18.5   | ADC 电气特性 .....                  | 67 |

---

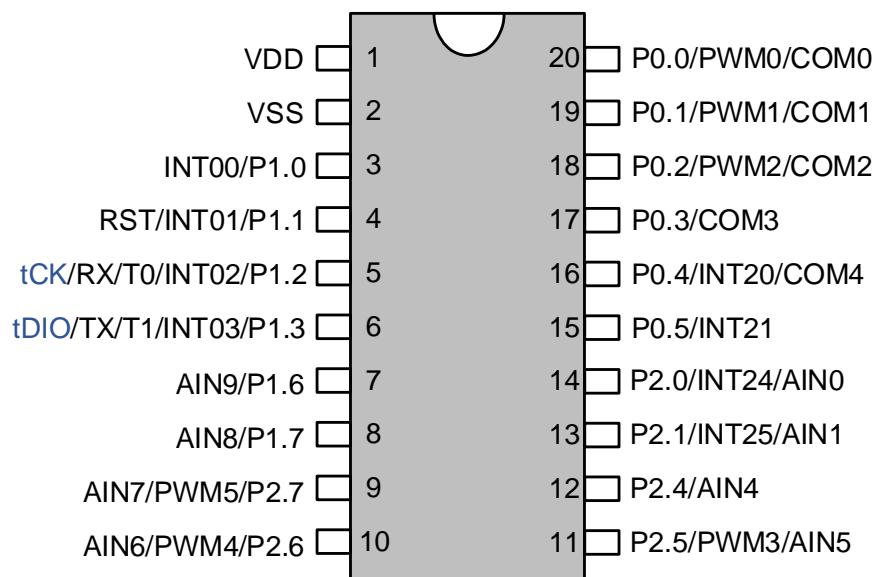
|                 |    |
|-----------------|----|
| 19 订购信息 .....   | 68 |
| 20 封装信息 .....   | 69 |
| 21 规格更改记录 ..... | 74 |
| 声明 .....        | 75 |

### 3 管脚定义

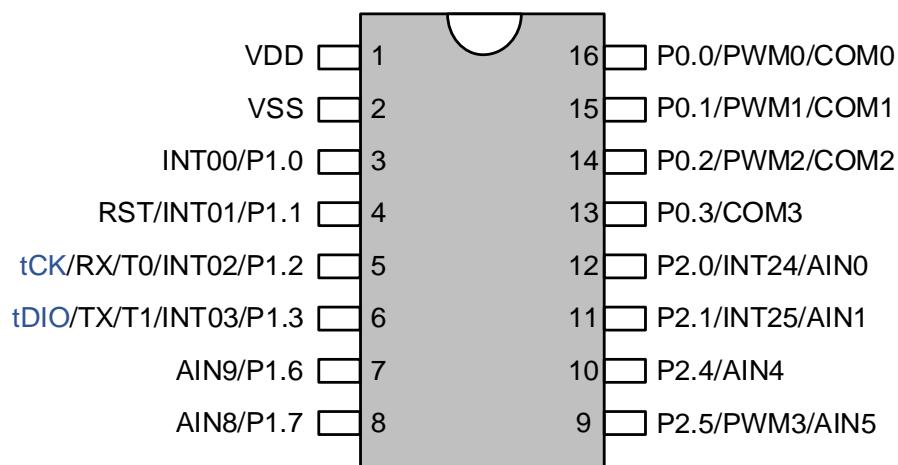
#### 3.1 管脚配置图



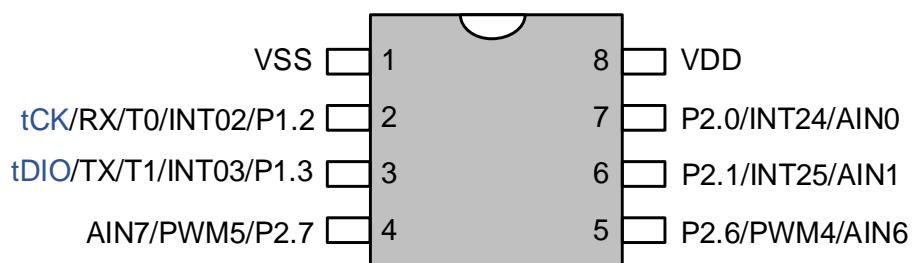
SC92F7302 管脚配置图  
适用于 QFN20 封装



SC92F7302 管脚配置图  
适用于 SOP20/TSSOP20 封装



SC92F7301 管脚配置图  
适用于 SOP16 封装



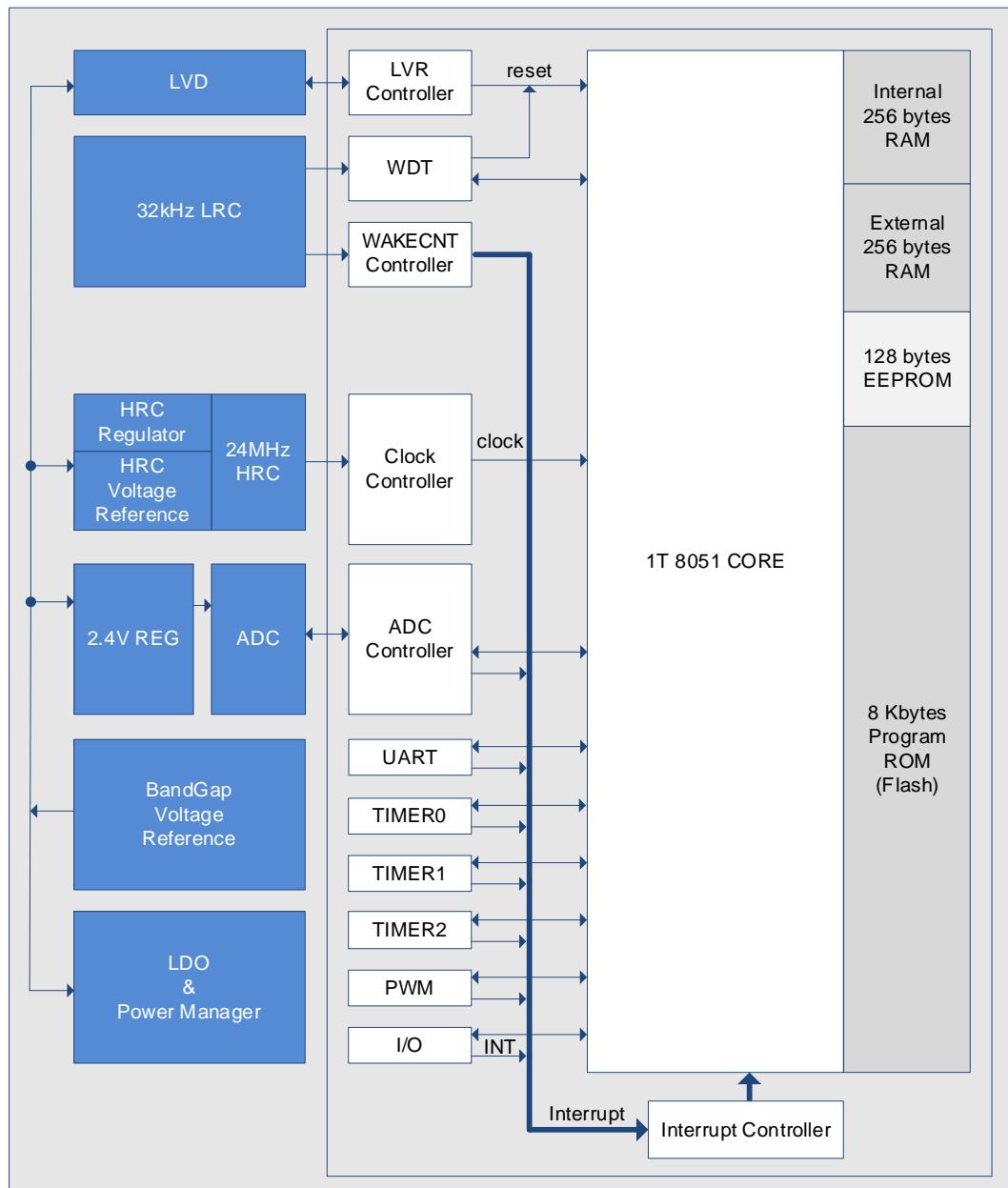
SC92F7300 管脚配置图  
适用于 SOP8 封装

### 3.2 管脚资源列表

| 脚位数   |       |      | 管脚名称                         | 类型    | 功能说明   |
|-------|-------|------|------------------------------|-------|--|
| 20PIN | 16PIN | 8PIN |                              |       |  |
| 1     | 1     | 8    | <b>VDD</b>                   | Power | 电源   |
| 2     | 2     | 1    | <b>VSS</b>                   | Power | 接地   |
| 3     | 3     | -    | <b>P1.0/INT00</b>            | I/O   | P1.0: GPIO P1.0<br>INT00: 外部中断 0 的输入 0   |
| 4     | 4     | -    | <b>P1.1/INT01/RST</b>        | I/O   | P1.1: GPIO P1.1<br>INT01: 外部中断 0 的输入 1<br>RST: 复位管脚  |
| 5     | 5     | 2    | <b>P1.2/INT02/T0/RX/tCK</b>  | I/O   | P1.2: GPIO P1.2<br>INT02: 外部中断 0 的输入 2<br>T0: 计数器 0 外部输入<br>RX: UART 接收<br><b>tCK</b> : 烧录和仿真口时钟线  |
| 6     | 6     | 3    | <b>P1.3/INT03/T1/TX/tDIO</b> | I/O   | P1.3: GPIO P1.3<br>INT03: 外部中断 0 的输入 3<br>T1: 计数器 1 外部输入<br>TX: UART 发送<br><b>tDIO</b> : 烧录和仿真口数据线 |
| 7     | 7     | -    | <b>P1.6/AIN9</b>             | I/O   | P1.6: GPIO P1.6<br>AIN9: ADC 输入通道 9  |
| 8     | 8     | -    | <b>P1.7/AIN8</b>             | I/O   | P1.7: GPIO P1.7<br>AIN8: ADC 输入通道 8  |
| 9     | -     | 4    | <b>P2.7/PWM5/AIN7</b>        | I/O   | P2.7: GPIO P2.7<br>PWM5: PWM5 输出口<br>AIN7: ADC 输入通道 7  |
| 10    | -     | 5    | <b>P2.6/PWM4/AIN6</b>        | I/O   | P2.6: GPIO P2.6<br>PWM4: PWM4 输出口<br>AIN6: ADC 输入通道 6  |
| 11    | 9     | -    | <b>P2.5/PWM3/AIN5</b>        | I/O   | P2.5: GPIO P2.5<br>PWM3: PWM3 输出口<br>AIN5: ADC 输入通道 5  |
| 12    | 10    | -    | <b>P2.4/AIN4</b>             | I/O   | P2.4: GPIO P2.4<br>AIN4: ADC 输入通道 4  |
| 13    | 11    | 6    | <b>P2.1/INT25/AIN1</b>       | I/O   | P2.1: GPIO P2.1<br>INT25: 外部中断 2 的输入 5<br>AIN1: ADC 输入通道 1   |
| 14    | 12    | 7    | <b>P2.0/INT24/AIN0</b>       | I/O   | P2.0: GPIO P2.0<br>INT24: 外部中断 2 的输入 4<br>AIN0: ADC 输入通道 0   |
| 15    | -     | -    | <b>P0.5/INT21</b>            | I/O   | P0.5: GPIO P0.5<br>INT21: 外部中断 2 的输入 1   |
| 16    | -     | -    | <b>P0.4/INT20/COM4</b>       | I/O   | P0.4: GPIO P0.4<br>INT20: 外部中断 2 的输入 0   |

| 脚位数   |       |      | 管脚名称           | 类型  | 功能说明  |
|-------|-------|------|----------------|-----|---|
| 20PIN | 16PIN | 8PIN |                |     |   |
|       |       |      |                |     | COM4: LCD 驱动公共端 COM4                                      |
| 17    | 13    | -    | P0.3/COM3      | I/O | P0.3: GPIO P0.3<br>COM3: LCD 驱动公共端 COM3                   |
| 18    | 14    | -    | P0.2/PWM2/COM2 | I/O | P0.2: GPIO P0.2<br>PWM2: PWM2 输出口<br>COM2: LCD 驱动公共端 COM2 |
| 19    | 15    | -    | P0.1/PWM1/COM1 | I/O | P0.1: GPIO P0.1<br>PWM1: PWM1 输出口<br>COM1: LCD 驱动公共端 COM1 |
| 20    | 16    | -    | P0.0/PWM0/COM0 | I/O | P0.0: GPIO P0.0<br>PWM0: PWM0 输出口<br>COM0: LCD 驱动公共端 COM0 |

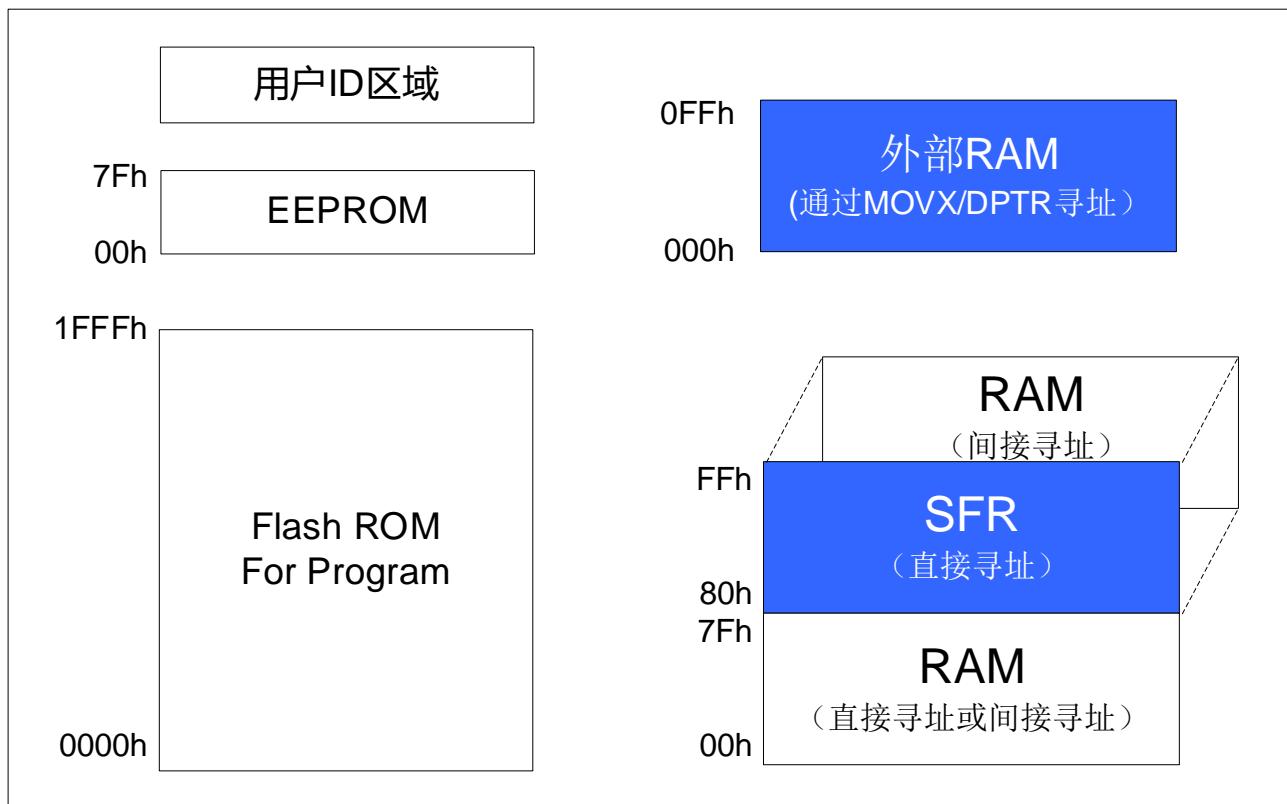
## 4 内部方框图



SC92F730X BLOCK DIAGRAM

## 5 FLASH ROM 和 SRAM 结构

SC92F730X 的 Flash ROM 和 SRAM 结构如下：



Flash ROM 和 SRAM 结构图

### 5.1 FLASH ROM

SC92F730X 有 8 Kbytes 的 Flash ROM，ROM 地址为 0000H~1FFFH。此 8 Kbytes Flash ROM 可反复擦写 1 万次，可通过 SinOne 提供的专用 ICP 烧录器来进行编程及擦除。地址为 0000H~00FFH 地址的 256 bytes 区间 MOVC 指令不可寻址。

EEPROM 为独立于 8 Kbytes ROM 之外的一块区间，其地址为 00H~7FH，可在程序中对其进行单 byte 读写操作，具体操作方法参考 [17 EEPROM 及 IAP 操作](#)。注意：EEPROM 擦写次数为 10 万次，用户擦写不要超过 EEPROM 的额定烧写次数，否则会出现异常！

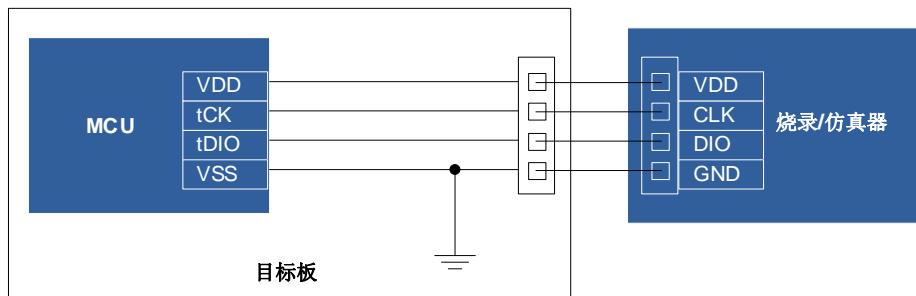
用户 ID 区域：出厂时写入用户 ID，用户只可对其进行读操作，具体操作方式参考 [17 EEPROM 及 IAP 操作](#)。

SC92F730X 的 8 Kbytes Flash ROM 能提供查空 BLANK、编程 PROGRAM、校验 VERIFY 和擦除 ERASE 功能，但不提供读取 READ 的功能。此 Flash ROM 和 EEPROM 通常写入前无需进行擦除操作，直接写入数据即可实现新数据的覆盖。

**注意：**

1. 用户在对 Flash ROM 进行 IAP 操作的应用时，需将 LVR 设定为 2.9V 或更高，并保证 VDD 电压范围在 2.9V~5.5V 之间
2. 用户在对 EEPROM 进行 IAP 操作的应用时，需保证 VDD 电压范围在 2.4V~5.5V 之间

SC92F730X 的 Flash ROM 通过 tDIO、tCK、V<sub>DD</sub>、V<sub>SS</sub> 来进行编程，具体连接关系如下：



ICP 模式 Flash Writer 编程连接示意图

## 5.2 CUSTOMER OPTION 区域（用户烧写设置）

SC92F730X 内部有单独的一块 Flash 区域用于保存客户的上电初始值设置，此区域称为 Code Option 区域。用户在烧写 IC 时将此部分代码写入 IC 内部，IC 在复位初始化时，就会将此设置调入 SFR 作为初始设置。

Option 相关 SFR 操作说明：

Option 相关 SFR 的读写操作由 OPINX 和 OPREG 两个寄存器进行控制，各 Option SFR 的具体位置由 OPINX 确定，如下表所示：

| 符号      | 地址      | 说明                    | 7     | 6 | 5          | 4         | 3      | 2 | 1 | 0            |
|---------|---------|-----------------------|-------|---|------------|-----------|--------|---|---|--------------|
| OP_HRCR | 83H@FFH | 系统时钟改变寄存器             |       |   |            |           |        |   |   | OP_HRCR[7:0] |
| OP_CTM0 | C1H@FFH | Customer Option 寄存器 0 | ENWDT | - | SCLKS[1:0] | DISRST    | DISLVR |   |   | LVRS[1:0]    |
| OP_CTM1 | C2H@FFH | Customer Option 寄存器 1 | VREFS | - | -          | IAPS[1:0] |        |   |   | -            |

**OP\_HRCR (83H@FFH) 系统时钟改变寄存器（读/写）**

| 位编号   | 7            | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1 | 0 |
|-------|--------------|---|---|---|---|---|---|---|
| 符号    | OP_HRCR[7:0] |   |   |   |   |   |   |   |
| 读/写   | 读/写          |   |   |   |   |   |   |   |
| 上电初始值 | n            | n | n | n | n | n | n | n |

| 位编号 | 位符号          | 说明   |
|-----|--------------|--|
| 7~0 | OP_HRCR[7:0] | 内部高频 RC 频率调校<br>中心值 10000000b 对应 HRC 中心频率，数值变大频率加快，数值变小频率变慢。 |

**OP\_CTM0 (C1H@FFH) Customer Option 寄存器 0（读/写）**

| 位编号   | 7     | 6 | 5          | 4      | 3      | 2 | 1   | 0         |
|-------|-------|---|------------|--------|--------|---|-----|-----------|
| 符号    | ENWDT | - | SCLKS[1:0] | DISRST | DISLVR |   |     | LVRS[1:0] |
| 读/写   | 读/写   | - | 读/写        | 读/写    | 读/写    |   | 读/写 |           |
| 上电初始值 | n     | x | n          | n      | n      |   | n   |           |

| 位编号 | 位符号   | 说明  |
|-----|-------|---|
| 7   | ENWDT | WDT 开关<br>0: WDT 无效<br>1: WDT 有效（但 IC 在执行 IAP 过程中 WDT 停止计数） |

| 位编号 | 位符号               | 说明   |
|-----|-------------------|--|
| 5~4 | <b>SCLKS[1:0]</b> | 系统时钟频率选择:<br>00: 系统时钟频率为高频振荡器频率除以 1;<br>01: 系统时钟频率为高频振荡器频率除以 2;<br>10: 系统时钟频率为高频振荡器频率除以 4;<br>11: 系统时钟频率为高频振荡器频率除以 12。 |
| 3   | <b>DISRST</b>     | IO/RST 复位切换控制<br>0: P1.1 当复位脚使用<br>1: P1.1 当正常的 I/O 管脚使用   |
| 2   | <b>DISLVR</b>     | LVR 使能设置<br>0: LVR 正常使用<br>1: LVR 无效   |
| 1~0 | <b>LVRS[1:0]</b>  | LVR 电压选择控制<br>11: 4.3V 复位<br>10: 3.7V 复位<br>01: 2.9V 复位<br>00: 2.3V 复位   |
| 6   | -                 | 保留   |

**OP\_CTM1 (C2H@FFH) Customer Option 寄存器 1 (读/写)**

| 位编号   | 7     | 6 | 5 | 4 | 3         | 2   | 1 | 0 |
|-------|-------|---|---|---|-----------|-----|---|---|
| 符号    | VREFS | - | - | - | IAPS[1:0] | -   | - | - |
| 读/写   | 读/写   | - | - | - | 读/写       | 读/写 | - | - |
| 上电初始值 | n     | x | x | x | n         | n   | x | x |

| 位编号      | 位符号              | 说明   |
|----------|------------------|--|
| 7        | <b>VREFS</b>     | 参考电压选择 (初始值从 Code Option 调入, 用户可修改设置)<br>0: 设定 ADC 的 VREF 为 V <sub>DD</sub><br>1: 设定 ADC 的 VREF 为 内部准确的 2.4V   |
| 3~2      | <b>IAPS[1:0]</b> | IAP 空间范围选择<br>00: Code 区域禁止 IAP 操作, 仅 EEPROM 区域可作为数据存储使用<br>01: 最后 0.5K Code 区域允许 IAP 操作 (1E00H ~1FFFH)<br>10: 最后 1K Code 区域允许 IAP 操作 (1C00H~1FFFH)<br>11: 全部 Code 区域允许 IAP 操作 (0000H~1FFFH) |
| 6~4, 1~0 | -                | 保留   |

### 5.2.1 OPTION 相关 SFR 操作说明

Option 相关 SFR 的读写操作由 OPINX 和 OPREG 两个寄存器进行控制, 各 Option SFR 的具体位置由 OPINX 确定, 各 Option SFR 的写入值由 OPREG 确定:

| 符号    | 地址  | 说明         | 7 | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1 | 0 | 上电初始值      |
|-------|-----|------------|---|---|---|---|---|---|---|---|------------|
| OPINX | FEH | Option 指针  |   |   |   |   |   |   |   |   | 00000000b  |
| OPREG | FFH | Option 寄存器 |   |   |   |   |   |   |   |   | nnnnnnnnnb |

操作 Option 相关 SFR 时 OPINX 寄存器存放相关 OPTION 寄存器的地址, OPREG 寄存器存放对应的值。  
例如: 要将 OP\_HRCR 配置为 0x01, 具体操作方法如下:

C 语言例程:

```
OPINX = 0x83;           //将 OP_HRCR 的地址写入 OPINX 寄存器
OPREG = 0x01;           //对 OPREG 寄存器写入 0x01 (待写入 OP_HRCR 寄存器的值)
```

汇编例程：

```
MOV OPINX, #83H      ; 将 OP_HRCR 的地址写入 OPINX 寄存器  
MOV OPREG, #01H      ; 对 OPREG 寄存器写入 0x01 (待写入 OP_HRCR 寄存器的值)
```

注意：禁止向 OPINX 寄存器写入 Customer Option 区域 SFR 地址之外的数值！否则会造成系统运行异常！

## 5.3 SRAM

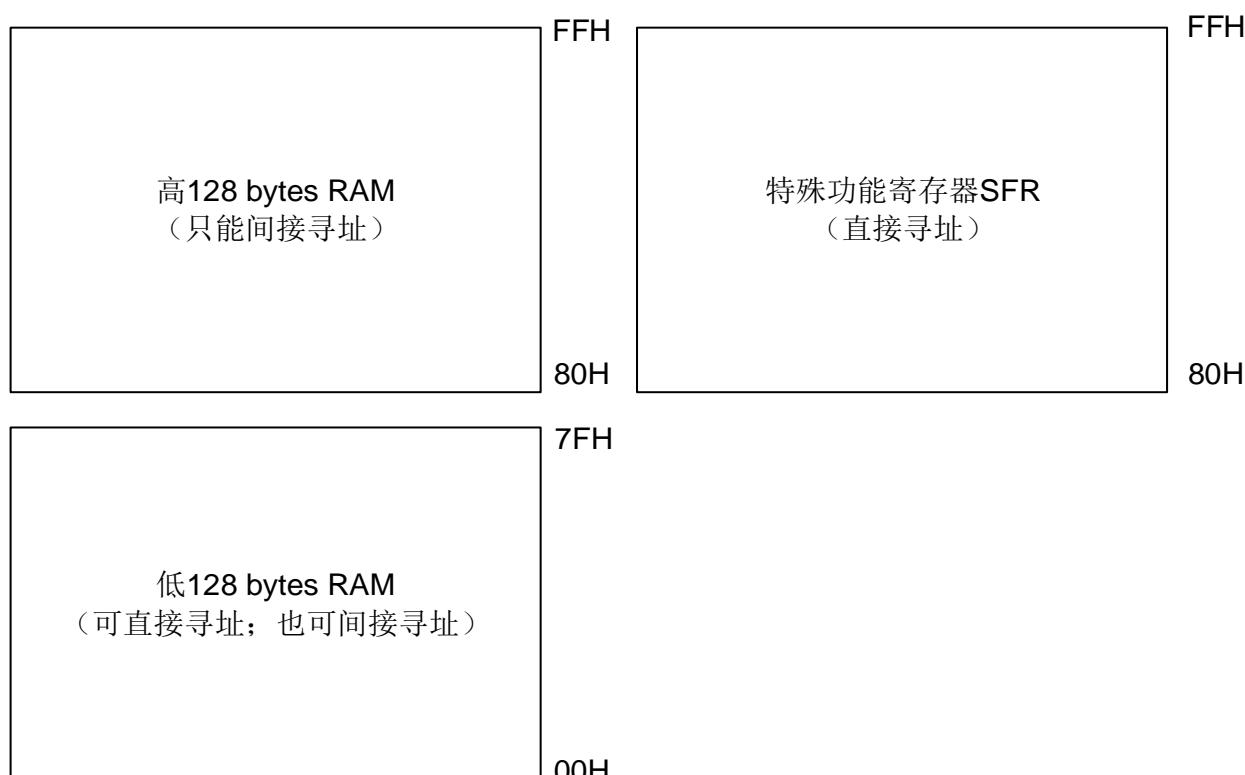
SC92F730X 单片机集成了 512 bytes 的 SRAM，分为内部 256 bytes RAM 和外部 256 bytes RAM。内部 RAM 的地址范围为 00H~FFH，其中高 128 bytes (地址 80H~FFH) 只能间接寻址，低 128 bytes (地址 00H~7FH) 可直接寻址也可间接寻址。

特殊功能寄存器 SFR 的地址也是 80H~FFH。但 SFR 同内部高 128 bytes SRAM 的区别是：SFR 寄存器是直接寻址，而内部高 128 bytes SRAM 只能是间接寻址。

外部 RAM 的地址为 000H~OFFH，但需通过 MOVX 指令来寻址。

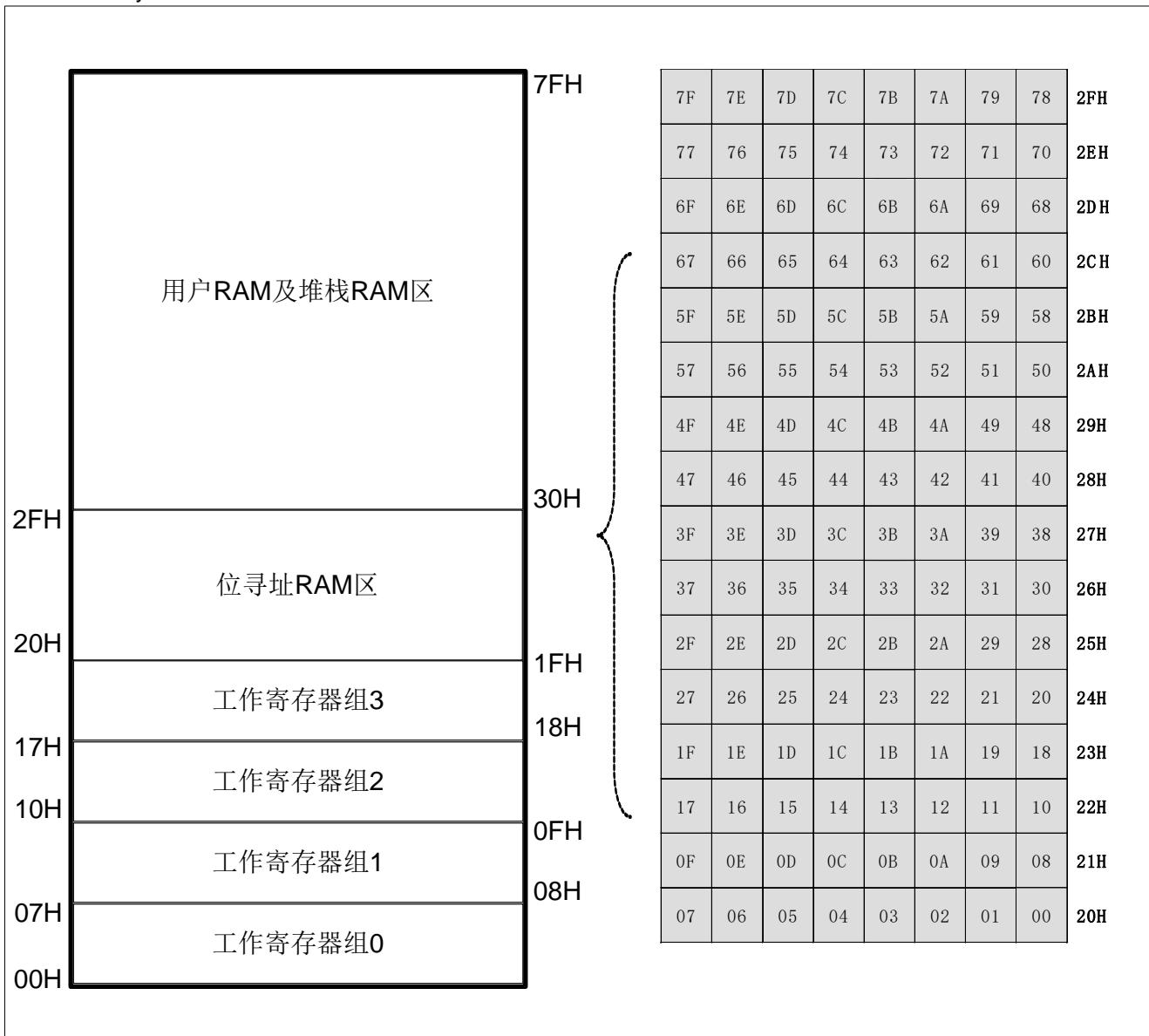
### 5.3.1 256 BYTES SRAM

低 128 bytes SRAM 区可分为三部分：①工作寄存器组 0~3，地址 00H~1FH，程序状态字寄存器 PSW 中的 RS0、RS1 组合决定了当前使用的工作寄存器，使用工作寄存器组 0~3 可加快运算的速度；②位寻址区 20H~2FH，此区域用户可以用作普通 RAM 也可用作按位寻址 RAM；按位寻址时，位的地址为 00H~7FH，（此地址按位编地址，不同于通用 SRAM 按字节编地址），程序中可由指令区分；③用户 RAM 和堆栈区，SC92F730X 复位过后，8 位的堆栈指针指向堆栈区，用户一般会在初始化程序时设置初值，建议设置在 E0H~FFH 的单元区间。



256 bytes RAM 结构图

低 128 bytes RAM 结构如下：



SRAM 结构图

### 5.3.2 外部 256 BYTES SRAM

可通过 MOVX @DPTR , A 来访问外部 256 字节 RAM; 也可以使用 MOVX A, @Ri 或 MOVX @Ri, A。

## 6 特殊功能寄存器 (SFR)

### 6.1 SFR 映像

SC92F730X 有一些特殊功能寄存器，我们称为 SFR。这些 SFR 寄存器的地址位于 80H~FFH，有些可以位寻址，有些不能位寻址。能够进行位寻址操作的寄存器的地址末位数都是“0”或“8”，这些寄存器在需要改变单个位的数值时非常方便。所有的 SFR 特殊功能寄存器都必须使用直接寻址方式寻址。

SC92F730X 的特殊功能寄存器名称及地址如下表：

|     | 0/8   | 1/9     | 2/A    | 3/B     | 4/C     | 5/D     | 6/E     | 7/F     |
|-----|-------|---------|--------|---------|---------|---------|---------|---------|
| F8h | -     | -       | -      | -       | -       |         | OPINX   | OPREG   |
| F0h | B     | IAPKEY  | IAPADL | IAPADH  | IAPADE  | IAPDAT  | IAPCTL  | -       |
| E8h | -     | -       | -      | -       | -       | -       | -       | -       |
| E0h | ACC   | -       | -      | -       | -       | -       | -       | -       |
| D8h | -     | -       | -      | -       | -       | PWMDTY3 | PWMDTY4 | PWMDTY5 |
| D0h | PSW   | PWMCFG0 | PWMCON | PWMPRD  | PWMCFG1 | PWMDTY0 | PWMDTY1 | PWMDTY2 |
| C8h | T2CON | -       | RCAP2L | RCAP2H  | TL2     | TH2     | BTMCON  | WDTCON  |
| C0h | -     | -       | -      | -       | -       | -       | INT2F   | INT2R   |
| B8h | IP    | IP1     | INT0F  | INT0R   | -       | -       | -       | -       |
| B0h | -     | -       | -      | -       | -       | -       | -       | -       |
| A8h | IE    | IE1     | -      | ADCCFG0 | ADCCFG1 | ADCCON  | ADCVL   | ADCVH   |
| A0h | P2    | P2CON   | P2PH   | -       | -       | -       | -       | -       |
| 98h | SCON  | SBUF    | P0CON  | P0PH    | P0VO    | -       | -       | -       |
| 90h | P1    | P1CON   | P1PH   | -       | -       | -       | -       | IOHCON  |
| 88h | TCON  | TMOD    | TL0    | TL1     | TH0     | TH1     | TMCON   | OTCON   |
| 80h | P0    | SP      | DPL    | DPH     | -       | -       | -       | PCON    |
|     | 可位寻址  |         |        |         | 不可位寻址   |         |         |         |

说明：

1. SFR 寄存器中空的部分代表没有此寄存器 RAM，不建议用户使用。

### 6.2 SFR 说明

特殊功能寄存器 SFR 的具体解释说明如下：

| 符号    | 地址  | 说明             | 7    | 6    | 5   | 4        | 3          | 2    | 1    | 0    | 上电初始值     |
|-------|-----|----------------|------|------|-----|----------|------------|------|------|------|-----------|
| P0    | 80H | P0 口数据寄存器      | -    | -    | P05 | P04      | P03        | P02  | P01  | P00  | xx000000b |
| SP    | 81H | 堆栈指针           |      |      |     |          | SP[7:0]    |      |      |      | 00000111b |
| DPL   | 82H | DPTR 数据指针低位    |      |      |     | DPL[7:0] |            |      |      |      | 00000000b |
| DPH   | 83H | DPTR 数据指针高位    |      |      |     | DPH[7:0] |            |      |      |      | 00000000b |
| PCON  | 87H | 电源管理控制寄存器      | SMOD | -    | -   | -        | -          | -    | STOP | IDL  | 0xxxxx00b |
| TCON  | 88H | 定时器控制寄存器       | TF1  | TR1  | TF0 | TR0      | -          | -    | -    | -    | 0000xxxxb |
| TMOD  | 89H | 定时器工作模式寄存器     | -    | C/T1 | M11 | M01      | -          | C/T0 | M10  | M00  | x000x000b |
| TL0   | 8AH | 定时器 0 低 8 位    |      |      |     | TL0[7:0] |            |      |      |      | 00000000b |
| TL1   | 8BH | 定时器 1 低 8 位    |      |      |     | TL1[7:0] |            |      |      |      | 00000000b |
| TH0   | 8CH | 定时器 0 高 8 位    |      |      |     | TH0[7:0] |            |      |      |      | 00000000b |
| TH1   | 8DH | 定时器 1 高 8 位    |      |      |     | TH1[7:0] |            |      |      |      | 00000000b |
| TMCON | 8EH | 定时器频率控制寄存器     | -    | -    | -   | -        | -          | T2FD | T1FD | T0FD | xxxxxx00b |
| OTCON | 8FH | 输出控制寄存器        | -    | -    | -   | -        | VOIRS[1:0] | -    | -    |      | xxxx00xxb |
| P1    | 90H | P1 口数据寄存器      | P17  | P16  | -   | -        | P13        | P12  | P11  | P10  | 00xx0000b |
| P1CON | 91H | P1 口输入/输出控制寄存器 | P1C7 | P1C6 | -   | -        | P1C3       | P1C2 | P1C1 | P1C0 | 00xx0000b |
| P1PH  | 92H | P1 口上拉电阻控制寄存器  | P1H7 | P1H6 | -   | -        | P1H3       | P1H2 | P1H1 | P1H0 | 00xx0000b |

| 符号      | 地址  | 说明               | 7        | 6     | 5           | 4             | 3             | 2      | 1           | 0      | 上电初始值      |
|---------|-----|------------------|----------|-------|-------------|---------------|---------------|--------|-------------|--------|------------|
| IOHCON  | 97H | 输出电流设置寄存器        | P2H[1:0] |       | P2L[1:0]    |               | P0H[1:0]      |        | P0L[1:0]    |        | 00000000b  |
| SCON    | 98H | 串口控制寄存器          | SM0      | SM1   | SM2         | REN           | TB8           | RB8    | TI          | RI     | 00000000b  |
| SBUF    | 99H | 串口数据缓存寄存器        |          |       |             |               | SBUF[7:0]     |        |             |        | 00000000b  |
| P0CON   | 9AH | P0 口输入/输出控制寄存器   | -        | -     | P0C5        | P0C4          | P0C3          | P0C2   | P0C1        | P0C0   | xx000000b  |
| P0PH    | 9BH | P0 口上拉电阻控制寄存器    | -        | -     | P0H5        | P0H4          | P0H3          | P0H2   | P0H1        | P0H0   | xx000000b  |
| P0VO    | 9CH | P0 口 LCD 电压输出寄存器 | -        | -     | -           | P04VO         | P03VO         | P02VO  | P01VO       | P00VO  | xxx00000b  |
| P2      | A0H | P2 口数据寄存器        | P27      | P26   | P25         | P24           | -             | -      | P21         | P20    | 0000xx00b  |
| P2CON   | A1H | P2 口输入/输出控制寄存器   | P2C7     | P2C6  | P2C5        | P2C4          | -             | -      | P2C1        | P2C0   | 0000xx00b  |
| P2PH    | A2H | P2 口上拉电阻控制寄存器    | P2H7     | P2H6  | P2H5        | P2H4          | -             | -      | P2H1        | P2H0   | 0000xx00b  |
| IE      | A8H | 中断使能寄存器          | EA       | EADC  | ET2         | EUART         | ET1           | -      | ET0         | EINT0  | 00000x00b  |
| IE1     | A9H | 中断使能寄存器 1        | -        | -     | -           | -             | EINT2         | EBTM   | EPWM        | -      | xxxx000xb  |
| ADCCFG0 | ABH | ADC 设置寄存器 0      | EAIN7    | EAIN6 | EAIN5       | EAIN4         | -             | -      | EAIN1       | EAIN0  | 0000xx00b  |
| ADCCFG1 | ACH | ADC 设置寄存器 1      | -        | -     | -           | -             | -             | -      | EAIN9       | EAIN8  | xxxxxx00b  |
| ADCCON  | ADH | ADC 控制寄存器        | ADCEN    | ADCS  | LOWSP       | EOC/<br>ADCIF |               |        | ADCIS[3:0]  |        | 00000000b  |
| ADCVL   | AEH | ADC 结果寄存器        |          |       | ADCV[3:0]   |               | -             | -      | -           | -      | 0000xxxxb  |
| ADCVH   | AFH | ADC 结果寄存器        |          |       | ADCV[11:4]  |               |               |        |             |        | 00000000b  |
| IP      | B8H | 中断优先级控制寄存器       | -        | IPADC | IPT2        | IPIUART       | IPT1          | -      | IPT0        | IPINT0 | x0000x00b  |
| IP1     | B9H | 中断优先级控制寄存器 1     | -        | -     | -           | -             | IPINT2        | IPBTM  | IPPWM       | -      | xxxx000xb  |
| INT0F   | BAH | INT0 下降沿中断控制寄存器  | -        | -     | -           | -             | INT0F3        | INT0F2 | INT0F1      | INT0F0 | xxxx0000b  |
| INT0R   | BBH | INT0 上升沿中断控制寄存器  | -        | -     | -           | -             | INT0R3        | INT0R2 | INT0R1      | INT0R0 | xxxx0000b  |
| INT2F   | C6H | INT2 下降沿中断控制寄存器  | -        | -     | INT2F5      | INT2F4        | -             | -      | INT2F1      | INT2F0 | xx00xx00b  |
| INT2R   | C7H | INT2 上升沿中断控制寄存器  | -        | -     | INT2R5      | INT2R4        | -             | -      | INT2R1      | INT2R0 | xx00xx00b  |
| T2CON   | C8H | 定时器 2 控制寄存器      | TF2      | -     | RCLK        | TCLK          | -             | TR2    | -           | -      | 0x000xx0xb |
| RCAP2L  | CAH | 定时器 2 重载低 8 位    |          |       | RCAP2L[7:0] |               |               |        |             |        | 00000000b  |
| RCAP2H  | CBH | 定时器 2 重载高 8 位    |          |       | RCAP2H[7:0] |               |               |        |             |        | 00000000b  |
| TL2     | CCH | 定时器 2 低 8 位      |          |       | TL2[7:0]    |               |               |        |             |        | 00000000b  |
| TH2     | CDH | 定时器 2 高 8 位      |          |       | TH2[7:0]    |               |               |        |             |        | 00000000b  |
| BTMCON  | CEH | 低频定时器控制寄存器       | ENBTM    | BTMIF | -           | -             |               |        | BTMFS[3:0]  |        | 00xx0000b  |
| WDTCON  | CFH | WDT 控制寄存器        | -        | -     | -           | CLRWDT        | -             |        | WDTCKS[2:0] |        | xxx0x000b  |
| PSW     | D0H | 程序状态字寄存器         | CY       | AC    | F0          | RS1           | RS0           | OV     | F1          | P      | 00000000b  |
| PWMCFG0 | D1H | PWM 设置寄存器 0      | -        | -     | INV2        | INV1          | INV0          | ENPWM5 | ENPWM4      | ENPWM3 | xx000000b  |
| PWMCON  | D2H | PWM 控制寄存器        | ENPWM    | PWMIF | ENPWM2      | ENPWM1        | ENPWM0        |        | PWMCKS[2:0] |        | 00000000b  |
| PWMPRD  | D3H | PWM 周期设置寄存器      |          |       |             | PWMPRD[7:0]   |               |        |             |        | 00000000b  |
| PWMCFG1 | D4H | PWM 设置寄存器 1      | -        | -     | INV5        | INV4          | INV3          | -      | -           | -      | xx000xx0b  |
| PWMDTY0 | D5H | PWM0 占空比设置寄存器    |          |       |             | PDT0[7:0]     |               |        |             |        | 00000000b  |
| PWMDTY1 | D6H | PWM1 占空比设置寄存器    |          |       |             | PDT1[7:0]     |               |        |             |        | 00000000b  |
| PWMDTY2 | D7H | PWM2 占空比设置寄存器    |          |       |             | PDT2[7:0]     |               |        |             |        | 00000000b  |
| PWMDTY3 | DDH | PWM3 占空比设置寄存器    |          |       |             | PDT3[7:0]     |               |        |             |        | 00000000b  |
| PWMDTY4 | DEH | PWM4 占空比设置寄存器    |          |       |             | PDT4[7:0]     |               |        |             |        | 00000000b  |
| PWMDTY5 | DFH | PWM5 占空比设置寄存器    |          |       |             | PDT5[7:0]     |               |        |             |        | 00000000b  |
| ACC     | E0H | 累加器              |          |       |             | ACC[7:0]      |               |        |             |        | 00000000b  |
| B       | F0H | B 寄存器            |          |       |             | B[7:0]        |               |        |             |        | 00000000b  |
| IAPKEY  | F1H | IAP 保护寄存器        |          |       |             | IAPKEY[7:0]   |               |        |             |        | 00000000b  |
| IAPADL  | F2H | IAP 写入地址低位寄存器    |          |       |             | IAPADR[7:0]   |               |        |             |        | 00000000b  |
| IAPADH  | F3H | IAP 写入地址高位寄存器    | -        | -     | -           |               | IAPADR[12:8]  |        |             |        | xxx00000b  |
| IAPADE  | F4H | IAP 写入扩展地址寄存器    |          |       |             | IAPADER[7:0]  |               |        |             |        | 00000000b  |
| IAPDAT  | F5H | IAP 数据寄存器        |          |       |             | IAPDAT[7:0]   |               |        |             |        | 00000000b  |
| IAPCTL  | F6H | IAP 控制寄存器        | -        | -     | -           | -             | PAYTIMES[1:0] |        | CMD[1:0]    |        | xxxx0000b  |
| OPINX   | FEH | Option 指针        |          |       | OPINX[7:0]  |               |               |        |             |        | 00000000b  |
| OPREG   | FFH | Option 寄存器       |          |       | OPREG[7:0]  |               |               |        |             |        | nnnnnnnnb  |

## 6.2.1 8051 CPU 内核常用特殊功能寄存器介绍

### 程序计数器 PC

程序计数器 PC 不属于 SFR 寄存器。PC 有 16 位，是用来控制指令执行顺序的寄存器。单片机上电或者复位

后，PC 值为 0000H，也即是说单片机程序从 0000H 地址开始执行程序。

#### 累加器 ACC (E0H)

累加器 ACC 是 8051 内核单片机的最常用的寄存器之一，指令系统中采用 A 作为助记符。常用来存放参加计算或者逻辑运算的操作数及结果。

#### B 寄存器 (F0H)

B 寄存器在乘除法运算中必须与累加器 A 配合使用。乘法指令 MUL A, B 把累加器 A 和寄存器 B 中的 8 位无符号数相乘，所得的 16 位乘积的低位字节放在 A 中，高位字节放在 B 中。除法指令 DIV A, B 是用 A 除以 B，整数商放在 A 中，余数放在 B 中。寄存器 B 还可以作为通用的暂存寄存器使用。

#### 堆栈指针 SP (81H)

堆栈指针是一个 8 位的专用寄存器，它指示出堆栈顶部在通用 RAM 中的位置。单片机复位后，SP 初始值为 07H，即堆栈会从 08H 开始向上增加。08H~1FH 为工作寄存器组 1~3。

#### PSW (D0H) 程序状态字寄存器 (读/写)

| 位编号   | 7   | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | CY  | AC  | F0  | RS1 | RS0 | OV  | F1  | P   |
| 读/写   | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号            | 说明   |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |
|-----|----------------|--|-----|-----|-----------------|---|---|---------------|---|---|---------------|---|---|---------------|---|---|---------------|
| 7   | <b>CY</b>      | 标志位<br>1：加法运算最高位有进位，或者减法运算最高位有借位时<br>0：加法运算最高位无进位，或者减法运算最高位无借位时  |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |
| 6   | <b>AC</b>      | 进位辅助标志位（可在 BCD 码加减法运算时方便调整）<br>1：加法运算时在 bit3 位有进位，或减法运算在 bit3 位有借位时<br>0：无借位、进位  |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |
| 5   | <b>F0</b>      | 用户标志位  |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |
| 4~3 | <b>RS1、RS0</b> | 工作寄存器组选择位：<br><table border="1" style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <tr> <td>RS1</td> <td>RS0</td> <td>当前使用的工作寄存器组 0~3</td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>0</td> <td>组 0 (00H~07H)</td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>1</td> <td>组 1 (08H~0FH)</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td>组 2 (10H~17H)</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>1</td> <td>组 3 (18H~1FH)</td> </tr> </table> | RS1 | RS0 | 当前使用的工作寄存器组 0~3 | 0 | 0 | 组 0 (00H~07H) | 0 | 1 | 组 1 (08H~0FH) | 1 | 0 | 组 2 (10H~17H) | 1 | 1 | 组 3 (18H~1FH) |
| RS1 | RS0            | 当前使用的工作寄存器组 0~3  |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |
| 0   | 0              | 组 0 (00H~07H)  |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |
| 0   | 1              | 组 1 (08H~0FH)  |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |
| 1   | 0              | 组 2 (10H~17H)  |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |
| 1   | 1              | 组 3 (18H~1FH)  |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |
| 2   | <b>OV</b>      | 溢出标志位  |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |
| 1   | <b>F1</b>      | F1 标志<br>用户自定义标志   |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |
| 0   | <b>P</b>       | 奇偶标志位。此标志位为累加器 ACC 中 1 的个数的奇偶值。<br>1：ACC 中 1 的个数为奇数<br>0：ACC 中 1 的个数为偶数（包括 0 个）  |     |     |                 |   |   |               |   |   |               |   |   |               |   |   |               |

#### 数据指针 DPTR (82H、83H)

数据指针 DPTR 是一个 16 位的专用寄存器，由低 8 位 DPL (82H) 和高 8 位 DPH (83H) 组成。DPTR 是以传统 8051 内核单片机中唯一可以直接进行 16 位操作的寄存器，也可以分别对 DPL 和 DPH 按字节进行操作。

## 7 电源、复位和时钟

### 7.1 电源电路

SC92F730X 电源核心包括了 BG、LDO、POR、LVR 等电路，可实现在 2.4~5.5V 范围内可靠工作。此外，IC 内建了一个经调校过的精准 2.4V 电压，可用作 ADC 内部参考电压。用户可在 [16 模数转换 ADC](#) 查找具体设置内容。

### 7.2 上电复位过程

SC92F730X 上电后，在客户端软件执行前，会经过以下的过程：

- 复位阶段
- 调入信息阶段
- 正常操作阶段

#### 7.2.1 复位阶段

是指 SC92F730X 会一直处于复位的情况，直到供应给 SC92F730X 的电压高过某一电压，内部才开始有效的 Clock。复位阶段的时间长短和外部电源的上升速度有关，外部电源达到内建 POR 电压后，复位阶段才会完成。

#### 7.2.2 调入信息阶段

在 SC92F730X 内部有一个预热计数器。在复位阶段期间，此预热计数器一直被清为 0，直到电压过了 POR 电压后，内部 RC 振荡器开始起振，该预热计数器开始计数。当内部的预热计数器计数到一定数目后，每隔一定数量个 HRC clock 就会从 Flash ROM 中的 IFB（包含 Code Option）读出一个 byte 数据存放到内部系统寄存器中。直到预热完成后，该复位信号才会结束。

#### 7.2.3 正常操作阶段

结束调入信息阶段后，SC92F730X 开始从 Flash 中读取指令代码即进入正常操作阶段。这时的 LVR 电压值是用户写入 Code Option 的设置值。

### 7.3 复位方式

SC92F730X 有 4 种复位方式：①外部 RST 复位②低电压复位 LVR③上电复位 POR④看门狗 WDT 复位。

#### 7.3.1 外部 RST 复位

外部 RST 复位就是从外部 RST 给 SC92F730X 一定宽度的复位脉冲信号，来实现 SC92F730X 的复位。

RST/INT01/P1.1 具有复位功能，用户在烧录程序前可以通过烧录上位机软件配置 Customer Option 项来选择将其修改为非复位脚。

#### 7.3.2 低电压复位 LVR

SC92F730X 内建了一个低电压复位电路。而复位的门限电压有 4 种选择：4.3V、3.7V、2.9V、2.3V。缺省值是用户写入的 Option 值。当 VDD 电压小于低电压复位的门限电压，且持续时间大于  $T_{LVR}$  时，会产生复位。其中， $T_{LVR}$  是 LVR 的消抖时间，约 30μs。

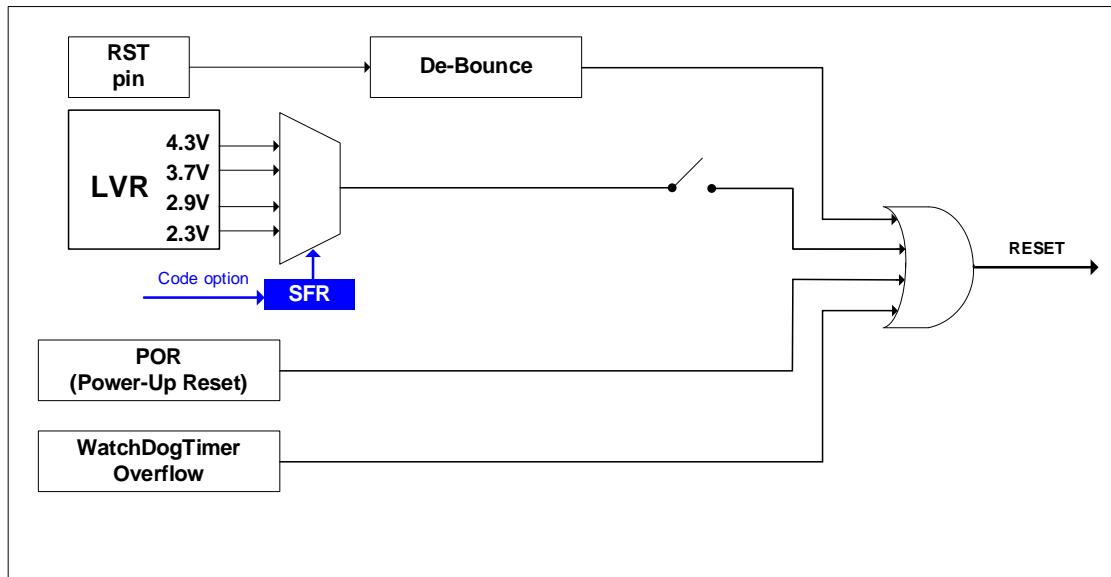
**OP\_CTM0 (C1H@FFH) Customer Option 寄存器 0 (读/写)**

| 位编号   | 7     | 6 | 5          | 4      | 3      | 2         | 1   | 0 |
|-------|-------|---|------------|--------|--------|-----------|-----|---|
| 符号    | ENWDT | - | SCLKS[1:0] | DISRST | DISLVR | LVRS[1:0] |     |   |
| 读/写   | 读/写   | - | 读/写        | 读/写    | 读/写    | 读/写       | 读/写 |   |
| 上电初始值 | n     | x | n          | n      | n      | n         | n   |   |

| 位编号 | 位符号    | 说明                                   |
|-----|--------|--------------------------------------|
| 2   | DISLVR | LVR 使能设置<br>0: LVR 正常使用<br>1: LVR 无效 |

| 位编号 | 位符号               | 说明   |
|-----|-------------------|--|
| 1~0 | <b>LVRS [1:0]</b> | LVR 电压选择控制<br>11: 4.3V 复位<br>10: 3.7V 复位<br>01: 2.9V 复位<br>00: 2.3V 复位 |

SC92F730X 的复位部分电路结构图如下：



SC92F730X 复位电路图

### 7.3.3 上电复位 POR

SC92F730X 内部有上电复位电路，当电源电压  $V_{DD}$  达到 POR 复位电压时，系统自动复位。

### 7.3.4 看门狗复位 WDT

SC92F730X 有一个 WDT，其时钟源为内部的 128kHz 振荡器。用户可以通过编程器的 Code Option 选择是否开启看门狗复位功能。

#### OP\_CTM0 (C1H@FFH) Customer Option 寄存器 0 (读/写)

| 位编号   | 7     | 6 | 5          | 4      | 3      | 2         | 1   | 0 |
|-------|-------|---|------------|--------|--------|-----------|-----|---|
| 符号    | ENWDT | - | SCLKS[1:0] | DISRST | DISLVR | LVRS[1:0] |     |   |
| 读/写   | 读/写   | - | 读/写        | 读/写    | 读/写    | 读/写       | 读/写 |   |
| 上电初始值 | n     | x | n          | n      | n      | n         | n   |   |

| 位编号 | 位符号          | 说明  |
|-----|--------------|---|
| 7   | <b>ENWDT</b> | WDT 开关（此位由系统将用户 Code Option 所设的值调入）<br>1: WDT 开始工作<br>0: WDT 关闭 |

#### WDTCON (CFH) WDT 控制寄存器 (读/写)

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4      | 3 | 2           | 1 | 0 |
|-------|---|---|---|--------|---|-------------|---|---|
| 符号    | - | - | - | CLRWDT | - | WDTCKS[2:0] |   |   |
| 读/写   | - | - | - | 读/写    | - | 读/写         |   |   |
| 上电初始值 | x | x | x | 0      | x | 0           | 0 | 0 |

| 位编号         | 位符号                 | 说明   |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |
|-------------|---------------------|--|-------------|----------|-----|-------|-----|-------|-----|-------|-----|--------|-----|--------|-----|---------|-----|--------|-----|--------|
| 4           | <b>CLRWDT</b>       | WDT 清“0”位（写1有效）<br>1: WDT 计数器从 0 开始计数<br>此位由系统硬件自动置 0  |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |
| 2~0         | <b>WDTCKS [2:0]</b> | 看门狗时钟选择 <table border="1" data-bbox="611 628 1167 977"> <tr> <th>WDTCKS[2:0]</th> <th>WDT 溢出时间</th> </tr> <tr> <td>000</td> <td>500ms</td> </tr> <tr> <td>001</td> <td>250ms</td> </tr> <tr> <td>010</td> <td>125ms</td> </tr> <tr> <td>011</td> <td>62.5ms</td> </tr> <tr> <td>100</td> <td>31.5ms</td> </tr> <tr> <td>101</td> <td>15.75ms</td> </tr> <tr> <td>110</td> <td>7.88ms</td> </tr> <tr> <td>111</td> <td>3.94ms</td> </tr> </table> | WDTCKS[2:0] | WDT 溢出时间 | 000 | 500ms | 001 | 250ms | 010 | 125ms | 011 | 62.5ms | 100 | 31.5ms | 101 | 15.75ms | 110 | 7.88ms | 111 | 3.94ms |
| WDTCKS[2:0] | WDT 溢出时间            |  |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |
| 000         | 500ms               |  |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |
| 001         | 250ms               |  |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |
| 010         | 125ms               |  |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |
| 011         | 62.5ms              |  |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |
| 100         | 31.5ms              |  |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |
| 101         | 15.75ms             |  |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |
| 110         | 7.88ms              |  |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |
| 111         | 3.94ms              |  |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |
| 7~5, 3      | -                   | 保留   |             |          |     |       |     |       |     |       |     |        |     |        |     |         |     |        |     |        |

### 7.3.5 复位初始状态

当 SC92F730X 处于复位状态时，多数寄存器会回到其初始状态。看门狗 WDT 处于关闭的状态。程序计数器 PC 初始值为 0000h，堆栈指针 SP 初始值为 07h。“热启动”的 Reset（如 WDT、LVR 等）不会影响到 SRAM，SRAM 值始终是复位前的值。SRAM 内容的丢失会发生在电源电压低到 RAM 无法保存为止。

SFR 寄存器的上电复位初始值如下表：

| SFR 名称  | 初始值       | SFR 名称  | 初始值        |
|---------|-----------|---------|------------|
| ACC     | 00000000b | P0PH    | xx000000b  |
| B       | 00000000b | P0VO    | xxx00000b  |
| PSW     | 00000000b | P1      | 00xx0000b  |
| SP      | 00000111b | P1CON   | 00xx0000b  |
| DPL     | 00000000b | P1PH    | 00xx0000b  |
| DPH     | 00000000b | P2      | 0000xx00b  |
| PCON    | 0xxxxx00b | P2CON   | 0000xx00b  |
| ADCCFG0 | 0000xx00b | P2PH    | 0000xx00b  |
| ADCCFG1 | xxxxxx00b | PWMCFG0 | xx000000b  |
| ADCCON  | 00000000b | PWMCFG1 | xx000xxx0b |
| ADCVH   | 00000000b | PWMCON  | 00000000b  |
| ADCVL   | 0000xxxxb | PWMDTY0 | 00000000b  |
| BTMCON  | 00xx0000b | PWMDTY1 | 00000000b  |
| IAPADE  | 00000000b | PWMDTY2 | 00000000b  |
| IAPADH  | xx000000b | PWMDTY3 | 00000000b  |
| IAPADL  | 00000000b | PWMDTY4 | 00000000b  |
| IAPCTL  | xxxx0000b | PWMDTY5 | 00000000b  |
| IAPDAT  | 00000000b | PWMPRD  | 00000000b  |

| SFR 名称 | 初始值        | SFR 名称 | 初始值       |
|--------|------------|--------|-----------|
| IAPKEY | 00000000b  | RCAP2H | 00000000b |
| IE     | 00000x00b  | RCAP2L | 00000000b |
| IE1    | xxxx000xb  | SBUF   | 00000000b |
| INT0R  | xxxx0000b  | SCON   | 00000000b |
| INT2R  | xx00xx00b  | TCON   | 0000xxxxb |
| INT0F  | xxxx0000b  | TMCON  | xxxxx000b |
| INT2F  | xx00xx00b  | TMOD   | x000x000b |
| IP     | x0000x00b  | TH0    | 00000000b |
| IP1    | xxxx000xb  | TL0    | 00000000b |
| OTCON  | xxxx00xxb  | TH1    | 00000000b |
| OPINX  | 00000000b  | TL1    | 00000000b |
| OPREG  | nnnnnnnnnb | T2CON  | 0x00x0xxb |
| IOHCON | 00000000b  | TH2    | 00000000b |
| P0     | xx000000b  | TL2    | 00000000b |
| P0CON  | xx000000b  | WDTCON | xxx0x000b |

## 7.4 高频系统时钟电路

SC92F730X 内建了一个振荡频率可调的高精度 HRC，HRC 出厂时被精确地调校至 24MHz@5V/25°C，用户可以通过编程器的 Code Option 将系统时钟设置为 24/12/6/2MHz 使用。调校过程是过滤掉制程上的偏差对精度所造成的影响。此 HRC 受工作的环境温度和工作电压影响会有一定的漂移，对于压漂（2.4V~5.5V）以及（-40°C ~85°C）的温漂会在 ±1% 以内。

**OP\_CTM0 (C1H@FFH) Customer Option 寄存器 0 (读/写)**

| 位编号   | 7     | 6 | 5          | 4      | 3      | 2         | 1   | 0 |
|-------|-------|---|------------|--------|--------|-----------|-----|---|
| 符号    | ENWDT | - | SCLKS[1:0] | DISRST | DISLVR | LVRS[1:0] |     |   |
| 读/写   | 读/写   | - | 读/写        | 读/写    | 读/写    | 读/写       | 读/写 |   |
| 上电初始值 | n     | x | n          | n      | n      | n         | n   |   |

| 位编号 | 位符号               | 说明   |
|-----|-------------------|--|
| 5~4 | <b>SCLKS[1:0]</b> | 系统时钟频率选择：<br>00：系统时钟频率为高频振荡器频率除以 1；<br>01：系统时钟频率为高频振荡器频率除以 2；<br>10：系统时钟频率为高频振荡器频率除以 4；<br>11：系统时钟频率为高频振荡器频率除以 12。 |

SC92F730X 有一个特殊的功能：用户可修改 SFR 的值实现 HRC 频率在一定范围的调整。

**OP\_HRCR (83H@FFH) 系统时钟改变寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7            | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1 | 0 |
|-------|--------------|---|---|---|---|---|---|---|
| 符号    | OP_HRCR[7:0] |   |   |   |   |   |   |   |
| 读/写   | 读/写          |   |   |   |   |   |   |   |
| 上电初始值 | n            | n | n | n | n | n | n | n |

| 位编号 | 位符号                 | 说明  |
|-----|---------------------|---|
| 7~0 | <b>OP_HRCR[7:0]</b> | HRC 频率改变寄存器<br>OP_HRCR[7:0]在上电后的值 HRC 确保 HRC 可准确工作在 24/12/6/2MHz（根据用户 Code Option 的选择），此数值的初始值每 |

| 位编号            | 位符号                             | 说明   |                |                     |               |                        |     |      |               |                                 |               |                                 |             |          |               |                                 |               |                                 |     |     |               |                        |
|----------------|---------------------------------|--|----------------|---------------------|---------------|------------------------|-----|------|---------------|---------------------------------|---------------|---------------------------------|-------------|----------|---------------|---------------------------------|---------------|---------------------------------|-----|-----|---------------|------------------------|
|                |                                 | <p>颗 IC 都可能会有差异。用户可通过修改此寄存器的值实现 HRC 工作频率的改变。</p> <p>初始值为 OP_HRCR [s], 此时 IC 工作在 24/12/6/2MHz, OP_HRCR [7:0]每改变 1 则 HRC 频率改变约 0.23%@12MHz。</p> <p>OP_HRCR [7:0]和 HRC 输出频率的关系如下:</p> <table border="1"> <tr> <td>OP_HRCR [7:0]值</td><td>HRC 实际输出频率 (12M 为例)</td></tr> <tr> <td>OP_HRCR [s]-n</td><td><math>12000*(1-0.23%*n)kHz</math></td></tr> <tr> <td>...</td><td>....</td></tr> <tr> <td>OP_HRCR [s]-2</td><td><math>12000*(1-0.23%*2)= 11944.8kHz</math></td></tr> <tr> <td>OP_HRCR [s]-1</td><td><math>12000*(1-0.23%*1)= 11972.4kHz</math></td></tr> <tr> <td>OP_HRCR [s]</td><td>12000kHz</td></tr> <tr> <td>OP_HRCR [s]+1</td><td><math>12000*(1+0.23%*1)= 12027.6kHz</math></td></tr> <tr> <td>OP_HRCR [s]+2</td><td><math>12000*(1+0.23%*2)= 12055.2kHz</math></td></tr> <tr> <td>...</td><td>...</td></tr> <tr> <td>OP_HRCR [s]+n</td><td><math>12000*(1+0.23%*n)kHz</math></td></tr> </table> <p>说明:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. IC 每次上电后 OP_HRCR[7:0]的值都是 HRC 工作在最接近 24/12/6/2MHz 的 HRC; 用户可借助 EEPROM 在每次上电后修正 HRC 的值以让 HRC 工作在用户需要的频率;</li> <li>2. 为保证 IC 工作可靠, IC 最高工作频率不能超过 24MHz;</li> <li>3. 请用户确认 HRC 频率的改变不会影响其它功能。</li> </ol> | OP_HRCR [7:0]值 | HRC 实际输出频率 (12M 为例) | OP_HRCR [s]-n | $12000*(1-0.23%*n)kHz$ | ... | .... | OP_HRCR [s]-2 | $12000*(1-0.23%*2)= 11944.8kHz$ | OP_HRCR [s]-1 | $12000*(1-0.23%*1)= 11972.4kHz$ | OP_HRCR [s] | 12000kHz | OP_HRCR [s]+1 | $12000*(1+0.23%*1)= 12027.6kHz$ | OP_HRCR [s]+2 | $12000*(1+0.23%*2)= 12055.2kHz$ | ... | ... | OP_HRCR [s]+n | $12000*(1+0.23%*n)kHz$ |
| OP_HRCR [7:0]值 | HRC 实际输出频率 (12M 为例)             |  |                |                     |               |                        |     |      |               |                                 |               |                                 |             |          |               |                                 |               |                                 |     |     |               |                        |
| OP_HRCR [s]-n  | $12000*(1-0.23%*n)kHz$          |  |                |                     |               |                        |     |      |               |                                 |               |                                 |             |          |               |                                 |               |                                 |     |     |               |                        |
| ...            | ....                            |  |                |                     |               |                        |     |      |               |                                 |               |                                 |             |          |               |                                 |               |                                 |     |     |               |                        |
| OP_HRCR [s]-2  | $12000*(1-0.23%*2)= 11944.8kHz$ |  |                |                     |               |                        |     |      |               |                                 |               |                                 |             |          |               |                                 |               |                                 |     |     |               |                        |
| OP_HRCR [s]-1  | $12000*(1-0.23%*1)= 11972.4kHz$ |  |                |                     |               |                        |     |      |               |                                 |               |                                 |             |          |               |                                 |               |                                 |     |     |               |                        |
| OP_HRCR [s]    | 12000kHz                        |  |                |                     |               |                        |     |      |               |                                 |               |                                 |             |          |               |                                 |               |                                 |     |     |               |                        |
| OP_HRCR [s]+1  | $12000*(1+0.23%*1)= 12027.6kHz$ |  |                |                     |               |                        |     |      |               |                                 |               |                                 |             |          |               |                                 |               |                                 |     |     |               |                        |
| OP_HRCR [s]+2  | $12000*(1+0.23%*2)= 12055.2kHz$ |  |                |                     |               |                        |     |      |               |                                 |               |                                 |             |          |               |                                 |               |                                 |     |     |               |                        |
| ...            | ...                             |  |                |                     |               |                        |     |      |               |                                 |               |                                 |             |          |               |                                 |               |                                 |     |     |               |                        |
| OP_HRCR [s]+n  | $12000*(1+0.23%*n)kHz$          |  |                |                     |               |                        |     |      |               |                                 |               |                                 |             |          |               |                                 |               |                                 |     |     |               |                        |

## 7.5 低频振荡器及低频时钟定时器

SC92F730X 内建一个频率为 32kHz 的 RC 振荡电路, 作为低频时钟定时器 Base Timer 和 WDT 的时钟源。开启 Base Timer 或使能 WDT 均可启动 32kHz 低频振荡器。

低频时钟定时器 Base Timer 可以把 CPU 从 STOP mode 唤醒, 并且产生中断。

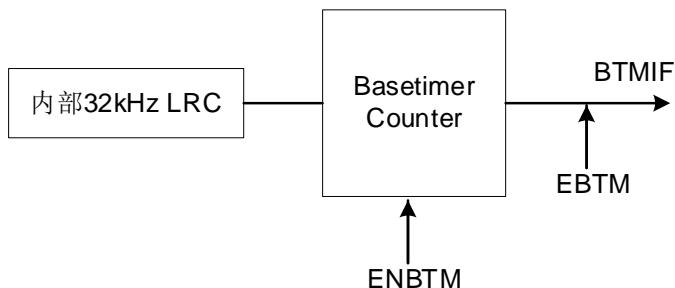
**BTMCON (CEH) 低频定时器控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7     | 6     | 5 | 4 | 3          | 2 | 1 | 0 |
|-------|-------|-------|---|---|------------|---|---|---|
| 符号    | ENBTM | BTMIF | - | - | BTMFS[3:0] |   |   |   |
| 读/写   | 读/写   | 读/写   | - | - | 读/写        |   |   |   |
| 上电初始值 | 0     | 0     | x | x | 0          | 0 | 0 | 0 |

| 位编号 | 位符号                | 说明   |
|-----|--------------------|--|
| 7   | <b>ENBTM</b>       | 低频 Base Timer 启动控制<br>0: Base Timer 不启动<br>1: Base Timer 启动  |
| 6   | <b>BTMIF</b>       | Base Timer 中断申请标志<br>当 CPU 接受 Base Timer 的中断后, 此标志位会被硬件自动清除。<br>用户也可以用软件清除                                       |
| 3~0 | <b>BTMFS [3:0]</b> | 低频时钟中断频率选择<br>0000: 每 15.625ms 产生一个中断<br>0001: 每 31.25ms 产生一个中断<br>0010: 每 62.5ms 产生一个中断<br>0011: 每 125ms 产生一个中断 |

| 位编号 | 位符号 | 说明  |
|-----|-----|---|
|     |     | 0100: 每 0.25 秒产生一个 中断<br>0101: 每 0.5 秒产生一个 中断<br>0110: 每 1.0 秒产生一个 中断<br>0111: 每 2.0 秒产生一个 中断<br>1000: 每 4.0 秒产生一个 中断<br>其它: 保留 |
| 5~4 | -   | 保留  |

Base Timer 结构图如下：



Base Timer 结构图

## 7.6 STOP 模式和 IDLE 模式

SC92F730X 提供了一个特殊功能寄存器 PCON。配置该寄存器的 bit0 和 bit1 可控制 MCU 进入不同的工作模式。

对 PCON.1 写入 1，内部的高频系统时钟就会停止，进到 STOP 模式，达到省电功能。在 STOP 模式下，用户可以通过外部中断 INT0、INT2 和低频时钟中断把 SC92F730X 唤醒，也可以通过外部复位将 STOP 唤醒。

对 PCON.0 写入 1，程序停止运行，进入 IDLE 模式，但外部设备及时钟继续运行，进入 IDLE 模式前所有 CPU 状态都被保存。IDLE 模式可由任何中断唤醒。

**PCON (87H) 电源管理控制寄存器 (只写、\*不可读 \*)**

| 位编号   | 7    | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1    | 0   |
|-------|------|---|---|---|---|---|------|-----|
| 符号    | SMOD | - | - | - | - | - | STOP | IDL |
| 读/写   | 只写   | - | - | - | - | - | 只写   | 只写  |
| 上电初始值 | 0    | x | x | x | x | x | 0    | 0   |

| 位编号 | 位符号         | 说明  |
|-----|-------------|---|
| 1   | <b>STOP</b> | STOP 模式控制<br>0: 正常操作模式<br>1: 节能模式，高频振荡器停止工作，低频振荡器及 WDT 可根据设定选择工作与否。             |
| 0   | <b>IDL</b>  | IDLE 模式控制<br>0: 正常操作模式<br>1: 节能模式，程序停止运行，但外部设备及时钟继续运行，进入 IDLE 模式前所有 CPU 状态都被保存。 |

注意：

配置 MCU 进入 STOP 或 IDLE 模式时，对 PCON 寄存器进行配置操作的语句后面要加上 8 个 NOP 指令，不能直接跟其它指令，否则在唤醒后无法正常执行后续的指令！

例如：设置 MCU 进入 STOP 模式：

C 语言例程：

```
#include"intrins.h"
```

```
PCON |= 0x02;      //PCON 的 bit1 STOP 位写 1，配置 MCU 进入 STOP 模式
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
....
```

汇编例程：

```
ORL PCON,#02H      ; PCON 的 bit1 STOP 位写 1，配置 MCU 进入 STOP 模式
NOP                ; 至少需要 8 个 NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
....
```

## 8 中央处理单元 CPU 及指令系统

### 8.1 CPU

SC92F730X 所用的 CPU 是一个高速的 1T 标准 8051 内核，其指令完全兼容传统 8051 内核单片机。

### 8.2 寻址方式

SC92F730X 的 1T 8051 CPU 指令的寻址方式有：①立即寻址②直接寻址③间接寻址④寄存器寻址⑤相对寻址⑥变址寻址⑦位寻址

#### 8.2.1 立即寻址

立即寻址也称为立即数寻址，它是在指令操作数中直接给出参加运算的操作数，指令举例如下：

MOV A, #50H (这条指令是将立即数 50H 送到累加器 A 中)

#### 8.2.2 直接寻址

在直接寻址方式中，指令操作数域给出的是参加运算操作数的地址。直接寻址方式只能用来表示特殊功能寄存器、内部数据寄存器和位地址空间。其中特殊功能寄存器和位地址空间只能用直接寻址方式访问。举例如下：

ANL 50H, #91H (表示 50H 单元中的数与立即数 91H 相“与”，结果存放在 50H 单元中。其中 50H 为直接地址，表示内部数据寄存器 RAM 中的一个单元。)

#### 8.2.3 间接寻址

间接寻址采用 R0 或 R1 前添加“@”符号来表示。假设 R1 中的数据是 40H，内部数据存储器 40H 单元的数据为 55H，则指令为

MOV A, @R1 (把数据 55H 传送至累加器 A)。

#### 8.2.4 寄存器寻址

寄存器寻址是对选定的工作寄存器 R7~R0、累加器 A、通用寄存器 B、地址寄存器和进位 C 中的数进行操作。其中寄存器 R7~R0 由指令码的低 3 位表示，ACC、B、DPTR 及进位位 C 隐含在指令码中。因此，寄存器寻址也包含一种隐含寻址方式。寄存器工作区的选择由程序状态字寄存器 PSW 中的 RS1、RS0 来决定。指令操作数指定的寄存器均指当前工作区的寄存器。

INC R0 是指 (R0) +1→R0

#### 8.2.5 相对寻址

相对寻址是将程序计数器 PC 中的当前值与指令第二字节给出的数相加，其结果作为转移指令的转移地址。转移地址也成为转移目的地址，PC 中的当前值成为基址，指令第二字节给出的数成为偏移量。由于目的地址是相对于 PC 中的基地址而言，所以这种寻址方式成为相对寻址。偏移量为带符号的数，所能表示的范围为+127~-128.这种寻址方式主要用于转移指令。

JC \$+50H

表示若进位位 C 为 0，则程序计数器 PC 中的内容不改变，即不转移。若进位位 C 为 1，则以 PC 中的当前值及基地址，加上偏移量 50H 后所得到的结果作为该转移指令的目的地址。

#### 8.2.6 变址寻址

在变址寻址方式中，指令操作数指定一个存放变址基址的变址寄存器。变址寻址时，偏移量与变址基值相加，其结果作为操作数的地址。变址寄存器有程序计数器 PC 和地址寄存器 DPTR。

MOVC A, @A+DPTR

表示累加器 A 为偏移量寄存器，其内容与地址寄存器 DPTR 中的内容相加，其结果作为操作数的地址，取出该单元中的数送入累加器 A 中。

#### 8.2.7 位寻址

位寻址是指对一些可进行位操作的内部数据存储器 RAM 和特殊功能寄存器进行位操作时的寻址方式。在进行位操作时，借助于进位位 C 作为位操作累加器，指令操作数直接给出该位的地址，然后根据操作码的性质对该位

进行位操作。位地址与字节直接寻址中的字节地址编码方式完全一样，主要由操作指令的性质加以区分，使用时应特别注意。

MOV C, 20H (将地址为 20H 的位操作寄存器值送入进位位 C 中)

## 9 INTERRUPT 中断

SC92F730X 单片机提供 9 个中断源：Timer0，Timer1，Timer2，INT0，INT2，ADC，PWM，UART，Base Timer。这 9 个中断源分为 2 个中断优先级，并可以单独分别设置为高优先级或者低优先级。两个外部中断可以分别设定其中每个中断源的触发条件为上升、下降或上下沿，每个中断分别有独立的优先级设置位、中断标志、中断向量和使能位，总的中断使能位 EA 可以实现所有中断的打开或者关闭。

### 9.1 中断源、向量

SC92F730X 的中断源、中断向量、及相关控制位列表如下：

| 中断源    | 中断发生时间        | 中断标志  | 中断使能控制 | 中断优先权控制 | 中断向量  | 查询优先级 | 中断号(C51) | 标志清除方式   | 能否唤醒STOP |
|--------|---------------|-------|--------|---------|-------|-------|----------|----------|----------|
| INT0   | 外部中断 0 条件符合   | -     | EINT0  | IPINT0  | 0003H | 1(高)  | 0        | -        | 能        |
| Timer0 | Timer0 溢出     | TF0   | ET0    | IPT0    | 000BH | 2     | 1        | H/W Auto | 不能       |
| Timer1 | Timer1 溢出     | TF1   | ET1    | IPT1    | 001BH | 3     | 3        | H/W Auto | 不能       |
| UART   | 接收或发送完成       | RI/TI | EUART  | IPUART  | 0023H | 4     | 4        | 必须用户清除   | 不能       |
| Timer2 | Timer2 溢出     | TF2   | ET2    | IPT2    | 002BH | 5     | 5        | 必须用户清除   | 不能       |
| ADC    | ADC 转换完成      | ADCIF | EADC   | IPADC   | 0033H | 6     | 6        | 必须用户清除   | 不能       |
| PWM    | PWM 溢出        | PWMIF | EPWM   | IPPWM   | 0043H | 7     | 8        | 必须用户清除   | 不能       |
| BTM    | Base timer 溢出 | BTMIF | EBTM   | IPBTM   | 004BH | 8     | 9        | H/W Auto | 能        |
| INT2   | 外部中断 2 条件符合   | -     | EINT2  | IPINT2  | 0053H | 9     | 10       | -        | 能        |

在 EA=1 及各中断使能控制为 1 的情况下，各中断发生情况如下：

定时器中断：Timer0 和 Timer1 溢出时会产生中断并将中断标志 TF0 和 TF1 置为“1”，当单片机执行该定时器中断时，中断标志 TF0 和 TF1 会被硬件自动清“0”。Timer2 溢出时会产生中断并将中断标志 TF2 置为“1”，在 Timer2 中断发生后，硬件并不会自动清除 TF2 位，此 bit 必须由使用者的软件负责清除。

UART 中断：当 UART 接收或发送一帧数据完成时 RI 或 TI 位会被硬件自动置“1”，UART 中断产生。在 UART 中断发生后，硬件并不会自动清除 RI/TI 位，此 bit 必须由使用者的软件负责清除。

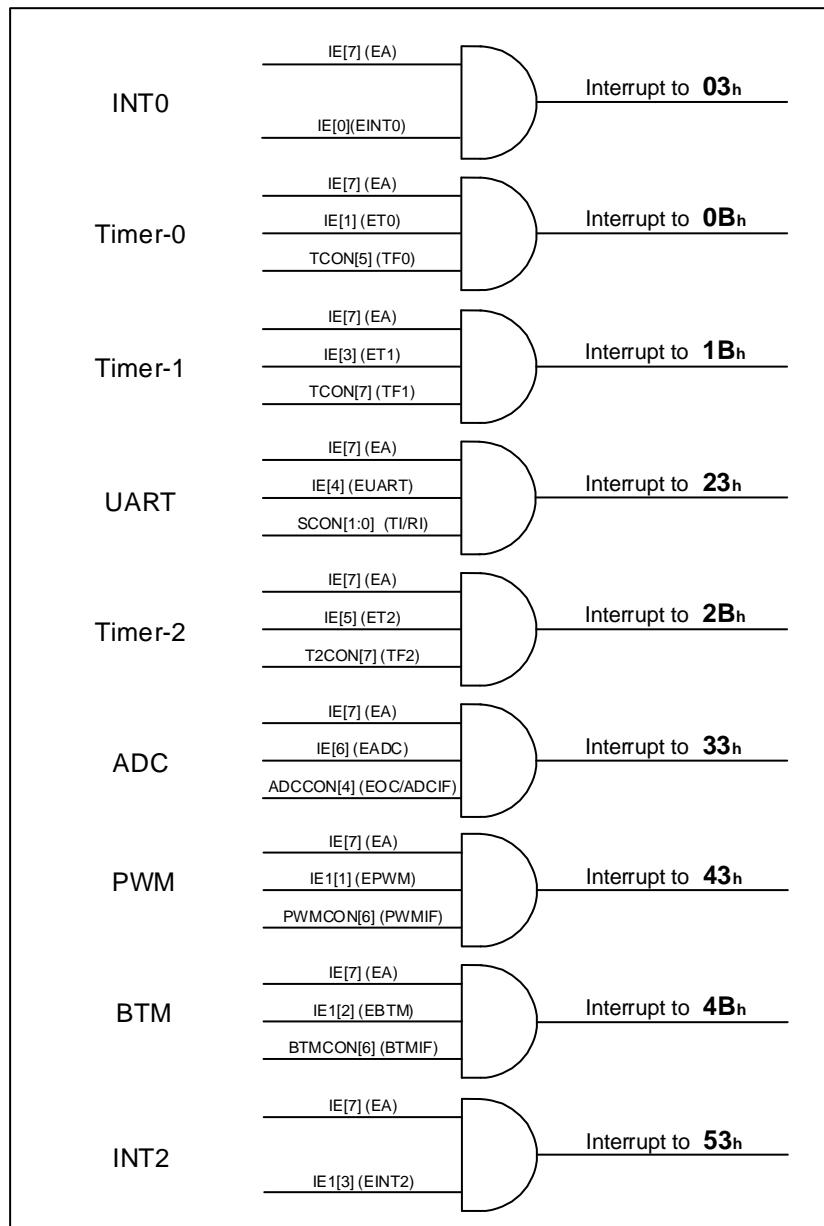
ADC 中断：ADC 中断的发生时间为 ADC 转换完成时，其中断标志就是 ADC 转换结束标志 EOC/ADCIF (ADCCON.4)。当使用者设定 ADCS 开始转换后，EOC 会被硬件自动清除为“0”；当转换完成后，EOC 会被硬件自动置为“1”。使用者在 ADC 中断发生之后，进入中断服务程序时，必须用软件去清除它。

PWM 中断：当 PWM 计数器溢出时（也就是说：计数器数到超过 PWMPRD 时），PWMIF 位 (PWM Interrupt Flag) 会被硬件自动置“1”，PWM 中断产生。在 PWM 中断发生后，硬件并不会自动清除此位，此位必须由使用者的软件负责清除。

外部中断 INT0、INT2：当外部中断口有中断条件发生时，外部中断就发生了。INT0 有四个外部中断源，INT2 有四个外部中断源，用户可以根据需要设成上沿、下沿或者双沿中断，可通过设置 SFR (INTxF 和 INTxR) 来实现。用户可通过 IP 寄存器来设置每个中断的优先级级别。外部中断 INT0、INT2 还可以唤醒单片机的 STOP。

## 9.2 中断结构图

SC92F730X 的中断结构如下图所示：



SC92F730X 中断结构和向量

## 9.3 中断优先级

SC92F730X 单片机的中断具有两个中断优先级，这些中断源的请求可编程为高优先级中断或者低优先级中断，即可实现两级中断服务程序的嵌套。一个正在执行的低优先级中断能被高优先级中断请求所中断，但不能被另一个同一优先级的中断请求所中断，一直执行到结束，遇到返回指令 RETI，返回主程序后再执行一条指令才能响应新的中断请求。

也就是说：

- ① 低优先级中断可被高优先级中断请求所中断，反之不能；
- ② 任何一种中断，在响应过程中，不能被同一优先级的中断请求所中断。

中断查询顺序：SC92F730X 单片机的同一优先级中断，如果同时来几个中断，则中断响应的优先顺序同 C51 中的中断查询号相同，即查询号小的会优先响应，查询号大的会慢响应。

## 9.4 中断处理流程

当一个中断产生并且被 CPU 响应，则主程序运行被中断，将执行下述操作

- ① 当前正在执行的指令执行完；
- ② PC 值被压入堆栈，保护现场；
- ③ 中断向量地址载入程序计数器 PC；
- ④ 执行相应的中断服务程序；
- ⑤ 中断服务程序结束并 RETI；
- ⑥ 将 PC 值退栈，并返回执行中断前的程序。

在此过程中，系统不会立即执行其它同一优先级的中断，但会保留所发生的中断请求，在当前中断处理结束后，转去执行新的中断请求。

## 9.5 中断相关 SFR 寄存器

**IE (A8H) 中断使能寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7   | 6    | 5   | 4     | 3   | 2 | 1   | 0     |
|-------|-----|------|-----|-------|-----|---|-----|-------|
| 符号    | EA  | EADC | ET2 | EUART | ET1 | - | ET0 | EINT0 |
| 读/写   | 读/写 | 读/写  | 读/写 | 读/写   | 读/写 | - | 读/写 | 读/写   |
| 上电初始值 | 0   | 0    | 0   | 0     | 0   | x | 0   | 0     |

| 位编号 | 位符号          | 说明  |
|-----|--------------|---|
| 7   | <b>EA</b>    | 中断使能的总控制<br>0: 关闭所有的中断<br>1: 打开所有的中断                |
| 6   | <b>EADC</b>  | ADC 中断使能控制<br>0: 关闭 ADC 中断<br>1: 允许 ADC 转换完成时产生中断   |
| 5   | <b>ET2</b>   | Timer2 中断使能控制<br>0: 关闭 TIMER2 中断<br>1: 允许 TIMER2 中断 |
| 4   | <b>EUART</b> | UART 中断使能控制<br>0: 关闭 UART 中断<br>1: 允许 UART 中断       |
| 3   | <b>ET1</b>   | Timer1 中断使能控制<br>0: 关闭 TIMER1 中断<br>1: 允许 TIMER1 中断 |
| 1   | <b>ET0</b>   | Timer0 中断使能控制<br>0: 关闭 TIMERO 中断<br>1: 允许 TIMERO 中断 |

| 位编号 | 位符号          | 说明  |
|-----|--------------|---|
| 0   | <b>EINT0</b> | 外部中断 0 使能控制<br>0: 关闭 INT0 中断<br>1: 打开 INT0 中断 |
| 2   | -            | 保留  |

**IP (B8H) 中断优先级控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6     | 5    | 4     | 3    | 2 | 1    | 0      |
|-------|---|-------|------|-------|------|---|------|--------|
| 符号    | - | IPADC | IPT2 | IUART | IPT1 | - | IPT0 | IPINT0 |
| 读/写   | - | 读/写   | 读/写  | 读/写   | 读/写  | - | 读/写  | 读/写    |
| 上电初始值 | x | 0     | 0    | 0     | 0    | x | 0    | 0      |

| 位编号  | 位符号           | 说明   |
|------|---------------|--|
| 6    | <b>IPADC</b>  | ADC 中断优先权选择<br>0: ADC 中断优先权为低<br>1: ADC 中断优先权为高          |
| 5    | <b>IPT2</b>   | Timer2 中断优先权选择<br>0: Timer2 中断优先权为低<br>1: Timer2 中断优先权为高 |
| 4    | <b>IUART</b>  | UART 中断优先权选择<br>0: UART 中断优先权为低<br>1: UART 中断优先权为高       |
| 3    | <b>IPT1</b>   | Timer1 中断优先权选择<br>0: Timer1 中断优先权为低<br>1: Timer1 中断优先权为高 |
| 1    | <b>IPT0</b>   | Timer0 中断优先权选择<br>0: Timer0 中断优先权为低<br>1: Timer0 中断优先权为高 |
| 0    | <b>IPINT0</b> | INT0 计数器中断优先权选择<br>0: INT0 中断优先权为低<br>1: INT0 中断优先权为高    |
| 7, 2 | -             | 保留   |

**IE1 (A9H) 中断使能寄存器 1 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3     | 2    | 1    | 0 |
|-------|---|---|---|---|-------|------|------|---|
| 符号    | - | - | - | - | EINT2 | EBTM | EPWM | - |
| 读/写   | - | - | - | - | 读/写   | 读/写  | 读/写  | - |
| 上电初始值 | x | x | x | x | 0     | 0    | 0    | x |

| 位编号    | 位符号          | 说明  |
|--------|--------------|---|
| 3      | <b>EINT2</b> | 外部中断 2 使能控制<br>0: 关闭 INT2 中断<br>1: 打开 INT2 中断                   |
| 2      | <b>EBTM</b>  | Base Timer 中断使能控制<br>0: 关闭 Base Timer 中断<br>1: 允许 Base Timer 中断 |
| 1      | <b>EPWM</b>  | PWM 中断使能控制<br>0: 关闭 PWM 中断<br>1: 允许 PWM 计数溢出 (数到 PWMPRD) 时产生中断  |
| 7~4, 0 | -            | 保留  |

**IP1 (B9H) 中断优先级控制寄存器 1 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3      | 2     | 1     | 0 |
|-------|---|---|---|---|--------|-------|-------|---|
| 符号    | - | - | - | - | IPINT2 | IPBTM | IPPWM | - |
| 读/写   | - | - | - | - | 读/写    | 读/写   | 读/写   | - |
| 上电初始值 | x | x | x | x | 0      | 0     | 0     | x |

| 位编号    | 位符号           | 说明   |
|--------|---------------|--|
| 3      | <b>IPINT2</b> | INT2 计数器中断优先权选择<br>0: INT2 中断优先权为低<br>1: INT2 中断优先权为高                |
| 2      | <b>IPBTM</b>  | Base Timer 中断优先权选择<br>0: Base Timer 中断优先权为低<br>1: Base Timer 中断优先权为高 |
| 1      | <b>IPPWM</b>  | PWM 中断使能选择<br>0: PWM 中断优先权为低<br>1: PWM 中断优先权为高                       |
| 7~4, 0 | -             | 保留   |

**INT0F (BAH) INT0 下降沿中断控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3      | 2      | 1      | 0      |
|-------|---|---|---|---|--------|--------|--------|--------|
| 符号    | - | - | - | - | INT0F3 | INT0F2 | INT0F1 | INT0F0 |
| 读/写   | - | - | - | - | 读/写    | 读/写    | 读/写    | 读/写    |
| 上电初始值 | x | x | x | x | 0      | 0      | 0      | 0      |

| 位编号 | 位符号                      | 说明   |
|-----|--------------------------|--|
| 3~1 | <b>INT0Fn</b><br>(n=0~3) | INT0 下降沿中断控制<br>0: INT0n 下降沿中断关闭<br>1: INT0n 下降沿中断使能 |
| 7~4 | -                        | 保留   |

**INT0R (BBH) INT0 上升沿中断控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3      | 2      | 1      | 0      |
|-------|---|---|---|---|--------|--------|--------|--------|
| 符号    | - | - | - | - | INT0R3 | INT0R2 | INT0R1 | INT0R0 |
| 读/写   | - | - | - | - | 读/写    | 读/写    | 读/写    | 读/写    |
| 上电初始值 | x | x | x | x | 0      | 0      | 0      | 0      |

| 位编号 | 位符号                      | 说明   |
|-----|--------------------------|--|
| 3~1 | <b>INT0Rn</b><br>(n=0~3) | INT0 上升沿中断控制<br>0: INT0n 上升沿中断关闭<br>1: INT0n 上升沿中断使能 |
| 7~4 | -                        | 保留   |

**INT2F (C6H) INT2 下降沿中断控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5      | 4      | 3 | 2 | 1      | 0      |
|-------|---|---|--------|--------|---|---|--------|--------|
| 符号    | - | - | INT2F5 | INT2F4 | - | - | INT2F1 | INT2F0 |
| 读/写   | - | - | 读/写    | 读/写    | - | - | 读/写    | 读/写    |
| 上电初始值 | x | x | 0      | 0      | x | x | 0      | 0      |

| 位编号      | 位符号                           | 说明                               |
|----------|-------------------------------|----------------------------------|
| 5~4, 1~0 | <b>INT2Fn</b><br>(n=4~5, 0~1) | INT2 下降沿中断控制<br>0: INT2n 下降沿中断关闭 |

| 位编号      | 位符号 | 说明               |
|----------|-----|------------------|
|          |     | 1: INT2n 下降沿中断使能 |
| 7~6, 3~2 | -   | 保留               |

**INT2R (C7H) INT2 上升沿中断控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5      | 4      | 3 | 2 | 1      | 0      |
|-------|---|---|--------|--------|---|---|--------|--------|
| 符号    | - | - | INT2R5 | INT2R4 | - | - | INT2R1 | INT2R0 |
| 读/写   | - | - | 读/写    | 读/写    | - | - | 读/写    | 读/写    |
| 上电初始值 | x | x | 0      | 0      | x | x | 0      | 0      |

| 位编号      | 位符号   | 说明   |
|----------|---|--|
| 5~4, 1~0 | <b>INT2R<sub>n</sub></b><br><i>(n=4~5, 0~1)</i> | INT2 上升沿中断控制<br>0: INT2n 上升沿中断关闭<br>1: INT2n 上升沿中断使能 |
| 7~6, 3~2 | -   | 保留   |

## 10 定时器 TIMER0、TIMER1

T0 和 T1 是 SC92F730X 单片机内部的两个 16 位定时器/计数器，它们具有计数方式和定时方式两种工作模式。特殊功能寄存器 TMOD 中有一个控制位 C/Tx 来选择 T0 和 T1 是定时器还是计数器。它们本质上都是一个加法计数器，只是计数的来源不同。定时器的来源为系统时钟或者其分频时钟，但计数器的来源为外部管脚的输入脉冲。只有在 TRx=1 的时候，T0 和 T1 才会被打开计数。

计数器模式下，P1.2/T0 和 P1.3/T1 管脚上的每一个脉冲，T0 和 T1 的计数值分别增加 1。

定时器模式下，可通过特殊功能寄存器 TMCON 来选择 T0 和 T1 的计数来源是 fsys/12 或 fsys (fsys 为系统时钟)。

定时器/计数器 T0 有 4 种工作模式，定时器/计数器 T1 有 3 种工作模式（模式三不存在）：

- ① 模式 0：13 位定时器/计数器模式
- ② 模式 1：16 位定时器/计数器模式
- ③ 模式 2：8 位自动重载模式
- ④ 模式 3：两个 8 位定时器/计数器模式

在上述模式中，T0 和 T1 的模式 0、1、2 都相同，模式 3 不同。

### 10.1 T0 和 T1 相关特殊功能寄存器

| 符号    | 地址  | 说明          | 7   | 6    | 5   | 4   | 3        | 2    | 1    | 0    | Reset 值   |
|-------|-----|-------------|-----|------|-----|-----|----------|------|------|------|-----------|
| TCON  | 88H | 定时器控制寄存器    | TF1 | TR1  | TF0 | TR0 | -        | -    | -    | -    | 0000xxxxb |
| TMOD  | 89H | 定时器工作模式寄存器  | -   | C/T1 | M11 | M01 | -        | C/T0 | M10  | M00  | x000x000b |
| TL0   | 8AH | 定时器 0 低 8 位 |     |      |     |     | TL0[7:0] |      |      |      | 00000000b |
| TL1   | 8BH | 定时器 1 低 8 位 |     |      |     |     | TL1[7:0] |      |      |      | 00000000b |
| TH0   | 8CH | 定时器 0 高 8 位 |     |      |     |     | TH0[7:0] |      |      |      | 00000000b |
| TH1   | 8DH | 定时器 1 高 8 位 |     |      |     |     | TH1[7:0] |      |      |      | 00000000b |
| TMCON | 8EH | 定时器频率控制寄存器  | -   | -    | -   | -   | -        | T2FD | T1FD | T0FD | xxxxx000b |

各寄存器的解释说明如下：

#### TCON (88H) 定时器控制寄存器 (读/写)

| 位编号   | 7   | 6   | 5   | 4   | 3 | 2 | 1 | 0 |
|-------|-----|-----|-----|-----|---|---|---|---|
| 符号    | TF1 | TR1 | TF0 | TR0 | - | - | - | - |
| 读/写   | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | - | - | - | - |
| 上电初始值 | 0   | 0   | 0   | 0   | x | x | x | x |

| 位编号 | 位符号 | 说明  |
|-----|-----|---|
| 7   | TF1 | T1 溢出中断请求标志。T1 产生溢出，发生中断时，硬件将 TF1 置为“1”，申请中断，CPU 响应时，硬件清“0”。      |
| 6   | TR1 | 定时器 T1 的运行控制位。此位由软件置 1 和清 0。当 TR1=1 时，允许 T1 开始计数。TR1=0 时禁止 T1 计数。 |
| 5   | TF0 | T0 溢出中断请求标志。T0 产生溢出，发生中断时，硬件将 TF0 置为“1”，申请中断，CPU 响应时，硬件清“0”。      |
| 4   | TR0 | 定时器 T0 的运行控制位。此位由软件置位和清 0。当 TR0=1 时，允许 T0 开始计数。TR0=0 时禁止 T0 计数。   |
| 3~0 | -   | 保留  |

#### TMOD (89H) 定时器工作模式寄存器 (读/写)

| 位编号 | 7 | 6    | 5   | 4   | 3 | 2    | 1   | 0   |
|-----|---|------|-----|-----|---|------|-----|-----|
| 符号  | - | C/T1 | M11 | M01 | - | C/T0 | M10 | M00 |

| 位编号   | 7  | 6   | 5   | 4   | 3 | 2   | 1   | 0   |
|-------|----|-----|-----|-----|---|-----|-----|-----|
| 读/写   | -  | 读/写 | 读/写 | 读/写 | - | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | x  | 0   | 0   | 0   | x | 0   | 0   | 0   |
|       | T1 |     |     |     |   |     | T0  |     |

| 位编号  | 位符号             | 说明   |
|------|-----------------|--|
| 6    | <b>C/T1</b>     | TMOD[6]控制定时器 1<br>0: 定时器, T1 计数来源于 $f_{SYS}$ 分频<br>1: 计数器, T1 计数来源于外部管脚 T1/P1.3  |
| 5~4  | <b>M11, M01</b> | 定时器/计数器 1 模式选择<br>00: 13 位定时器/计数器, TL1 高 3 位无效<br>01: 16 位定时器/计数器, TL1 和 TH1 全有效<br>10: 8 位自动重载定时器, 溢出时将 TH1 存放的值自动重装入 TL1<br>11: 定时器/计数器 1 无效 (停止计数)  |
| 2    | <b>C/T0</b>     | TMOD[2]控制定时器 0<br>0: 定时器, T0 计数来源于 $f_{SYS}$ 分频<br>1: 计数器, T0 计数来源于外部管脚 T0/P1.2  |
| 1~0  | <b>M10, M00</b> | 定时器/计数器 0 模式选择<br>00: 13 位定时器/计数器, TL0 高 3 位无效<br>01: 16 位定时器/计数器, TL0 和 TH0 全有效<br>10: 8 位自动重载定时器, 溢出时将 TH0 存放的值自动重装入 TL0<br>11: 定时器 0 此时作为双 8 位定时器/计数器。TL0 作为一个 8 位定时器/计数器, 通过标准定时器 0 的控制位控制; TH0 仅作为一个 8 位定时器, 由定时器 1 的控制位控制。 |
| 7, 3 | -               | 保留   |

TMOD 寄存器中 TMOD[0]~TMOD[2]是设置 T0 的工作模式; TMOD[4]~TMOD[6]是设置 T1 的工作模式。

定时器和计数器 Tx 功能由特殊功能寄存器 TMOD 的控制位 C/Tx 来选择, M0x 和 M1x 都是用来选择 Tx 的工作模式。TRx 作为 T0 和 T1 的开关控制, 只有 TRx=1 时 T0 和 T1 才打开。

#### TMCON (8EH) 定时器频率控制寄存器 (读/写)

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3 | 2    | 1    | 0    |
|-------|---|---|---|---|---|------|------|------|
| 符号    | - | - | - | - | - | T2FD | T1FD | T0FD |
| 读/写   | - | - | - | - | - | 读/写  | 读/写  | 读/写  |
| 上电初始值 | x | x | x | x | x | 0    | 0    | 0    |

| 位编号 | 位符号         | 说明   |
|-----|-------------|--|
| 1   | <b>T1FD</b> | T1 输入频率选择控制<br>0: T1 频率源自于 $f_{SYS}/12$<br>1: T1 频率源自于 $f_{SYS}$ |
| 0   | <b>T0FD</b> | T0 输入频率选择控制<br>0: T0 频率源自于 $f_{SYS}/12$<br>1: T0 频率源自于 $f_{SYS}$ |

#### IE (A8H) 中断使能寄存器 (读/写)

| 位编号   | 7   | 6    | 5   | 4     | 3   | 2 | 1   | 0     |
|-------|-----|------|-----|-------|-----|---|-----|-------|
| 符号    | EA  | EADC | ET2 | EUART | ET1 | - | ET0 | EINT0 |
| 读/写   | 读/写 | 读/写  | 读/写 | 读/写   | 读/写 | - | 读/写 | 读/写   |
| 上电初始值 | 0   | 0    | 0   | 0     | 0   | x | 0   | 0     |

| 位编号 | 位符号        | 说明  |
|-----|------------|---|
| 3   | <b>ET1</b> | Timer1 中断使能控制<br>0: 关闭 TIMER1 中断<br>1: 允许 TIMER1 中断 |
| 1   | <b>ET0</b> | Timer0 中断使能控制<br>0: 关闭 TIMER0 中断<br>1: 允许 TIMER0 中断 |

**IP (B8H) 中断优先级控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6     | 5    | 4      | 3    | 2 | 1    | 0      |
|-------|---|-------|------|--------|------|---|------|--------|
| 符号    | - | IPADC | IPT2 | IPUART | IPT1 | - | IPT0 | IPINT0 |
| 读/写   | - | 读/写   | 读/写  | 读/写    | 读/写  | - | 读/写  | 读/写    |
| 上电初始值 | x | 0     | 0    | 0      | 0    | x | 0    | 0      |

| 位编号 | 位符号         | 说明   |
|-----|-------------|--|
| 3   | <b>IPT1</b> | Timer1 中断优先权<br>0: 设定 Timer 1 的中断优先权是 “低”<br>1: 设定 Timer 1 的中断优先权是 “高” |
| 1   | <b>IPT0</b> | Timer0 中断优先权<br>0: 设定 Timer 0 的中断优先权是 “低”<br>1: 设定 Timer 0 的中断优先权是 “高” |

## 10.2 T0 工作模式

通过对寄存器 TMOD 中的 M10、M00 (TMOD[1]、TMOD[0]) 的设置，定时器/计数器 0 可实现 4 种不同的工作模式。

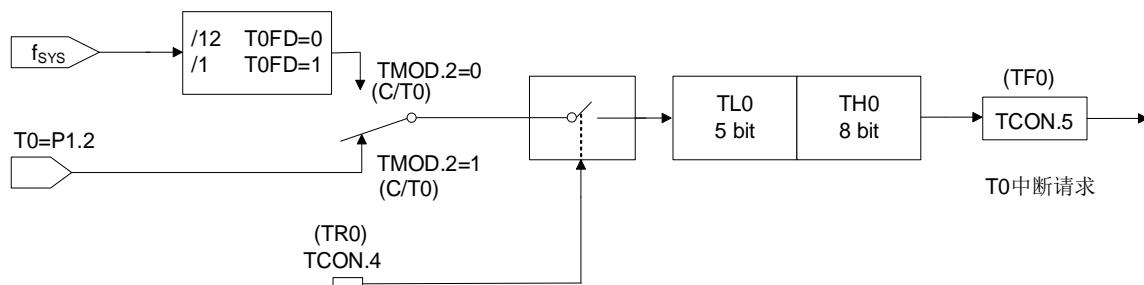
### 工作模式 0: 13 位计数器/定时器。

TH0 寄存器存放 13 位计数器/定时器的高 8 位 (TH0.7~TH0.0)，TL0 存放低 5 位 (TL0.4~TL0.0)。TL0 的高三位 (TL0.7~TL0.5) 是不确定值，读取时应被忽略掉。当 13 位定时器/计数器递增溢出时，系统会将定时器溢出标志 TF0 置 1。如果定时器 0 中断被允许，将会产生一个中断。

C/T0 位选择计数器/定时器的时钟输入源。如果 C/T0=1，定时器 0 输入脚 T0 (P1.2) 的电平从高到低的变化，会使定时器 0 数据寄存器加 1。如果 C/T0=0，选择系统时钟的分频为定时器 0 的时钟源。

当 TR0 置 1 打开定时器 T0。TR0 置 1 并不强行复位定时器，意味着如果 TR0 置 1，定时器寄存器将从上次 TR0 清 0 时的值开始计数。所以，在允许定时器之前，应该设定定时器寄存器的初始值。

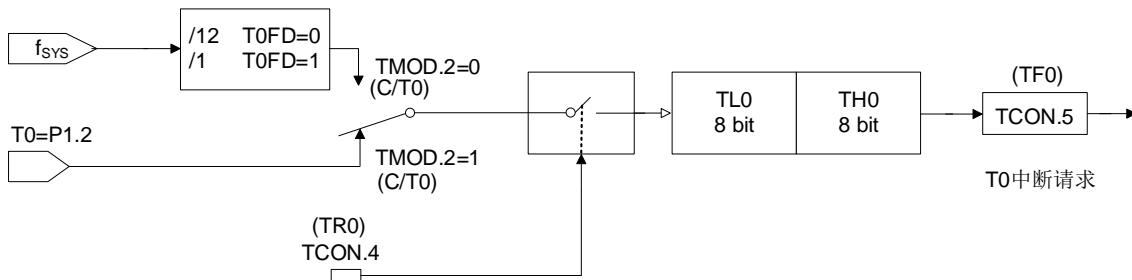
当作为定时器应用时，可配置 TOFD 来选择时钟源的分频比例。



定时器/计数器工作模式 0: 13 位定时器/计数器

### 工作模式 1: 16 位计数器/定时器

除了使用 16 位 (TL0 的 8 位数据全部有效) 计数器/定时器之外, 模式 1 和模式 0 的运行方式相同。打开和配置计数器/定时器方式也相同。



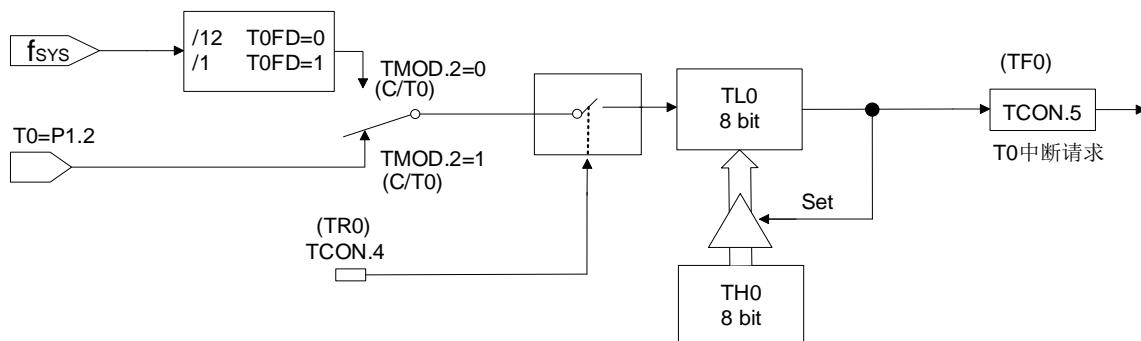
定时器/计数器工作模式 0: 16 位定时器/计数器

#### 工作模式 2: 8 位自动重载计数器/定时器

在工作模式 2 中, 定时器 0 是 8 位自动重载计数器/定时器。TL0 存放计数值, TH0 存放重载值。当在 TL0 中的计数器溢出至 0x00 时, 定时器溢出标志 TF0 被置 1, 寄存器 TH0 的值被重载入寄存器 TL0 中。如果定时器中断使能, 当 TF0 置 1 时将产生一个中断, 但在 TH0 中的重载值不会改变。在允许定时器正确计数开始之前, TL0 必须初始化为所需要的值。

除了自动重载功能外, 工作模式 2 中的计数器/定时器的使能和配置方式同模式 0 和 1 是相同的。

当作为定时器应用时, 可配置寄存器 TMCON.0 (T0FD) 来选择定时器时钟源被系统时钟 fsys 分频的比例。



定时器/计数器工作模式 2: 自动重载的 8 位定时器/计数器

#### 工作模式 3: 两个 8 位计数器/定时器 (仅限于定时器 0)

在工作模式 3 中, 定时器 0 用作两个独立的 8 位计数器/定时器, 分别由 TL0 和 TH0 控制。TL0 通过定时器 0 的控制位 (在 TCON 中) 和状态位 (在 TMOD 中): TR0、C/T0、TF0 控制。定时器 0 可通过 T0 的 TMOD.2 (C/T0) 来选择是定时器模式还是计数器模式。

TH0 通过定时器 1 的控制 TCON 来设置相关的控制, 但 TH0 仅被限定为定时器模式, 无法通过 TMOD.2 (C/T0) 来设定为计数器模式。TH0 由定时器控制位 TR1 的控制使能, 需设定 TR1=1。当发生溢出及产生中断时, TF1 会置 1, 并按 T1 发生中断来进行相应的处理。

在 T0 被设为工作模式 3 时, TH0 定时器占用了 T1 的中断资源及 TCON 中寄存器, T1 的 16 位计数器会停止计数, 相当于 “TR1=0”。当采用 TH0 定时器工作时, 需设置 TR1=1。

### 10.3 T1 工作模式

通过对寄存器 TMOD 中的 M11、M01 (TMOD[5]、TMOD[4]) 的设置, 定时器/计数器 1 可实现 3 种不同的工作模式。

#### 工作模式 0: 13 位计数器/定时器。

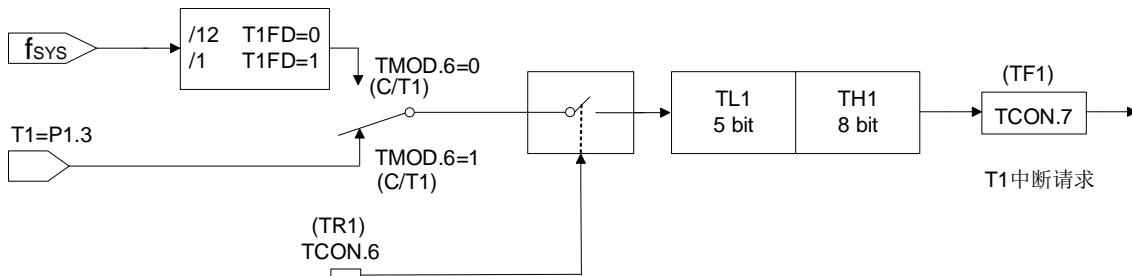
TH1 寄存器存放 13 位计数器/定时器的高 8 位 (TH1.7~TH1.0); TL1 存放低 5 位 (TL1.4~TL1.0)。TL1 的高三位 (TL1.7~TL1.5) 是不确定值, 读取时应被忽略掉。当 13 位定时器计数器递增溢出时, 系统会将定时器溢

出标志 TF1 置 1。如果定时器 1 中断被允许，将会产生一个中断。C/T1 位选择计数器/定时器的时钟源。

如果 C/T1=1，定时器 1 输入脚 T1 (P1.3) 的电平从高到低的变化，会使定时器 1 数据寄存器加 1。如果 C/T1=0，选择系统时钟的分频为定时器 1 的时钟源。

TR1 置 1 打开定时器。TR1 置 1 并不强行复位定时器，意味着如果 TR1 置 1，定时器寄存器将从上次 TR1 清 0 时的值开始计数。所以，在允许定时器之前，应该设定定时器寄存器的初始值。

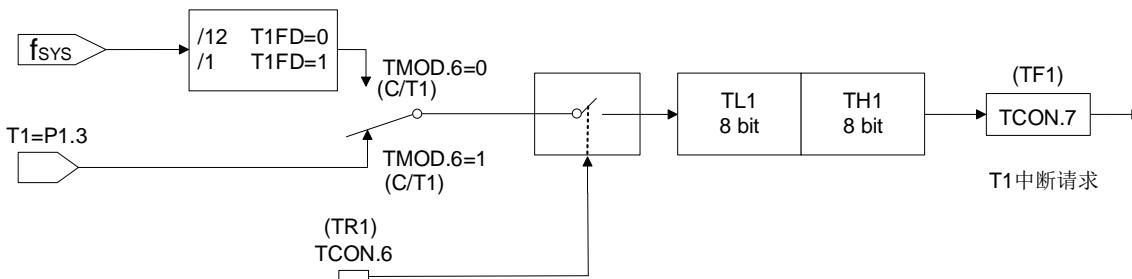
当作为定时器应用时，可配置 T1FD 来选择时钟源的分频比例。



定时器/计数器工作模式 0： 13 位定时器/计数器

### 工作模式 1： 16 位计数器/定时器

除了使用 16 位 (TL1 的 8 位数据全部有效) 计数器/定时器之外，模式 1 和模式 0 的运行方式相同。打开和配置计数器/定时器方式也相同。



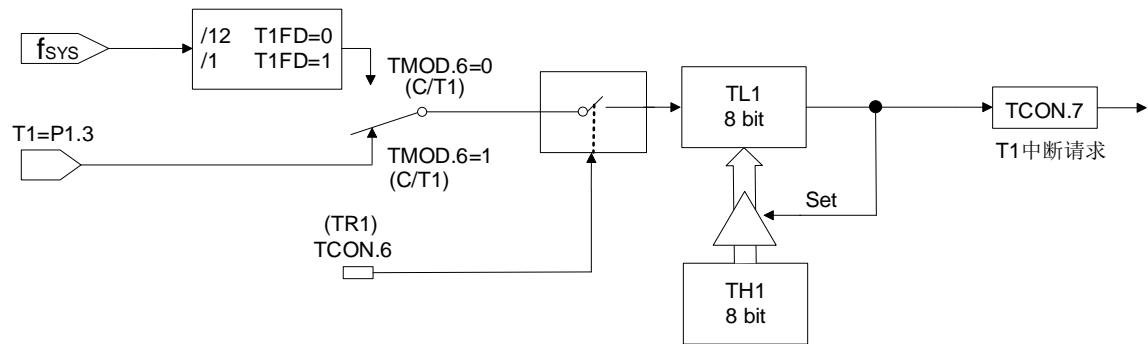
定时器/计数器工作模式 0： 16 位定时器/计数器

### 工作模式 2： 8 位自动重载计数器/计数器

在工作模式 2 中，定时器 1 是 8 位自动重载计数器/定时器。TL1 存放计数值，TH1 存放重载值。当在 TL1 中的计数器溢出至 0x00 时，定时器溢出标志 TF1 被置 1，寄存器 TH1 的值被重载入寄存器 TL1 中。如果定时器中断使能，当 TF1 置 1 时将产生一个中断，但在 TH1 中的重载值不会改变。在允许定时器正确计数开始之前，TL1 必须初始化为所需要的值。

除了自动重载功能外，工作模式 2 中的计数器/定时器的使能和配置方式同方式 0 和 1 是相同的。

当作为定时器应用时，可配置寄存器 TMCON.4 (T1FD) 来选择定时器时钟源被系统时钟 f\_SYS 分频的比例。



定时器/计数器工作模式 2：自动重载的 8 位定时器/计数器

## 11 定时器 TIMER2

SC92F730X 单片机内部的 Timer2 作为定时器本质上都是一个加法计数器，定时器的时钟来源为系统时钟或者其分频时钟。TR2 是 T2 计数的开关控制，只有在 TR2=1 的时候，T2 才会被打开计数。

定时器模式下，可通过特殊功能寄存器 TMCON 来选择 T2 的计数来源是 fsys/12 或 fsys。

定时器/计数器 T2 有 2 种工作模式：

- ① 模式 1：16 位自动重载定时器模式
- ② 模式 2：波特率发生器模式

### 11.1 T2 相关特殊功能寄存器

| 符号     | 地址  | 说明            | 7   | 6 | 5    | 4    | 3           | 2    | 1    | 0    | Reset 值   |
|--------|-----|---------------|-----|---|------|------|-------------|------|------|------|-----------|
| T2CON  | C8H | 定时器 2 控制寄存器   | TF2 | - | RCLK | TCLK | -           | TR2  | -    | -    | 0x00x0xxb |
| RCAP2L | CAH | 定时器 2 重载低 8 位 |     |   |      |      | RCAP2L[7:0] |      |      |      | 00000000b |
| RCAP2H | CBH | 定时器 2 重载高 8 位 |     |   |      |      | RCAP2H[7:0] |      |      |      | 00000000b |
| TL2    | CCH | 定时器 2 低 8 位   |     |   |      |      | TL2[7:0]    |      |      |      | 00000000b |
| TH2    | CDH | 定时器 2 高 8 位   |     |   |      |      | TH2[7:0]    |      |      |      | 00000000b |
| TMCON  | 8EH | 定时器频率控制寄存器    | -   | - | -    | -    | -           | T2FD | T1FD | T0FD | xxxxx000b |

各寄存器的解释说明如下：

#### T2CON (C8H) 定时器 2 控制寄存器 (读/写)

| 位编号   | 7   | 6 | 5    | 4    | 3 | 2   | 1 | 0 |
|-------|-----|---|------|------|---|-----|---|---|
| 符号    | TF2 | - | RCLK | TCLK | - | TR2 | - | - |
| 读/写   | 读/写 | - | 读/写  | 读/写  | - | 读/写 | - | - |
| 上电初始值 | 0   | x | 0    | 0    | x | 0   | x | x |

| 位编号       | 位符号  | 说明  |
|-----------|------|---|
| 7         | TF2  | 定时器 2 溢出标志位<br>0：无溢出（必须由软件清 0）<br>1：溢出（如果 RCLK = 0 和 TCLK = 0，由硬件设 1） |
| 5         | RCLK | UART 接收时钟控制位<br>0：定时器 1 产生接收波特率<br>1：定时器 2 产生接收波特率                    |
| 4         | TCLK | UART 发送时钟控制位<br>0：定时器 1 产生发送波特率<br>1：定时器 2 产生发送波特率                    |
| 2         | TR2  | 定时器 2 开始/停止控制位<br>0：停止定时器 2<br>1：开始定时器 2                              |
| 6, 3, 1~0 | -    | 固定写 0   |

#### TMCON (8EH) 定时器频率控制寄存器 (读/写)

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3 | 2    | 1    | 0    |
|-------|---|---|---|---|---|------|------|------|
| 符号    | - | - | - | - | - | T2FD | T1FD | T0FD |
| 读/写   | - | - | - | - | - | 读/写  | 读/写  | 读/写  |
| 上电初始值 | x | x | x | x | x | 0    | 0    | 0    |

| 位编号 | 位符号  | 说明          |
|-----|------|-------------|
| 2   | T2FD | T2 输入频率选择控制 |

| 位编号 | 位符号 | 说明  |
|-----|-----|---|
|     |     | 0: T2 频率源自于 $f_{SYS}/12$<br>1: T2 频率源自于 $f_{SYS}$ |

**IE (A8H) 中断使能寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7   | 6    | 5   | 4     | 3   | 2 | 1   | 0     |
|-------|-----|------|-----|-------|-----|---|-----|-------|
| 符号    | EA  | EADC | ET2 | EUART | ET1 | - | ET0 | EINT0 |
| 读/写   | 读/写 | 读/写  | 读/写 | 读/写   | 读/写 | - | 读/写 | 读/写   |
| 上电初始值 | 0   | 0    | 0   | 0     | 0   | x | 0   | 0     |

| 位编号 | 位符号 | 说明  |
|-----|-----|---|
| 5   | ET2 | Timer2 中断使能控制<br>0: 关闭 TIMER2 中断<br>1: 允许 TIMER2 中断 |

**IP (B8H) 中断优先级控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6     | 5    | 4      | 3    | 2 | 1    | 0      |
|-------|---|-------|------|--------|------|---|------|--------|
| 符号    | - | IPADC | IPT2 | IPUART | IPT1 | - | IPTO | IPINT0 |
| 读/写   | - | 读/写   | 读/写  | 读/写    | 读/写  | - | 读/写  | 读/写    |
| 上电初始值 | x | 0     | 0    | 0      | 0    | x | 0    | 0      |

| 位编号 | 位符号  | 说明   |
|-----|------|--|
| 5   | IPT2 | Timer2 中断优先权<br>0: 设定 Timer2 的中断优先权是“低”<br>1: 设定 Timer2 的中断优先权是“高” |

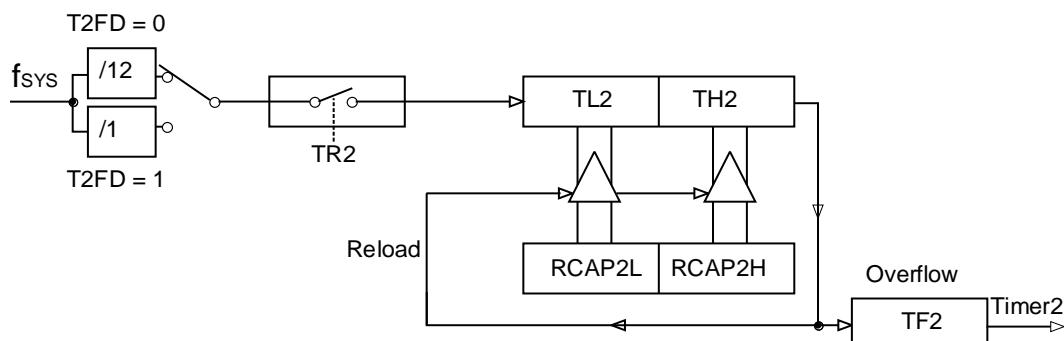
## 11.2 T2 工作模式

定时器 2 工作模式与配置方式如下表:

| TR2 | RCLK | TCLK | 方式 |             |
|-----|------|------|----|-------------|
|     |      |      | 1  | 16 位自动重载定时器 |
| 1   | 0    | 0    | 2  | 波特率发生器      |
|     | 1    | X    |    |             |
| X   | 1    |      |    |             |
| 0   | X    | X    | X  | 定时器 2 停止    |

### 工作模式 1: 16 位自动重载定时器

在 16 位自动重载方式下, 定时器 2 递增到 0xFFFFH, 在溢出后置起 TF2 位, 同时定时器自动将用户软件写好的寄存器 RCAP2H 和 RCAP2L 的 16 位值装入 TH2 和 TL2 寄存器。



**模式 1: 16 位自动重载 DCEN = 0**
**工作模式 2: 波特率发生器**

通过设置 T2CON 寄存器中的 TCLK 和/或 RCLK 选择定时器 2 作为波特率发生器。接收器和发送器的波特率可以不同。如果定时器 2 作为接收器或发送器，则定时器 1 相应的作为另一种的波特率发生器。

设置 T2CON 寄存器中的 TCLK 和/或 RCLK 使定时器 2 进入波特率发生器方式，该方式与自动重载方式相似。定时器 2 的溢出会使 RCAP2H 和 RCAP2L 寄存器中的值重载入定时器 2 计数，但不会产生中断。

在 UART 方式 1 和 3 中的波特率由定时器 2 的溢出率根据下列方程式决定：

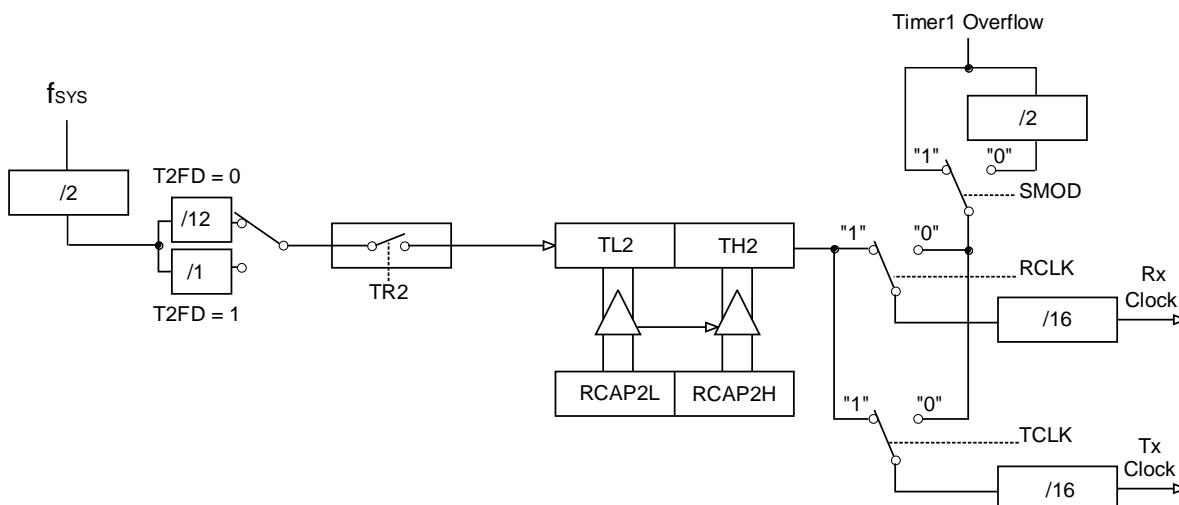
$$\text{BaudRate} = \frac{1}{16} \times \frac{\text{fn}2}{(65536 - [\text{RCAP2H}, \text{RCAP2L}]) \times 2}$$

其中，fn2 为定时器 2 时钟频率：

$$\text{fn}2 = \frac{f_{\text{SYS}}}{12}; \quad \text{T2FD} = 0$$

$$\text{fn}2 = f_{\text{SYS}}; \quad \text{T2FD} = 1$$

定时器 2 作为波特率发生器的原理图如下：


**模式 2: 波特率发生器**
**注意:**

1. 当事件发生时或其它任何时间都能由软件设置 TF2 为 1，只有软件以及硬件复位才能使之清 0；
2. 当 EA = 1 且 ET2 = 1 时，设置 TF2 为 1 能引起定时器 2 中断；
3. 当定时器 2 作为波特率发生器时，写入 TH2/TL2 或 RCAP2H/RCAP2L 会影响波特率的准确性，引起通信出错。

## 12 PWM

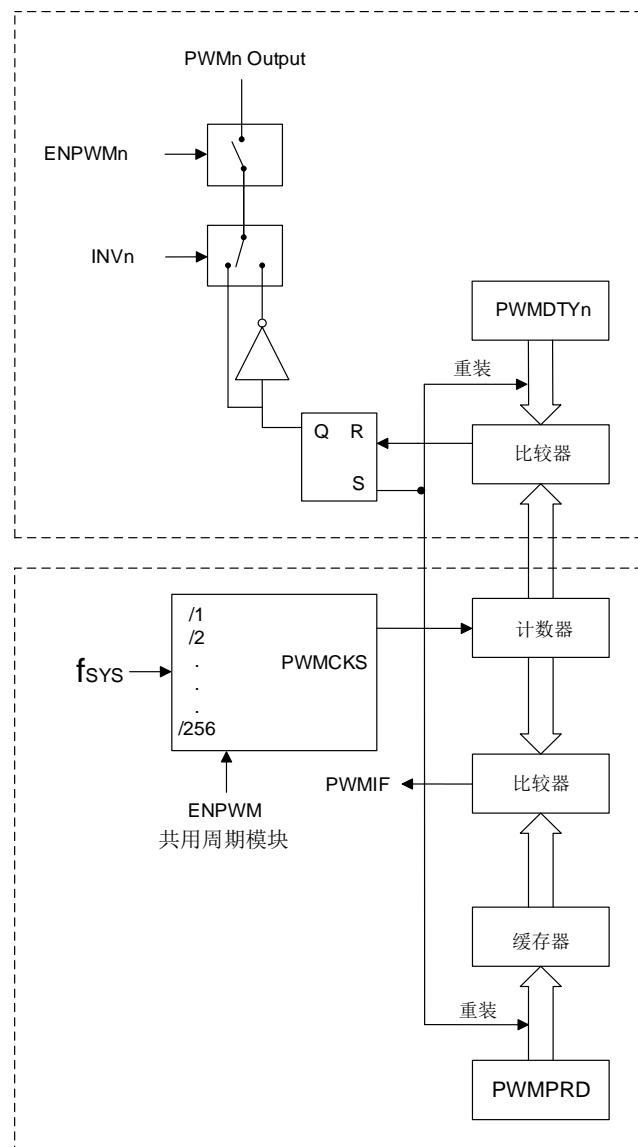
SC92F730X 提供了一个独立的计数器，它可以支持 6 路的 PWM 输出：PWM0~5。

SC92F730X 的 PWM 具有的功能为：

- ① 8 位 PWM 精度；
- ② PWM0~5 周期相同，但占空比可单独设置；
- ③ 输出可设置正反向；
- ④ 提供 1 个 PWM 溢出的中断。

SC92F730X 的 PWM 可支持周期及占空比的调整，寄存器 PWMCON 控制 PWM0~5 相关设置，PWMCFG0、PWMCFG1 设置 PWM 输出波形的极性及输出 IO 的选择，PWMPRD 设置 PWM 共同的周期，PWMDTY0~5 分别控制 PWM0~5 的占空比。

### 12.1 PWM 结构框图



SC92F730X PWM 结构框图

## 12.2 PWM 相关 SFR 寄存器

| 符号      | 地址  | 说明            | 7     | 6     | 5      | 4      | 3           | 2           | 1      | 0      | Reset 值   |
|---------|-----|---------------|-------|-------|--------|--------|-------------|-------------|--------|--------|-----------|
| PWMCFG0 | D1H | PWM 设置寄存器 0   | -     | -     | INV2   | INV1   | INV0        | ENPWM5      | ENPWM4 | ENPWM3 | xx000000b |
| PWMCON  | D2H | PWM 控制寄存器     | ENPWM | PWMIF | ENPWM2 | ENPWM1 | ENPWM0      | PWMCKS[2:0] |        |        | 00000000b |
| PWMPRD  | D3H | PWM 周期设置寄存器   |       |       |        |        | PWMPRD[7:0] |             |        |        | 00000000b |
| PWMCFG1 | D4H | PWM 设置寄存器 1   | -     | -     | INV5   | INV4   | INV3        | -           | -      | -      | xx00xxx0b |
| PWMDTY0 | D5H | PWM0 占空比设置寄存器 |       |       |        |        | PDT0[7:0]   |             |        |        | 00000000b |
| PWMDTY1 | D6H | PWM1 占空比设置寄存器 |       |       |        |        | PDT1[7:0]   |             |        |        | 00000000b |
| PWMDTY2 | D7H | PWM2 占空比设置寄存器 |       |       |        |        | PDT2[7:0]   |             |        |        | 00000000b |
| PWMDTY3 | DDH | PWM3 占空比设置寄存器 |       |       |        |        | PDT3[7:0]   |             |        |        | 00000000b |
| PWMDTY4 | DEH | PWM4 占空比设置寄存器 |       |       |        |        | PDT4[7:0]   |             |        |        | 00000000b |
| PWMDTY5 | DFH | PWM5 占空比设置寄存器 |       |       |        |        | PDT5[7:0]   |             |        |        | 00000000b |
| IE1     | A9H | 中断使能寄存器       | -     | -     | -      | -      | EINT2       | EBTM        | EPWM   | -      | xxxx000xb |
| IP1     | B9H | 中断优先级控制寄存器 1  | -     | -     | -      | -      | IPINT2      | IPBTM       | IPPWM  | -      | xxxx000xb |

**PWMCON (D2H) PWM 控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7     | 6     | 5      | 4      | 3      | 2           | 1 | 0 |
|-------|-------|-------|--------|--------|--------|-------------|---|---|
| 符号    | ENPWM | PWMIF | ENPWM2 | ENPWM1 | ENPWM0 | PWMCKS[2:0] |   |   |
| 读/写   | 读/写   | 读/写   | 读/写    | 读/写    | 读/写    | 读/写         |   |   |
| 上电初始值 | 0     | 0     | 0      | 0      | 0      | 0           | 0 | 0 |

| 位编号 | 位符号                | 说明   |
|-----|--------------------|--|
| 7   | <b>ENPWM</b>       | PWM 模块开关控制 (Enable PWM)<br>1: 允许 Clock 进到 PWM 单元, 开始 PWM 的工作<br>0: PWM 单元停止工作, PWM 计数器清零。PWM <sub>n</sub> 仍接到输出口, 若要使用与 PWM <sub>n</sub> 输出口复用的其它功能, 应将 ENPWM <sub>n</sub> 置 0   |
| 6   | <b>PWMIF</b>       | PWM 中断请求标志位 (PWM Interrupt Flag)<br>当 PWM 计数器溢出时 (也就是说: 数到超过 PWMPRD 时), 此位会被硬件自动设定成 1。如果此时 IE1[1] (EPWM) 也是被设定成 1, PWM 的中断产生。  |
| 5   | <b>ENPWM2</b>      | PWM2 功能开关<br>1: PWM2 输出到 IO<br>0: PWM2 不输出到 IO   |
| 4   | <b>ENPWM1</b>      | PWM1 功能开关<br>1: PWM1 输出到 IO<br>0: PWM1 不输出到 IO   |
| 3   | <b>ENPWM0</b>      | PWM0 功能开关<br>1: PWM0 输出到 IO<br>0: PWM0 不输出到 IO   |
| 2~0 | <b>PWMCKS[2:0]</b> | PWM 时钟源选择 (PWM Clock source Selector)<br>000: f <sub>SYS</sub><br>001: f <sub>SYS</sub> /2<br>010: f <sub>SYS</sub> /4<br>011: f <sub>SYS</sub> /8<br>100: f <sub>SYS</sub> /32<br>101: f <sub>SYS</sub> /64<br>110: f <sub>SYS</sub> /128 |

| 位编号 | 位符号 | 说明                 |
|-----|-----|--------------------|
|     |     | 111: $f_{SYS}/256$ |

PWMPRD[7:0] 是六路 PWM 共享的周期设置控制器。每当 PWM 计数器数到 PWMPRD[7:0]预先设置的值时，下一个 PWM CLK 到来时该计数器会跳数到 00h，也就是说 PWM0~5 的周期都是(PWMPRD[7:0]+1)\*PWM 时钟。

PWM 计数器的计数时间可由 PWMCKS[2:0]所控制，分别可以选择不同个数的系统时钟去计数一个单位（pre-scalar selector），即选择 PWM 计数器时钟源被系统时钟  $f_{SYS}$  分频的分频比。PWM0~5 还可以被 PWMCFG0、PWMCFG1 中的 INV0~5 来选择 PWM 输出是否反向。

#### PWMPRD (D3H) PWM 周期设置寄存器 (读/写)

| 位编号   | 7           | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|-------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | PWMPRD[7:0] |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写   | 读/写         | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0           | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号         | 说明   |
|-----|-------------|--|
| 7~0 | PWMPRD[7:0] | 六路 PWM 共用的周期设置；<br>此数值代表 PWM0~5 输出波形的（周期 - 1）；也就是说 PWM 输出的周期值为 (PWMPRD[7:0] + 1) * PWM 时钟； |

#### PWMCFG0 (D1H) PWM 设置寄存器 0 (读/写)

| 位编号   | 7 | 6 | 5    | 4    | 3    | 2      | 1      | 0      |
|-------|---|---|------|------|------|--------|--------|--------|
| 符号    | - | - | INV2 | INV1 | INV0 | ENPWM5 | ENPWM4 | ENPWM3 |
| 读/写   | - | - | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写    | 读/写    | 读/写    |
| 上电初始值 | x | x | 0    | 0    | 0    | 0      | 0      | 0      |

| 位编号 | 位符号    | 说明   |
|-----|--------|--|
| 5   | INV2   | PWM2 输出反向控制<br>1: 把 PWM2 的输出反向<br>0: PWM2 的输出不反向 |
| 4   | INV1   | PWM1 输出反向控制<br>1: 把 PWM1 的输出反向<br>0: PWM1 的输出不反向 |
| 3   | INV0   | PWM0 输出反向控制<br>1: 把 PWM0 的输出反向<br>0: PWM0 的输出不反向 |
| 2   | ENPWM5 | PWM5 功能开关<br>1: PWM5 输出到 IO<br>0: PWM5 不输出到 IO   |
| 1   | ENPWM4 | PWM4 功能开关<br>1: PWM4 输出到 IO<br>0: PWM4 不输出到 IO   |
| 0   | ENPWM3 | PWM3 功能开关<br>1: PWM3 输出到 IO<br>0: PWM3 不输出到 IO   |
| 7~6 | -      | 保留   |

#### PWMCFG1 (D4H) PWM 设置寄存器 1 (读/写)

| 位编号 | 7 | 6 | 5    | 4    | 3    | 2 | 1 | 0 |
|-----|---|---|------|------|------|---|---|---|
| 符号  | - | - | INV5 | INV4 | INV3 | - | - | - |

| 位编号   | 7 | 6 | 5   | 4   | 3   | 2 | 1 | 0 |
|-------|---|---|-----|-----|-----|---|---|---|
| 读/写   | - | - | 读/写 | 读/写 | 读/写 | - | - | - |
| 上电初始值 | x | x | 0   | 0   | 0   | x | x | x |

| 位编号      | 位符号         | 说明   |
|----------|-------------|--|
| 5        | <b>INV5</b> | PWM5 输出反向控制<br>1: 把 PWM5 的输出反向<br>0: PWM5 的输出不反向 |
| 4        | <b>INV4</b> | PWM4 输出反向控制<br>1: 把 PWM4 的输出反向<br>0: PWM4 的输出不反向 |
| 3        | <b>INV3</b> | PWM3 输出反向控制<br>1: 把 PWM3 的输出反向<br>0: PWM3 的输出不反向 |
| 7~6, 2~0 | -           | 保留   |

#### **PWMDTY0 (D5H) PWM0 占空比设置寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7                | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|------------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | <b>PDT0[7:0]</b> |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写   | 读/写              | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0                | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号               | 说明   |
|-----|-------------------|--|
| 7~0 | <b>PDT0 [7:0]</b> | PWM0 占空比长度设置;<br>PWM0 的高电平宽度是 (PDT0[7:0]) 个 PWM 时钟 |

#### **PWMDTY1 (D6H) PWM1 占空比设置寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7                | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|------------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | <b>PDT1[7:0]</b> |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写   | 读/写              | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0                | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号              | 说明   |
|-----|------------------|--|
| 7~0 | <b>PDT1[7:0]</b> | PWM1 占空比长度设置;<br>PWM1 的高电平宽度是 (PDT1[7:0]) 个 PWM 时钟 |

#### **PWMDTY2 (D7H) PWM2 占空比设置寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7                | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|------------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | <b>PDT2[7:0]</b> |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写   | 读/写              | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0                | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号              | 说明   |
|-----|------------------|--|
| 7~0 | <b>PDT2[7:0]</b> | PWM2 占空比长度设置;<br>PWM2 的高电平宽度是 (PDT2[7:0]) 个 PWM 时钟 |

#### **PWMDTY3 (DDH) PWM3 占空比设置寄存器 (读/写)**

| 位编号 | 7                | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1 | 0 |
|-----|------------------|---|---|---|---|---|---|---|
| 符号  | <b>PDT3[7:0]</b> |   |   |   |   |   |   |   |

| 位编号   | 7   | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 读/写   | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号               | 说明   |
|-----|-------------------|--|
| 7~0 | <b>PDT3 [7:0]</b> | PWM3 占空比长度设置;<br>PWM3 的高电平宽度是 (PDT3[7:0]) 个 PWM 时钟 |

**PWMDTY4 (DEH) PWM4 占空比设置寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7                | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|------------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | <b>PDT4[7:0]</b> |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写   | 读/写              | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0                | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号              | 说明   |
|-----|------------------|--|
| 7~0 | <b>PDT4[7:0]</b> | PWM4 占空比长度设置;<br>PWM4 的高电平宽度是 (PDT4[7:0]) 个 PWM 时钟 |

**PWMDTY5 (D7H) PWM5 占空比设置寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7                | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|------------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | <b>PDT5[7:0]</b> |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写   | 读/写              | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0                | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号              | 说明   |
|-----|------------------|--|
| 7~0 | <b>PDT5[7:0]</b> | PWM5 占空比长度设置;<br>PWM5 的高电平宽度是 (PDT5[7:0]) 个 PWM 时钟 |

**IE1 (A9H) 中断使能寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3     | 2    | 1    | 0 |
|-------|---|---|---|---|-------|------|------|---|
| 符号    | - | - | - | - | EINT2 | EBTM | EPWM | - |
| 读/写   | - | - | - | - | 读/写   | 读/写  | 读/写  | - |
| 上电初始值 | x | x | x | x | 0     | 0    | 0    | x |

| 位编号 | 位符号         | 说明   |
|-----|-------------|--|
| 1   | <b>EPWM</b> | PWM 中断使能控制<br>0: 关闭 PWM 中断<br>1: 允许 PWM 计数器溢出时产生中断 |

**IP1 (B9H) 中断优先级控制寄存器 1 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3      | 2     | 1     | 0 |
|-------|---|---|---|---|--------|-------|-------|---|
| 符号    | - | - | - | - | IPINT2 | IPBTM | IPPWM | - |
| 读/写   | - | - | - | - | 读/写    | 读/写   | 读/写   | - |
| 上电初始值 | x | x | x | x | 0      | 0     | 0     | x |

| 位编号 | 位符号          | 说明  |
|-----|--------------|---|
| 1   | <b>IPPWM</b> | PWM 中断优先权选择<br>0: 设定 PWM 的中断优先级是 “低”<br>1: 设定 PWM 的中断优先级是 “高” |

注意事项：

1. ENPWM 位能控制 PWM 模块是否工作。
2. ENPWMn 位能选择 PWMn 口作为 GPIO 还是作为 PWMn 输出。
3. EPWM (IE1.1) 位能控制 PWM 是否被允许产生中断。
4. 如果 ENPWM 置 1, PWM 模块被打开, 但 ENPWMn=0, PWM 输出被关闭并作为 GPIO 口。此时 PWM 模块可以作为一个 8 位 Timer 使用, 此时 EPWM (IE1.1) 被置 1, PWM 仍然会产生中断。
5. 六个 PWM 共用周期, 溢出时产生 PWM 中断是同一中断向量。

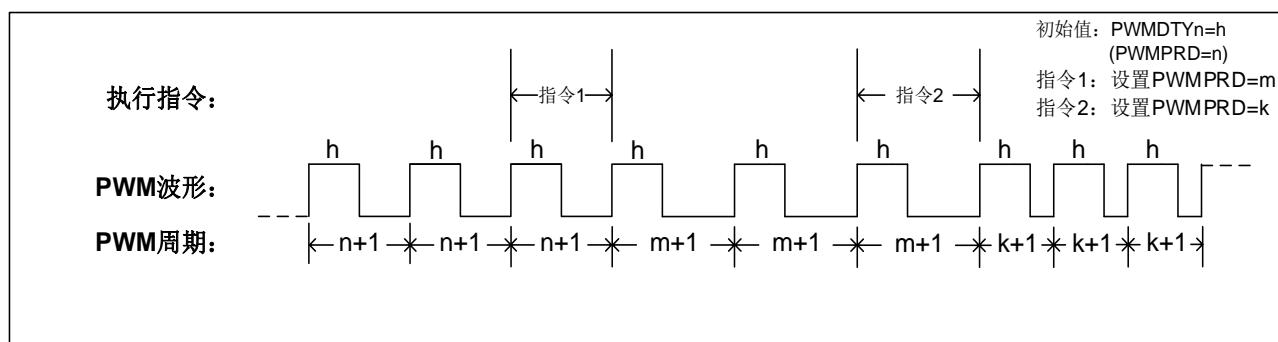
### 12.3 PWM 波形及用法

各 SFR 参数改变对 PWM 波形影响如下所述：

① 占空比变化特性

当 PWMn 输出波形时, 若需改变占空比, 可通过改变高电平设置寄存器 (PWMDTYn) 的值实现。但需要注意, 更改 PWMDTYn 的值, 占空比会即时生效。

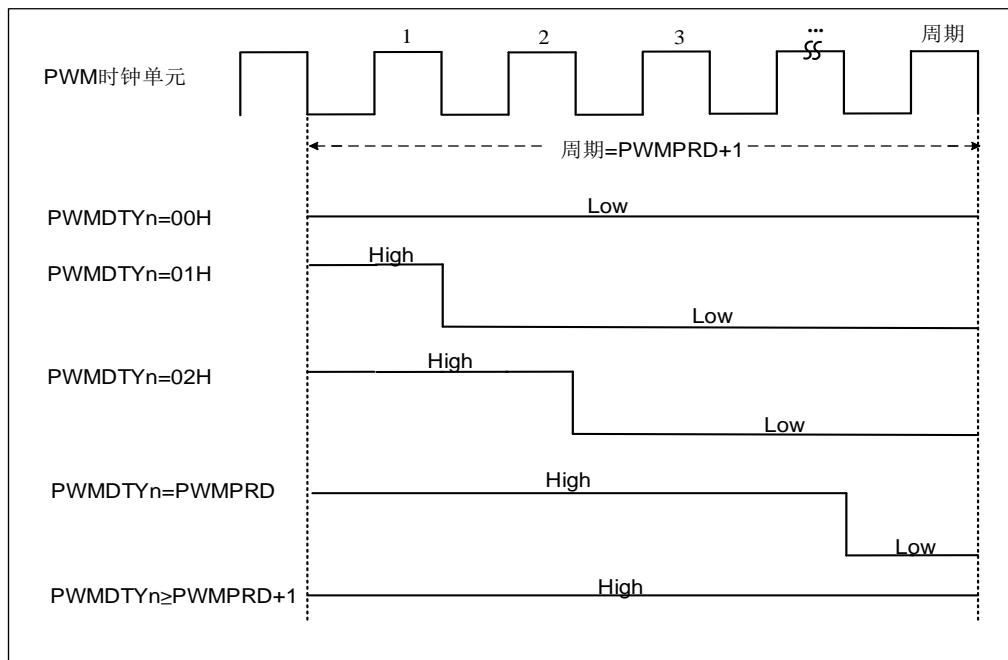
② 周期变化特性



周期变化特性图

当 PWMn 输出波形时, 若需改变周期, 可通过改变周期设置寄存器 PWMPRD 的值实现。更改 PWMPRD 的值, 周期不会立即改变, 而是等待本周期结束, 在下个周期改变, 参考上图所示。

③ 周期和占空比的关系



周期与占空比关系图

周期和占空比的关系如上图所示。该结果的前提是  $PWM_n$  ( $n=0\sim5$ ) 输出反向控制 ( $INV_n$ ) 初始为 0，若需得到相反结果，可置  $INV_n$  为 1。

## 13 GP I/O

SC92F730X 提供了最多 18 个可控制的双向 GPIO 端口，输入输出控制寄存器用来控制各端口的输入输出状态，当端口作为输入时，每个 I/O 端口带有由 PxPhy 控制的内部上拉电阻。此 18 个 IO 同其他功能复用，其中 P0.0~P0.4 可以通过设置输出二分之一 VDD 的电压，可用来作为 LCD 显示的 COM 驱动。I/O 端口在输出状态下，读到的是端口数据寄存器里的值。

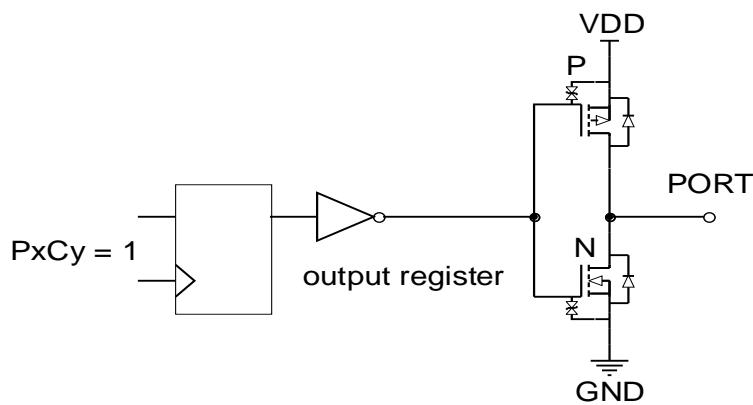
注意：未使用及封装未引出的 IO 口均要设置为强推挽输出模式。

### 13.1 GPIO 结构图

#### 强推挽输出模式

强推挽输出模式下，能够提供持续的大电流驱动：大于 22mA 的输出高，大于 70mA 的输出低。

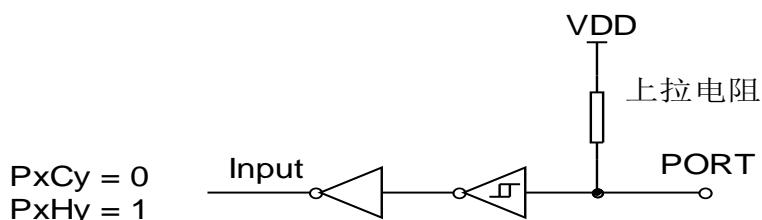
强推挽输出模式的端口结构示意图如下：



强推挽输出模式

#### 带上拉的输入模式

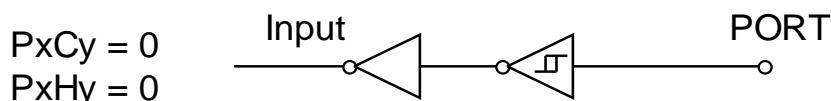
带上拉的输入模式下，输入口上恒定接一个上拉电阻，仅当输入口上电平被拉低时，才会检测到低电平信号。带上拉的输入模式的端口结构示意图如下：



带上拉的输入模式

#### 高阻输入模式 (Input only)

高阻输入模式的端口结构示意图如下所示：



高阻输入模式

## 13.2 I/O 端口相关寄存器

**P0CON (9AH) P0 口输入/输出控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5    | 4    | 3    | 2    | 1    | 0    |
|-------|---|---|------|------|------|------|------|------|
| 符号    | - | - | P0C5 | P0C4 | P0C3 | P0C2 | P0C1 | P0C0 |
| 读/写   | - | - | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  |
| 上电初始值 | x | x | 0    | 0    | 0    | 0    | 0    | 0    |

**P0PH (9BH) P0 口上拉电阻控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5    | 4    | 3    | 2    | 1    | 0    |
|-------|---|---|------|------|------|------|------|------|
| 符号    | - | - | P0H5 | P0H4 | P0H3 | P0H2 | P0H1 | P0H0 |
| 读/写   | - | - | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  |
| 上电初始值 | x | x | 0    | 0    | 0    | 0    | 0    | 0    |

**P1CON (91H) P1 口输入/输出控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7    | 6    | 5 | 4 | 3    | 2    | 1    | 0    |
|-------|------|------|---|---|------|------|------|------|
| 符号    | P1C7 | P1C6 | - | - | P1C3 | P1C2 | P1C1 | P1C0 |
| 读/写   | 读/写  | 读/写  | - | - | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  |
| 上电初始值 | 0    | 0    | x | x | 0    | 0    | 0    | 0    |

**P1PH (92H) P1 口上拉电阻控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7    | 6    | 5 | 4 | 3    | 2    | 1    | 0    |
|-------|------|------|---|---|------|------|------|------|
| 符号    | P1H7 | P1H6 | - | - | P1H3 | P1H2 | P1H1 | P1H0 |
| 读/写   | 读/写  | 读/写  | - | - | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  |
| 上电初始值 | 0    | 0    | x | x | 0    | 0    | 0    | 0    |

**P2CON (A1H) P2 口输入/输出控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7    | 6    | 5    | 4    | 3 | 2 | 1    | 0    |
|-------|------|------|------|------|---|---|------|------|
| 符号    | P2C7 | P2C6 | P2C5 | P2C4 | - | - | P2C1 | P2C0 |
| 读/写   | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  | - | - | 读/写  | 读/写  |
| 上电初始值 | 0    | 0    | 0    | 0    | x | x | 0    | 0    |

**P2PH (A2H) P2 口上拉电阻控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7    | 6    | 5    | 4    | 3 | 2 | 1    | 0    |
|-------|------|------|------|------|---|---|------|------|
| 符号    | P2H7 | P2H6 | P2H5 | P2H4 | - | - | P2H1 | P2H0 |
| 读/写   | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  | - | - | 读/写  | 读/写  |
| 上电初始值 | 0    | 0    | 0    | 0    | x | x | 0    | 0    |

| 位编号 | 位符号   | 说明   |
|-----|---|--|
| 7~0 | <b>PxCy</b><br>(x=0, y=0~5;<br>x=1, y=0~3, 6~7;<br>x=2, y=0~1, 4~7) | Px 口输入输出控制:<br>0: Pxy 为输入模式 (上电初始值)<br>1: Pxy 为强推挽输出模式                         |
| 7~0 | <b>PxHy</b><br>(x=0, y=0~5;<br>x=1, y=0~3, 6~7;<br>x=2, y=0~1, 4~7) | Px 口上拉电阻设置, 仅在 PxCy=0 时有效:<br>0: Pxy 为高阻输入模式 (上电初始值), 上拉电阻关闭;<br>1: Pxy 上拉电阻打开 |

**P0 (80H) P0 口数据寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5    | 4    | 3    | 2    | 1    | 0    |
|-------|---|---|------|------|------|------|------|------|
| 符号    | - | - | P0.5 | P0.4 | P0.3 | P0.2 | P0.1 | P0.0 |
| 读/写   | - | - | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  |
| 上电初始值 | x | x | 0    | 0    | 0    | 0    | 0    | 0    |

**P1 (90H) P1 口数据寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7    | 6    | 5 | 4 | 3    | 2    | 1    | 0    |
|-------|------|------|---|---|------|------|------|------|
| 符号    | P1.7 | P1.6 | - | - | P1.3 | P1.2 | P1.1 | P1.0 |
| 读/写   | 读/写  | 读/写  | - | - | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  |
| 上电初始值 | 0    | 0    | x | x | 0    | 0    | 0    | 0    |

**P2 (A0H) P2 口数据寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7    | 6    | 5    | 4    | 3 | 2 | 1    | 0    |
|-------|------|------|------|------|---|---|------|------|
| 符号    | P2.7 | P2.6 | P2.5 | P2.4 | - | - | P2.1 | P2.0 |
| 读/写   | 读/写  | 读/写  | 读/写  | 读/写  | - | - | 读/写  | 读/写  |
| 上电初始值 | 0    | 0    | 0    | 0    | x | x | 0    | 0    |

**IOHCON (97H) 输出电流设置寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7        | 6   | 5        | 4   | 3        | 2   | 1        | 0   |
|-------|----------|-----|----------|-----|----------|-----|----------|-----|
| 符号    | P2H[1:0] |     | P2L[1:0] |     | P0H[1:0] |     | P0L[1:0] |     |
| 读/写   | 读/写      | 读/写 | 读/写      | 读/写 | 读/写      | 读/写 | 读/写      | 读/写 |
| 上电初始值 | 0        | 0   | 0        | 0   | 0        | 0   | 0        | 0   |

| 位编号 | 位符号             | 说明  |
|-----|-----------------|---|
| 7~6 | <b>P2H[1:0]</b> | P2 高四位 IOH 设置<br>00: 设置 P2 高四位 $I_{OH}$ 等级 0 (最大) ;<br>01: 设置 P2 高四位 $I_{OH}$ 等级 1;<br>10: 设置 P2 高四位 $I_{OH}$ 等级 2;<br>11: 设置 P2 高四位 $I_{OH}$ 等级 3 (最小) ; |
| 5~4 | <b>P2L[1:0]</b> | P2 低四位 IOH 设置<br>00: 设置 P2 低四位 $I_{OH}$ 等级 0 (最大) ;<br>01: 设置 P2 低四位 $I_{OH}$ 等级 1;<br>10: 设置 P2 低四位 $I_{OH}$ 等级 2;<br>11: 设置 P2 低四位 $I_{OH}$ 等级 3 (最小) ; |
| 3~2 | <b>P0H[1:0]</b> | P0 高四位 IOH 设置<br>00: 设置 P0 高四位 $I_{OH}$ 等级 0 (最大) ;<br>01: 设置 P0 高四位 $I_{OH}$ 等级 1;<br>10: 设置 P0 高四位 $I_{OH}$ 等级 2;<br>11: 设置 P0 高四位 $I_{OH}$ 等级 3 (最小) ; |
| 1~0 | <b>P0L[1:0]</b> | P0 低四位 IOH 设置<br>00: 设置 P0 低四位 $I_{OH}$ 等级 0 (最大) ;<br>01: 设置 P0 低四位 $I_{OH}$ 等级 1;<br>10: 设置 P0 低四位 $I_{OH}$ 等级 2;<br>11: 设置 P0 低四位 $I_{OH}$ 等级 3 (最小) ; |

## 14 软件 LCD 驱动

SC92F730X 的 P0.0~P0.4 可作为软件 LCD 的 COM 口，这些 IO 除了正常 IO 功能外，还可输出  $1/2V_{DD}$  电压。用户可根据使用情况，选择相应 IO 作为 LCD 驱动的 COM。

### 14.1 软件 LCD 驱动相关寄存器

LCD 驱动相关 SFR 寄存器说明如下：

**P0VO (9CH) P0 口 LCD 电压输出寄存器（读/写）**

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4     | 3     | 2     | 1     | 0     |
|-------|---|---|---|-------|-------|-------|-------|-------|
| 符号    | - | - | - | P04VO | P03VO | P02VO | P01VO | P00VO |
| 读/写   | - | - | - | 读/写   | 读/写   | 读/写   | 读/写   | 读/写   |
| 上电初始值 | x | x | x | 0     | 0     | 0     | 0     | 0     |

| P0yVO<br>(y=0~4) | P0y | P0y 口输出选择                                  |
|------------------|-----|--|
| 0                | x   | 普通 IO 口                                    |
| 1                | 1   | 打开 Pxy 口的 LCD 电压输出功能，Pxy 输出电压为 $1/2V_{DD}$ |

**OTCON (8FH) 输出控制寄存器（读/写）**

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3          | 2   | 1 | 0 |
|-------|---|---|---|---|------------|-----|---|---|
| 符号    | - | - | - | - | VOIRS[1:0] | -   | - | - |
| 读/写   | - | - | - | - | 读/写        | 读/写 | - | - |
| 上电初始值 | x | x | x | x | 0          | 0   | x | x |

| 位编号 | 位符号        | 说明   |
|-----|------------|--|
| 3~2 | VOIRS[1:0] | <b>LCD 电压输出口分压电阻选择（根据 LCD 屏大小选择适合的驱动）</b><br>00: 关闭内部分压电阻（省电）<br>01: 设定内部分压电阻为 12.5K<br>10: 设定内部分压电阻为 37.5K<br>11: 设定内部分压电阻为 87.5K |

## 15 UART

### 15.1 UART 相关寄存器

**SCON (98H) 串口控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7   | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | SM0 | SM1 | SM2 | REN | TB8 | RB8 | TI  | RI  |
| 读/写   | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号          | 说明  |
|-----|--------------|---|
| 7~6 | <b>SM0~1</b> | 串行通信模式控制位<br>00: 模式 0, 8 位半双工同步通信模式, 在 RX 引脚上收发串行数据。<br>TX 引脚用作发送移位时钟。每帧收发 8 位, 低位先接收或发送;<br>01: 模式 1, 10 位全双工异步通信, 由 1 个起始位, 8 个数据位和 1 个停止位组成, 通信波特率可变;<br>10: 模式 2, 11 位全双工异步通信, 由 1 个起始位, 8 个数据位, 一个可编程的第 9 位和 1 个停止位组成;<br>11: 模式 3, 11 位全双工异步通信, 由 1 个起始位, 8 个数据位, 一个可编程的第 9 位和 1 个停止位组成, 通信波特率可变。 |
| 5   | <b>SM2</b>   | 串行通信模式控制位 2, 此控制位只对模式 2, 3 有效<br>0: 每收到一个完整的数据帧就置位 RI 产生中断请求;<br>1: 收到一个完整的数据帧时, 只有当 RB8=1 时才会置位 RI 产生中断请求。   |
| 4   | <b>REN</b>   | 接收允许控制位<br>0: 不允许接收数据;<br>1: 允许接收数据。  |
| 3   | <b>TB8</b>   | 只对模式 2、3 有效, 为发送数据的第 9 位  |
| 2   | <b>RB8</b>   | 只对模式 2、3 有效, 为接收数据的第 9 位  |
| 1   | <b>TI</b>    | 发送中断标志位   |
| 0   | <b>RI</b>    | 接收中断标志位   |

**SBUF (99H) 串口数据缓存寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7         | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|-----------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | SBUF[7:0] |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写   | 读/写       | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0         | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号              | 说明   |
|-----|------------------|--|
| 7~0 | <b>SBUF[7:0]</b> | 串口数据缓存寄存器<br>SBUF 包含两个寄存器: 一个发送移位寄存器和一个接收锁存器, 写入 SBUF 的数据将送至发送移位寄存器, 并启动发送流程, 读 SBUF 将返回接收锁存器中的内容。 |

**PCON (87H) 电源管理控制寄存器 (只写、\*不可读 \*)**

| 位编号   | 7    | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1    | 0   |
|-------|------|---|---|---|---|---|------|-----|
| 符号    | SMOD | - | - | - | - | - | STOP | IDL |
| 读/写   | 只写   | - | - | - | - | - | 只写   | 只写  |
| 上电初始值 | 0    | X | X | X | X | X | 0    | 0   |

| 位编号 | 位符号         | 说明   |
|-----|-------------|--|
| 7   | <b>SMOD</b> | <b>波特率倍率设置位</b><br>0: SM0~1 = 00 时, 串行端口在系统时钟的 1/12 下运行、SM0~1 = 10 时, 串行端口在系统时钟的 1/64 下运行;<br>1: SM0~1 = 00 时, 串行端口在系统时钟的 1/4 下运行、SM0~1 = 10 时, 串行端口在系统时钟的 1/32 下运行。 |

## 15.2 串口通信的波特率

方式 0 中, 波特率可编程为系统时钟的 1/12 或 1/4, 由 SMOD (PCON.7) 位决定。当 SMOD 为 0 时, 串行端口在系统时钟的 1/12 下运行。当 SMOD 为 1 时, 串行端口在系统时钟的 1/4 下运行。

在方式 1 和方式 3 中, 波特率可选择来至定时器 1 或定时器 2 的溢出率。

分别置 TCLK (T2CON.4) 和 RCLK (T2CON.5) 位为 1 来选择定时器 2 作为 TX 和 RX 的波特时钟源 (详见定时器章节)。无论 TCLK 还是 RCLK 为逻辑 1, 定时器 2 都为波特率发生器方式。如果 TCLK 和 RCLK 为逻辑 0, 定时器 1 作为 Tx 和 Rx 的波特时钟源。

方式 1 和方式 3 波特率公式如下所示, 其中 TH1 是定时器 1 的 8 位自动重载寄存器, SMOD 为 UART 的波特率二倍频器, [RCAP2H、RCAP2L] 是定时器 2 的 16 位重载入寄存器。

1. 用定时器 1 作为波特率发生器, 定时器 1 工作在模式 2:

$$\text{BaudRate} = \frac{2^{\text{SMOD}}}{16} \times \frac{\text{fn1}}{(256 - \text{TH1}) \times 2}$$

其中, fn1 为定时器 1 时钟频率:

$$\text{fn1} = \frac{f_{\text{SYS}}}{12}; \quad \text{T1FD} = 0$$

$$\text{fn1} = f_{\text{SYS}}; \quad \text{T1FD} = 1$$

2. 用定时器 2 作为波特率发生器:

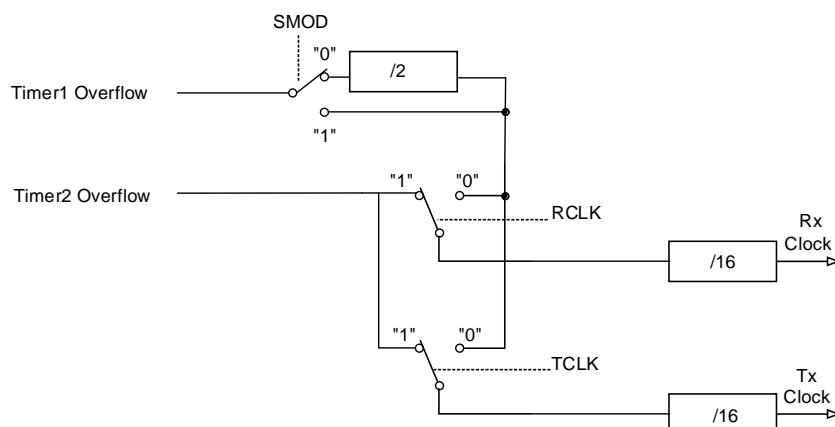
$$\text{BaudRate} = \frac{1}{16} \times \frac{\text{fn2}}{(65536 - [\text{RCAP2H}, \text{RCAP2L}]) \times 2}$$

其中, fn2 为定时器 2 时钟频率:

$$\text{fn2} = \frac{f_{\text{SYS}}}{12}; \quad \text{T2FD} = 0$$

$$\text{fn2} = f_{\text{SYS}}; \quad \text{T2FD} = 1$$

方式 1 和方式 3 波特率发生器的原理图如下:



方式 1 和方式 3 波特率发生器原理

在方式 2 中, 波特率固定为系统时钟的 1/32 或 1/64, 由 SMOD 位 (PCON.7) 决定。当 SMOD 位为 0 时, 波特率为系统时钟的 1/64。当 SMOD 位为 1 时, 波特率为系统时钟的 1/32。

## 16 模数转换 ADC

SC92F730X 内建一个 12-bit 9 通道的高精度逐次逼近型 ADC，外部的 8 路 ADC 和 IO 口的其它功能复用。内部还有一个通道可选择到 1/4 V<sub>DD</sub>，配合内部 2.4V 参考电压用于测量 V<sub>DD</sub> 电压。

ADC 的参考电压可以有 2 种选择：

- ① 是 V<sub>DD</sub> 管脚（即直接是内部的 V<sub>DD</sub>）；
- ② 是内部 Regulator 输出的参考电压精准的 2.4V。

注意：用户在 ADC 转换时，建议使用中断法，详见赛元提供的 DEMO。

### 16.1 ADC 相关寄存器

**ADCCON (ADH) ADC 控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7     | 6    | 5     | 4         | 3          | 2   | 1   | 0   |
|-------|-------|------|-------|-----------|------------|-----|-----|-----|
| 符号    | ADCEN | ADCS | LOWSP | EOC/ADCIF | ADCIS[3:0] |     |     |     |
| 读/写   | 读/写   | 读/写  | 读/写   | 读/写       | 读/写        | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0     | 0    | 0     | 0         | 0          | 0   | 0   | n   |

| 位编号 | 位符号               | 说明  |
|-----|-------------------|---|
| 7   | <b>ADCEN</b>      | 启动 ADC 的电源<br>0: 关闭 ADC 模块电源<br>1: 开启 ADC 模块电源  |
| 6   | <b>ADCS</b>       | ADC 开始触发控制 (ADC Start)<br>对此 bit 写 “1”，开始做一次 ADC 的转换，即该位只是 ADC 转换的触发信号。此位只可写入 1 有效。<br><b>注意：对 ADSC 写 “1” 后，到中断标志 EOC/ADCIF 置起前不要对 ADCCON 寄存器进行写操作</b>  |
| 5   | <b>LOWSP</b>      | ADC 采样时钟频率选择 (ADC Sampling Clocks Selector)<br>0: 设定 ADC 所使用的 clock 频率为 2MHz<br>1: 设定 ADC 所使用的 clock 频率为 333kHz<br><br>说明：<br>ADC 从采样完成转换的总时间 T <sub>ADC</sub> =采样时间+转换时间。其中，转换时间固定为：950ns。<br><br>ADC 从采样到完成转换的总时间如下：<br>LOWSP=0: T <sub>ADC1</sub> =6*(1/2MHz)+950ns≈4us<br>LOWSP=1: T <sub>ADC2</sub> =6*(1/333kHz)+950ns≈19us |
| 4   | <b>EOC /ADCIF</b> | 转换完成/ADC 中断请求标志 (End Of Conversion / ADC Interrupt Flag)<br>0: 转换尚未完成<br>1: ADC 转换完成。需用户软件清除<br>ADC 转换完成标志 EOC: 当使用者设定 ADSC 开始转换后，此位会被硬件自动清除为 0；当转换完成后，此位会被硬件自动置为 1；<br>ADC 中断请求标志 ADCIF: 此位同时也当作是 ADC 中断的中断请求标志，如果用户使能 ADC 中断，那么在 ADC 的中断发生后，用户必须用软件清除此位。  |
| 3~0 | <b>ADCIS[3:0]</b> | ADC 输入通道选择 (ADC Input Selector)<br>0000: 选用 AIN0 为 ADC 的输入<br>0001: 选用 AIN1 为 ADC 的输入<br>0100: 选用 AIN4 为 ADC 的输入<br>0101: 选用 AIN5 为 ADC 的输入   |

| 位编号 | 位符号 | 说明  |
|-----|-----|---|
|     |     | 0110: 选用 AIN6 为 ADC 的输入<br>0111: 选用 AIN7 为 ADC 的输入<br>1000: 选用 AIN8 为 ADC 的输入<br>1001: 选用 AIN9 为 ADC 的输入<br>1111: ADC 输入为 1/4 V <sub>DD</sub> , 可用于测量电源电压<br>其它: 保留 |

**ADCCFG0 (ABH) ADC 设置寄存器 0 (读/写)**

| 位编号   | 7     | 6     | 5     | 4     | 3 | 2 | 1     | 0     |
|-------|-------|-------|-------|-------|---|---|-------|-------|
| 符号    | EAIN7 | EAIN6 | EAIN5 | EAIN4 | - | - | EAIN1 | EAIN0 |
| 读/写   | 读/写   | 读/写   | 读/写   | 读/写   | - | - | 读/写   | 读/写   |
| 上电初始值 | 0     | 0     | 0     | 0     | x | x | 0     | 0     |

**ADCCFG1 (ACH) ADC 设置寄存器 1 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1     | 0     |
|-------|---|---|---|---|---|---|-------|-------|
| 符号    | - | - | - | - | - | - | EAIN9 | EAIN8 |
| 读/写   | - | - | - | - | - | - | 读/写   | 读/写   |
| 上电初始值 | x | x | x | x | x | x | 0     | 0     |

| 位编号 | 位符号                          | 说明  |
|-----|------------------------------|---|
| 0   | <b>EAINx</b><br>(x=0~1, 4~9) | <b>ADC 端口设置寄存器</b><br>0: AINx 对应端口不可作为 ADC 输入通道<br>1: AINx 对应端口可作为 ADC 输入通道, 当 ADCIS[3:0]选择 AINx 作为 ADC 输入通道时, AINx 对应端口的上拉电阻将自动移除。 |

**OP\_CTM1 (C2H@FFH) Customer Option 寄存器 1 (读/写)**

| 位编号   | 7     | 6 | 5 | 4 | 3         | 2   | 1 | 0 |
|-------|-------|---|---|---|-----------|-----|---|---|
| 符号    | VREFS | - | - | - | IAPS[1:0] | -   | - | - |
| 读/写   | 读/写   | - | - | - | 读/写       | 读/写 | - | - |
| 上电初始值 | n     | x | x | x | n         | n   | x | x |

| 位编号 | 位符号          | 说明  |
|-----|--------------|---|
| 7   | <b>VREFS</b> | 参考电压选择 (初始值从 <b>Code Option</b> 调入, 用户可修改设置)<br>0: 设定 ADC 的 VREF 为 V <sub>DD</sub><br>1: 设定 ADC 的 VREF 为 内部准确的 2.4V |

**ADCVL (AEH) ADC 转换数值寄存器 (低位) (读/写)**

| 位编号   | 7         | 6   | 5   | 4   | 3 | 2 | 1 | 0 |
|-------|-----------|-----|-----|-----|---|---|---|---|
| 符号    | ADCV[3:0] |     |     |     | - | - | - | - |
| 读/写   | 读/写       | 读/写 | 读/写 | 读/写 | - | - | - | - |
| 上电初始值 | 0         | 0   | 0   | 0   | x | x | x | x |

**ADCVH (AFH) ADC 转换数值寄存器 (高位) (读/写)**

| 位编号   | 7          | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | ADCV[11:4] |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写   | 读/写        | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0          | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号  | 位符号               | 说明              |
|------|-------------------|-----------------|
| 11~4 | <b>ADCV[11:4]</b> | ADC 转换值的高 8 位数值 |
| 3~0  | <b>ADCV[3:0]</b>  | ADC 转换值的低 4 位数值 |

**IE (A8H) 中断使能寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7   | 6    | 5   | 4     | 3   | 2 | 1   | 0     |
|-------|-----|------|-----|-------|-----|---|-----|-------|
| 符号    | EA  | EADC | ET2 | EUART | ET1 | - | ETO | EINT0 |
| 读/写   | 读/写 | 读/写  | 读/写 | 读/写   | 读/写 | - | 读/写 | 读/写   |
| 上电初始值 | 0   | 0    | 0   | 0     | 0   | x | 0   | 0     |

| 位编号 | 位符号         | 说明  |
|-----|-------------|---|
| 6   | <b>EADC</b> | ADC 中断使能控制<br>0: 不允许 EOC/ADCIF 产生中断<br>1: 允许 EOC/ADCIF 产生中断 |

**IP (B8H) 中断优先级控制寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6     | 5    | 4      | 3    | 2 | 1    | 0      |
|-------|---|-------|------|--------|------|---|------|--------|
| 符号    | - | IPADC | IPT2 | IPUART | IPT1 | - | IPT0 | IPINT0 |
| 读/写   | - | 读/写   | 读/写  | 读/写    | 读/写  | - | 读/写  | 读/写    |
| 上电初始值 | x | 0     | 0    | 0      | 0    | x | 0    | 0      |

| 位编号 | 位符号          | 说明  |
|-----|--------------|---|
| 6   | <b>IPADC</b> | ADC 中断优先权选择<br>0: 设定 ADC 的中断优先级是“低”<br>1: 设定 ADC 的中断优先级是“高” |

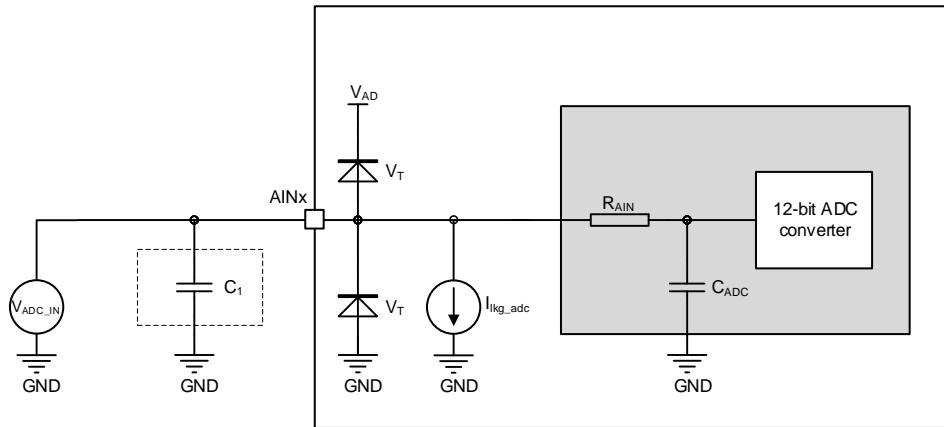
## 16.2 ADC 转换步骤

用户实际进行 ADC 转换所需要的操作步骤如下：

- ① 设定 ADC 输入管脚；（设定 AINx 对应的位为 ADC 输入，通常 ADC 管脚会预先固定）
- ② 设定 ADC 参考电压 Vref，设定 ADC 转换所用的频率；
- ③ 开启 ADC 模块电源；
- ④ 选择 ADC 输入通道；（设置 ADCIS 位，选择 ADC 输入通道）；
- ⑤ 启动 ADCS，转换开始；
- ⑥ 等待 EOC/ADCIF=1，如果 ADC 中断使能，则 ADC 中断会产生，用户需要软件清 0 EOC/ADCIF 标志；
- ⑦ 从 ADCVH、ADCVL 获得 12 位数据，先高位后低位，一次转换完成；
- ⑧ 如不换输入通道，则重复 5~7 的步骤，进行下一次转换。

注意事项：在设定 IE[6] (EADC) 前，使用者最好用软件先清除 EOC/ADCIF，并且在 ADC 中断服务程序执行完时，也清除该 EOC/ADCIF，以避免不断的产生 ADC 中断。

### 16.3 ADC 连接电路图



说明:

- $C_1$  为外接  $0.01\mu F$  电容, 建议用户增加此电容以提升 ADC 性能;
- ADC 相关电气参数详见章节 [18.5 ADC 电气特性。](#)

## 17 EEPROM 及 IAP 操作

SC92F730X 的 IAP 操作空间范围有两种模式可选：

EEPROM 及 IAP 的操作模式如下：

1. 128 bytes EEPROM 可以作为数据存储使用；

2. IC 的 Code 区域（范围可选）及 128 bytes EEPROM 内都可进行 In Application Programming (IAP) 操作，主要用作远程程序更新使用。

**注意：EEPROM 擦写次数为 10 万次，用户擦写不要超过 EEPROM 的额定烧写次数，否则会出现异常！**

EEPROM 及 IAP 操作模式选择作为 Code Option 在编程器写入 IC 时选择：

**OP\_CTM1 (C2H@FFH) Customer Option 寄存器 1 (读/写)**

| 位编号   | 7     | 6 | 5 | 4 | 3         | 2   | 1 | 0 |
|-------|-------|---|---|---|-----------|-----|---|---|
| 符号    | VREFS | - | - | - | IAPS[1:0] | -   | - | - |
| 读/写   | 读/写   | - | - | - | 读/写       | 读/写 | - | - |
| 上电初始值 | n     | x | x | x | n         | n   | x | x |

| 位编号 | 位符号       | 说明  |
|-----|-----------|---|
| 3~2 | IAPS[1:0] | IAP 空间范围选择<br>00: Code 区域禁止 IAP 操作，仅 EEPROM 区域可作为数据存储使用<br>01: 最后 0.5K Code 区域允许 IAP 操作 (1E00H ~1FFFH)<br>10: 最后 1K Code 区域允许 IAP 操作 (1C00H~1FFFH)<br>11: 全部 Code 区域允许 IAP 操作 (0000H~1FFFH) |

### 17.1 EEPROM / IAP 操作相关寄存器

EEPROM / IAP 操作相关寄存器说明：

| 符号     | 地址  | 说明            | 7 | 6 | 5 | 4 | 3 | 2             | 1        | 0 | Reset 值   |
|--------|-----|---------------|---|---|---|---|---|---------------|----------|---|-----------|
| IAPKEY | F1H | IAP 保护寄存器     |   |   |   |   |   |               |          |   | 00000000b |
| IAPADL | F2H | IAP 写入地址低位寄存器 |   |   |   |   |   |               |          |   | 00000000b |
| IAPADH | F3H | IAP 写入地址高位寄存器 | - | - | - |   |   |               |          |   | xxx00000b |
| IAPADE | F4H | IAP 写入扩展地址寄存器 |   |   |   |   |   |               |          |   | 00000000b |
| IAPDAT | F5H | IAP 数据寄存器     |   |   |   |   |   |               |          |   | 00000000b |
| IAPCTL | F6H | IAP 控制寄存器     | - | - | - | - |   | PAYTIMES[1:0] | CMD[1:0] |   | xxxx0000b |

**IAPKEY (F1H) IAP 保护寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7           | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|-------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | IAPKEY[7:0] |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写   | 读/写         | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0           | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号         | 说明   |
|-----|-------------|--|
| 7~0 | IAPKEY[7:0] | 打开 EEPROM / IAP 功能及操作时限设置<br>写入一个非零值 n, 代表：<br>① 打开 EEPROM / IAP 功能；<br>② n 个系统时钟后如果接收不到写入命令，则 EEPROM / IAP 功能被重新关闭。 |

**IAPADL (F2H) IAP 写入地址低位寄存器 (读/写)**

| 位编号 | 7           | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-----|-------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号  | IAPADR[7:0] |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写 | 读/写         | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1 | 0 |
|-------|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 上电初始值 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 |

| 位编号 | 位符号         | 说明                      |
|-----|-------------|-------------------------|
| 7~0 | IAPADR[7:0] | EEPROM / IAP 写入地址的低 8 位 |

**IAPADH (F3H) IAP 写入地址高位寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4            | 3   | 2   | 1   | 0   |  |  |
|-------|---|---|---|--------------|-----|-----|-----|-----|--|--|
| 符号    | - | - | - | IAPADR[12:8] |     |     |     |     |  |  |
| 读/写   | - | - | - | 读/写          | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |  |  |
| 上电初始值 | x | x | x | 0            | 0   | 0   | 0   | 0   |  |  |

| 位编号 | 位符号          | 说明                      |
|-----|--------------|-------------------------|
| 4~0 | IAPADR[12:8] | EEPROM / IAP 写入地址的高 5 位 |
| 7~6 | -            | 保留                      |

**IAPADE (F4H) IAP 写入扩展地址寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7            | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|--------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | IAPADER[7:0] |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写   | 读/写          | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0            | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号          | 说明  |
|-----|--------------|---|
| 7~0 | IAPADER[7:0] | IAP 扩展地址:<br>0x00: MOVC 和 IAP 烧写都针对 Code 进行<br>0x01: 针对用户 ID 区域进行读操作, 不可进行写操作<br>0x02: MOVC 和写入都针对 EEPROM 进行, 注意: EEPROM 擦写次数为 10 万次, 用户擦写不要超过 EEPROM 的额定烧写次数, 否则会出现异常!<br>其它: 保留 |

**IAPDAT (F5H) IAP 数据寄存器 (读/写)**

| 位编号   | 7           | 6   | 5   | 4   | 3   | 2   | 1   | 0   |
|-------|-------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 符号    | IAPDAT[7:0] |     |     |     |     |     |     |     |
| 读/写   | 读/写         | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 | 读/写 |
| 上电初始值 | 0           | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   | 0   |

| 位编号 | 位符号    | 说明                 |
|-----|--------|--------------------|
| 7~0 | IAPDAT | EEPROM / IAP 写入的数据 |

**IAPCTL (F6H) IAP 控制寄存器**

| 位编号   | 7 | 6 | 5 | 4 | 3             | 2   | 1   | 0   |  |  |  |
|-------|---|---|---|---|---------------|-----|-----|-----|--|--|--|
| 符号    | - | - | - | - | PAYTIMES[1:0] |     |     |     |  |  |  |
| 读/写   | - | - | - | - | 读/写           | 读/写 | 读/写 | 读/写 |  |  |  |
| 上电初始值 | x | x | x | x | 0             | 0   | 0   | 0   |  |  |  |

| 位编号 | 位符号           | 说明   |
|-----|---------------|--|
| 3~2 | PAYTIMES[1:0] | EEPROM / IAP 写入操作时, CPU Hold Time 时间长度设定<br>00: 设定 CPU HOLD TIME 4mS@24/12/6/2MHz<br>01: 设定 CPU HOLD TIME 2mS@24/12/6/2MHz |

| 位编号 | 位符号             | 说明   |
|-----|-----------------|--|
|     |                 | <p>10: 设定 CPU HOLD TIME 1mS@24/12/6/2MHz<br/>     11: 保留<br/>     说明: CPU Hold 的是 PC 指针, 其他功能模块继续工作; 中断标志会被保存, 并在 Hold 结束后进入中断, 但多次的中断只能保留最后一次。</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Flash ROM IAP 操作时建议选择 10。注意: 用户在对 Flash ROM 进行 IAP 操作的应用时, 需将 LVR 设定为 2.9V 或更高, 并保证 VDD 电压范围在 2.9V~5.5V 之间</li> <li>2. EEPROM IAP 操作时可选择 01 或者 00。注意: 用户在对 EEPROM 进行 IAP 操作的应用时, 需保证 VDD 电压范围在 2.4V~5.5V 之间</li> </ol> |
| 1~0 | <b>CMD[1:0]</b> | <p>EEPROM / IAP 写入操作命令<br/>     10: 写入<br/>     其它: 保留<br/>     注意: EEPROM / IAP 写操作的语句后面务必要加上至少 8 个 NOP 指令, 以保证 EEPROM / IAP 操作完成后可正常执行后续的指令!</p>   |

## 17.2 EEPROM / IAP 操作流程

SC92F730X 的 EEPROM / IAP 的写入流程如下:

- ① 写入 IAPADE[7:0] , 0x00: 选择 Code 区, 进行 IAP 操作; 0x02: 选择 EEPROM 区, 进行 EEPROM 读写操作;
- ② 写入 IAPDAT[7:0] (准备好 EEPROM / IAP 写入的数据) ;
- ③ 写入 {IAPADR[12:8] , IAPADR[7:0]} (准备好 EEPROM / IAP 操作的目标地址) ;
- ④ 写入 IAPKEY[7:0] 写入一个非 0 的值 n (打开 EEPROM / IAP 保护, 且在 n 个系统时钟内没收到写入命令 EEPROM / IAP 会被关闭) ;
- ⑤ 写入 IAPCTL[3:0] (设定 CPU Hold 时间, 写入 CMD[1:0]为 1、0, CPU Hold 并启动 EEPROM / IAP 写入) ;
- ⑥ EEPROM / IAP 写入结束, CPU 继续后续操作。

注意: 编程 IC 时, 若通过 Code Option 选择了“Code 区域禁止 IAP 操作”, 则 IAPADE[7:0]=0x00 时(选择 Code 区), IAP 不可操作, 即数据无法写入, 仅可通过 MOVC 指令读取数据。

### 17.2.1 128 BYTES 独立 EEPROM 操作例程

```
#include "intrins.h"
unsigned char EE_Add;
unsigned char EE_Data;
unsigned char code * POINT =0x0000;
```

**EEPROM 写操作 C 的 Demo 程序:**

```
EA = 0; //关总中断
IAPADE = 0x02; //选择 EEPROM 区域
IAPDAT = EE_Data; //送数据到 EEPROM 数据寄存器
IAPADH = 0x00; //写入 EEPROM 目标地址高位值
IAPADL = EE_Add; //写入 EEPROM 目标地址低位值
IAPKEY = 0xF0; //此值可根据实际调整; 需保证本条指令执行后到对 IAPCTL 赋值前,
//时间间隔需小于 240 (0xf0) 个系统时钟, 否则 IAP 功能关闭;
//开启中断时要特别注意
```

```
IAPCTL = 0x0A;           //执行 EEPROM 写入操作, 1ms@24M/12M/6M/2M;
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();

IAPADE = 0x00;           //返回 ROM 区域
EA = 1;                  //开总中断
```

**EEPROM 读操作 C 的 Demo 程序:**

```
EA = 0;                  //关总中断
IAPADE = 0x02;           //选择 EEPROM 区域
EE_Data = *(POINT + EE_Add); //读取 IAP_Add 的值到 IAP_Data
IAPADE = 0x00;           //返回 ROM 区域, 防止 MOVC 操作到 EEPROM
EA = 1;                  //开总中断
```

### 17.2.2 8 KBYTES CODE 区域 IAP 操作例程

```
#include "intrins.h"
unsigned int IAP_Add;
unsigned char IAP_Data;
unsigned char code * POINT = 0x0000;
```

**IAP 写操作 C 的 Demo 程序:**

```
IAPADE = 0x00;           //选择 Code 区域
IAPDAT = IAP_Data;        //送数据到 IAP 数据寄存器
IAPADH = (unsigned char)((IAP_Add >> 8)); //写入 IAP 目标地址高位值
IAPADL = (unsigned char)IAP_Add; //写入 IAP 目标地址低位值
IAPKEY = 0xF0;            //此值可根据实际调整; 需保证本条指令执行后到对 IAPCTL 赋值前,
                           //时间间隔需小于 240 (0xf0) 个系统时钟, 否则 IAP 功能关闭;
                           //开启中断时要特别注意
IAPCTL = 0x0A;           //执行 IAP 写入操作, 1ms@24M/12M/6M/2M;
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
```

**IAP 读操作 C 的 Demo 程序:**

```
IAPADE = 0x00;           //选择 Code 区域
IAP_Data = *(POINT + IAP_Add); //读取 IAP_Add 的值到 IAP_Data
```

注意: 8 Kbytes Code 区域内的 IAP 操作有一定的风险, 需要用户在软件中做相应的安全处理措施, **如果操作不当可能会造成用户程序被改写!** 除非用户必需此功能(比如用于远程程序更新等), 不建议用户使用。

## 18 电气特性

### 18.1 极限参数

| 符号                 | 参数          | 最小值  | 最大值                  | UNIT |
|--------------------|-------------|------|----------------------|------|
| VDD/VSS            | 直流供电电压      | -0.3 | 6                    | V    |
| Voltage ON any Pin | 任一管脚输入/输出电压 | -0.3 | V <sub>DD</sub> +0.3 | V    |
| T <sub>A</sub>     | 工作环境温度      | -40  | 85                   | °C   |
| T <sub>STG</sub>   | 储存温度        | -55  | 125                  | °C   |
| I <sub>VDD</sub>   | 流过 VDD 的电流值 | -    | 200                  | mA   |
| I <sub>VSS</sub>   | 流过 VSS 的电流值 | -    | 200                  | mA   |

### 18.2 推荐工作条件

| 符号                      | 参数                     | 最小值 | 最大值 | UNIT | 系统时钟频率  |
|-------------------------|------------------------|-----|-----|------|---|
| V <sub>DD</sub>         | 工作电压 1                 | 3.7 | 5.5 | V    | 24MHz   |
|                         | 工作电压 2                 | 2.4 | 5.5 | V    | 12/6/2MHz   |
| V <sub>DD(Flash)</sub>  | Flash ROM IAP 操作时的工作电压 | 2.9 | 5.5 | V    | T <sub>A</sub> = +25°C<br>f <sub>SYS</sub> ≤24MHz |
| V <sub>DD(EEPROM)</sub> | EEPROM IAP 操作时的工作电压    | 2.4 | 5.5 | V    |   |
| T <sub>A</sub>          | 工作环境温度                 | -40 | 85  | °C   | -   |

### 18.3 直流电气特性

(V<sub>DD</sub> = 5V, T<sub>A</sub> = +25°C, 除非另有说明)

| 符号               | 参数                      | 最小值                | 典型值 | 最大值                  | 单位 | 测试条件                                      |
|------------------|-------------------------|--------------------|-----|----------------------|----|---|
| <b>电流</b>        |                         |                    |     |                      |    |   |
| I <sub>op1</sub> | 工作电流                    | -                  | 4   | -                    | mA | f <sub>SYS</sub> =24MHz                   |
| I <sub>op2</sub> | 工作电流                    | -                  | 3.2 | -                    | mA | f <sub>SYS</sub> =12MHz                   |
| I <sub>op3</sub> | 工作电流                    | -                  | 2.7 | -                    | mA | f <sub>SYS</sub> =6MHz                    |
| I <sub>op4</sub> | 工作电流                    | -                  | 2.4 | -                    | mA | f <sub>SYS</sub> =2MHz                    |
| I <sub>pd1</sub> | 待机电流<br>(Power Down 模式) | -                  | 3   | 6                    | μA |   |
| I <sub>IDL</sub> | 待机电流<br>(IDLE 模式)       | -                  | 2.2 | -                    | mA |   |
| I <sub>BTM</sub> | Base Timer 工作电流         | -                  | 1   | 2                    | μA | BTMFS[3:0]=<br>1000<br>每 4.0 秒产生一个<br>中断  |
| I <sub>WDT</sub> | WDT 电流                  | -                  | 1   | 2                    | μA | WDTCKS[2:0]=<br>000<br>WDT 溢出时间<br>500ms  |
| <b>IO 口特性</b>    |                         |                    |     |                      |    |   |
| V <sub>IH1</sub> | 输入高电压                   | 0.7V <sub>DD</sub> | -   | V <sub>DD</sub> +0.3 | V  |   |
| V <sub>IL1</sub> | 输入低电压                   | -0.3               | -   | 0.3V <sub>DD</sub>   | V  |   |
| V <sub>IH2</sub> | 输入高电压                   | 0.8V <sub>DD</sub> | -   | V <sub>DD</sub>      | V  | 施密特触发输入：<br>RST<br>tCK/tDIO<br>UART 输入 RX |
| V <sub>IL2</sub> | 输入低电压                   | -0.2               | -   | 0.2V <sub>DD</sub>   | V  |   |

| 符号                    | 参数             | 最小值  | 典型值  | 最大值  | 单位 | 测试条件  |
|-----------------------|----------------|------|------|------|----|---|
|                       |                |      |      |      |    | INT0, INT2<br>Timer 时钟输入口   |
| I <sub>OL1</sub>      | 输出低电流          | -    | 37   | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =0.4V  |
| I <sub>OL2</sub>      | 输出低电流          | -    | 70   | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =0.8V  |
| I <sub>OH1</sub>      | 输出高电流 P1       | -    | 22   | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =4.3V  |
| I <sub>OH2</sub>      | 输出高电流 P1       | -    | 11   | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =4.7V  |
| I <sub>OH3</sub>      | 输出高电流 P0/P2    | -    | 22   | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =4.3V<br>Pxyz=0, I <sub>OH</sub> 等级 0            |
|                       | 输出高电流 P0/P2    | -    | 11   | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =4.3V<br>Pxyz=1, I <sub>OH</sub> 等级 1            |
|                       | 输出高电流 P0/P2    | -    | 5    | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =4.3V<br>Pxyz=2, I <sub>OH</sub> 等级 2            |
|                       | 输出高电流 P0/P2    | -    | 2.2  | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =4.3V<br>Pxyz=3, I <sub>OH</sub> 等级 3            |
| I <sub>OH4</sub>      | 输出高电流 P0/P2    | -    | 11   | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =4.7V<br>Pxyz=0, I <sub>OH</sub> 等级 0            |
|                       | 输出高电流 P0/P2    | -    | 5.5  | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =4.7V<br>Pxyz=1, I <sub>OH</sub> 等级 1            |
|                       | 输出高电流 P0/P2    | -    | 2.2  | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =4.7V<br>Pxyz=2, I <sub>OH</sub> 等级 2            |
|                       | 输出高电流 P0/P2    | -    | 1    | -    | mA | V <sub>Pin</sub> =4.7V<br>Pxyz=3, I <sub>OH</sub> 等级 3            |
| I <sub>Ik1</sub>      | 输入漏电流          | -1   | -    | 1    | μA | IO 为高阻输入模式<br>V <sub>IN</sub> = V <sub>DD</sub> 或 V <sub>SS</sub> |
| R <sub>PH1</sub>      | 上拉电阻           | 15   | 30   | 45   | kΩ | V <sub>IN</sub> = V <sub>SS</sub>                                 |
| 做为 ADC 参考电压的内部基准 2.4V |                |      |      |      |    |   |
| V <sub>DD24</sub>     | 内部基准 2.4V 电压输出 | 2.38 | 2.40 | 2.42 | V  | T <sub>A</sub> =-40~85°C  |

(V<sub>DD</sub> = 3.3V, T<sub>A</sub> = +25°C, 除非另有说明)

| 符号                | 参数                      | 最小值                | 典型值 | 最大值                  | 单位 | 测试条件   |
|-------------------|-------------------------|--------------------|-----|----------------------|----|--|
| 电流                |                         |                    |     |                      |    |  |
| I <sub>op5</sub>  | 工作电流                    | -                  | 3.2 | -                    | mA | f <sub>SYS</sub> =24MHz  |
| I <sub>op6</sub>  | 工作电流                    | -                  | 2.6 | -                    | mA | f <sub>SYS</sub> =12MHz  |
| I <sub>op7</sub>  | 工作电流                    | -                  | 2.3 | -                    | mA | f <sub>SYS</sub> =6MHz   |
| I <sub>op8</sub>  | 工作电流                    | -                  | 2   | -                    | mA | f <sub>SYS</sub> =2MHz   |
| I <sub>pd2</sub>  | 待机电流<br>(Power Down 模式) | -                  | 3   | 6                    | uA |  |
| I <sub>IDL2</sub> | 待机电流<br>(IDLE 模式)       | -                  | 1.9 | -                    | mA |  |
| IO 口特性            |                         |                    |     |                      |    |  |
| V <sub>IH3</sub>  | 输入高电压                   | 0.7 <sub>DD</sub>  | -   | V <sub>DD</sub> +0.3 | V  |  |
| V <sub>IL3</sub>  | 输入低电压                   | -0.3               | -   | 0.3V <sub>DD</sub>   | V  |  |
| V <sub>IH4</sub>  | 输入高电压                   | 0.8V <sub>DD</sub> | -   | V <sub>DD</sub>      | V  | 施密特触发输入：<br>RST<br>tCK/tDIO<br>UART 输入 RX<br>INT0, INT2<br>Timer 时钟输入口 |
| V <sub>IL4</sub>  | 输入低电压                   | -0.2               | -   | 0.2V <sub>DD</sub>   | V  |  |
| I <sub>OL3</sub>  | 输出低电流                   | -                  | 30  | -                    | mA | V <sub>Pin</sub> =0.4V   |
| I <sub>OL4</sub>  | 输出低电流                   | -                  | 50  | -                    | mA | V <sub>Pin</sub> =0.8V   |

| 符号                    | 参数             | 最小值  | 典型值  | 最大值  | 单位 | 测试条件  |
|-----------------------|----------------|------|------|------|----|---|
| I <sub>OH5</sub>      | 输出高电流 P1       | -    | 7    | -    | mA | V <sub>PIN</sub> = 3.0V   |
| I <sub>OH6</sub>      | 输出高电流 P0/P2    | -    | 7    | -    | mA | V <sub>PIN</sub> =3.0V<br>Pxyz=0, I <sub>OH</sub> 等级 0            |
|                       | 输出高电流 P0/P2    | -    | 3.5  | -    | mA | V <sub>PIN</sub> =3.0V<br>Pxyz=1, I <sub>OH</sub> 等级 1            |
|                       | 输出高电流 P0/P2    | -    | 1.4  | -    | mA | V <sub>PIN</sub> =3.0V<br>Pxyz=2, I <sub>OH</sub> 等级 2            |
|                       | 输出高电流 P0/P2    | -    | 0.7  | -    | mA | V <sub>PIN</sub> =3.0V<br>Pxyz=3, I <sub>OH</sub> 等级 3            |
| I <sub>IKG2</sub>     | 输入漏电流          | -1   | -    | 1    | μA | IO 为高阻输入模式<br>V <sub>IN</sub> = V <sub>DD</sub> 或 V <sub>SS</sub> |
| R <sub>PH2</sub>      | 上拉电阻           | 26   | 52   | 78   | kΩ | V <sub>IN</sub> = V <sub>SS</sub>                                 |
| 做为 ADC 参考电压的内部基准 2.4V |                |      |      |      |    |   |
| V <sub>DD24</sub>     | 内部基准 2.4V 电压输出 | 2.38 | 2.40 | 2.42 | V  | T <sub>A</sub> = -40~85°C   |

## 18.4 交流电气特性

(V<sub>DD</sub> = 2.4V ~ 5.5V, T<sub>A</sub> = 25°C, 除非另有说明)

| 符号                 | 参数                | 最小值   | 典型值 | 最大值   | 单位  | 测试条件  |
|--------------------|-------------------|-------|-----|-------|-----|---|
| T <sub>POR</sub>   | Power On Reset 时间 | -     | 15  | -     | ms  |   |
| T <sub>PDW</sub>   | Power Down 模式唤醒时间 | -     | 65  | 130   | μs  |   |
| T <sub>LVR</sub>   | LVR 消抖时间          | -     | 30  | -     | μs  |   |
| T <sub>Reset</sub> | 复位脉冲宽度            | 18    | -   | -     | μs  | 低电平有效   |
| f <sub>HRC</sub>   | RC 振荡稳定性          | 23.76 | 24  | 24.24 | MHz | V <sub>DD</sub> =2.4V~5.5V<br>T <sub>A</sub> =-40~85 °C |

## 18.5 ADC 电气特性

(T<sub>A</sub> = 25°C, 除非另有说明)

| 符号                   | 参数         | 最小值 | 典型值 | 最大值             | 单位  | 测试条件  |
|----------------------|------------|-----|-----|-----------------|-----|---|
| V <sub>AD1</sub>     | 供电电压 1     | 2.7 | 5.0 | 5.5             | V   | V <sub>ref</sub> =2.4V                      |
| V <sub>AD2</sub>     | 供电电压 2     | 2.4 | 5.0 | 5.5             | V   | V <sub>ref</sub> =V <sub>DD</sub>           |
| N <sub>R</sub>       | 精度         | -   | 12  | -               | bit | GND≤V <sub>A1N</sub> ≤V <sub>DD</sub>       |
| V <sub>A1N</sub>     | ADC 输入电压   | GND | -   | V <sub>DD</sub> | V   |   |
| R <sub>A1N</sub>     | ADC 输入电阻   | 1   | -   | -               | MΩ  | V <sub>IN</sub> =5V                         |
| I <sub>IKG_ADC</sub> | ADC 输入漏电流  | -1  | -   | 1               | uA  | V <sub>IN</sub> = V <sub>A1Nx</sub>         |
| I <sub>ADC1</sub>    | ADC 转换电流 1 | -   | -   | 2               | mA  | ADC 模块打开<br>V <sub>DD</sub> =5V             |
| I <sub>ADC2</sub>    | ADC 转换电流 2 | -   | -   | 1.8             | mA  | ADC 模块打开<br>V <sub>DD</sub> =3.3V           |
| DNL                  | 微分非线性误差    | -   | ±4  | -               | LSB | V <sub>DD</sub> =5V<br>V <sub>REF</sub> =5V |
| INL                  | 积分非线性误差    | -   | ±4  | -               | LSB |   |
| E <sub>Z</sub>       | 偏移量误差      | -   | ±1  | -               | LSB |   |
| E <sub>F</sub>       | 满刻度误差      | -   | 4   | -               | LSB |   |
| E <sub>AD</sub>      | 总绝对误差      | -   | ±4  | -               | LSB |   |
| T <sub>ADC1</sub>    | ADC 转换时间 1 | -   | 4   | -               | us  | ADC Clock = 2MHz                            |
| T <sub>ADC2</sub>    | ADC 转换时间 2 | -   | 19  | -               | us  | ADC Clock = 333kHz                          |

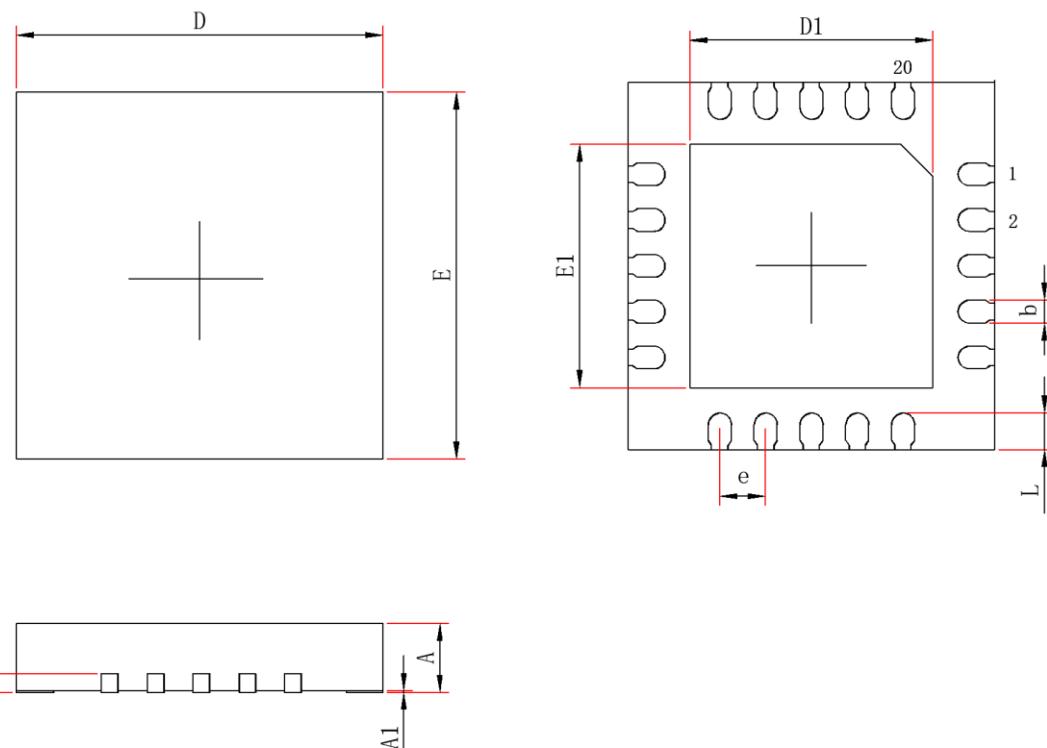
## 19 订购信息

| 产品编号          | 封装      | 包装 |
|---------------|---------|----|
| SC92F7300M08U | SOP8    | 管装 |
| SC92F7301M16U | SOP16   | 管装 |
| SC92F7302M20U | SOP20   | 管装 |
| SC92F7302X20U | TSSOP20 | 管装 |
| SC92F7302Q20R | QFN20   | 盘装 |

## 20 封装信息

SC92F7302Q20R

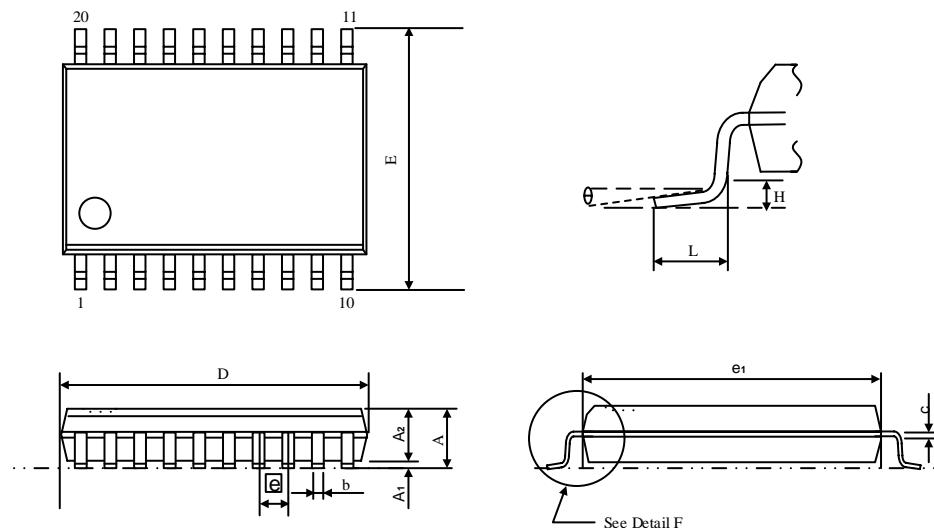
QFN20 (4X4) 外形尺寸 单位: 毫米



| 符号 | mm (毫米)   |       |       |
|----|-----------|-------|-------|
|    | 最小        | 正常    | 最大    |
| A  | 0.700     | 0.750 | 0.800 |
| A1 | 0         | 0.020 | 0.050 |
| A2 | 0.203 BSC |       |       |
| b  | 0.180     | 0.250 | 0.300 |
| D  | 3.900     | 4.000 | 4.100 |
| D1 | 2.550     | 2.650 | 2.750 |
| E  | 3.900     | 4.000 | 4.100 |
| E1 | 2.550     | 2.650 | 2.750 |
| e  | 0.500 BSC |       |       |
| L  | 0.350     | 0.400 | 0.450 |

**SC92F7302X20U**
**TSSOP20L 外形尺寸**

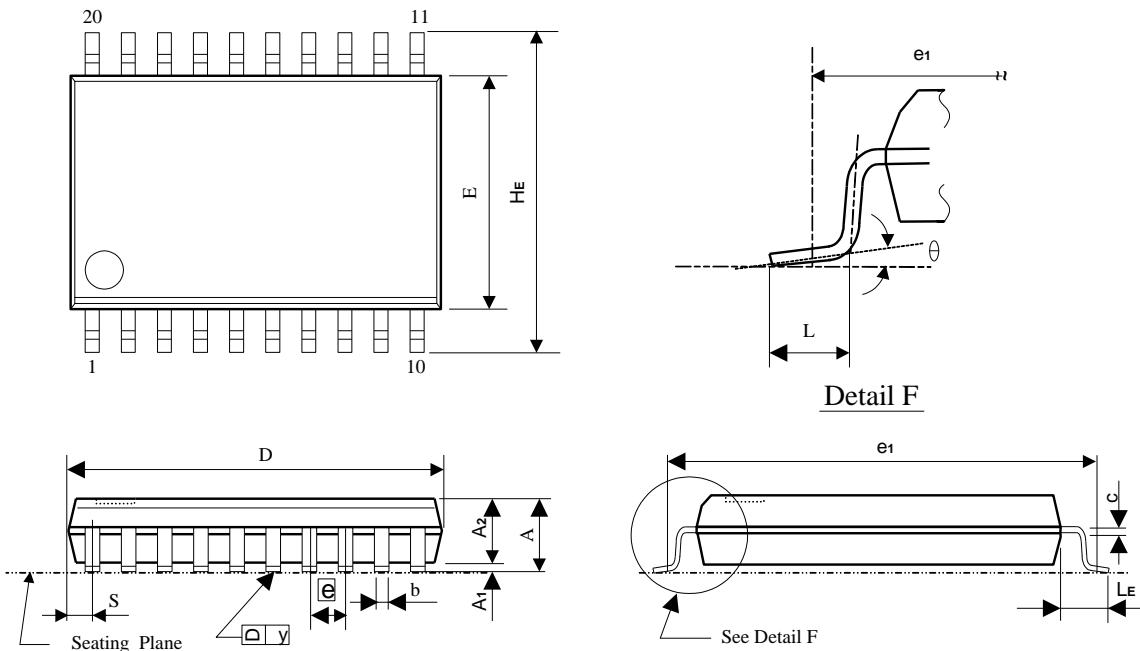
单位: 毫米



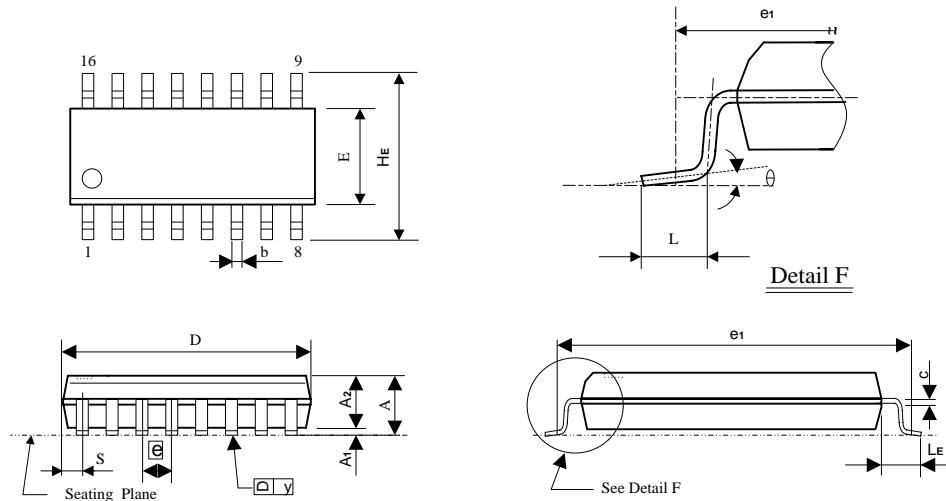
| 符号 | mm (毫米)    |    |       |
|----|------------|----|-------|
|    | 最小         | 正常 | 最大    |
| A  | -          | -  | 1.200 |
| A1 | 0.050      | -  | 0.150 |
| A2 | 0.800      | -  | 1.050 |
| b  | 0.190      | -  | 0.300 |
| c  | 0.090      | -  | 0.200 |
| D  | 6.400      | -  | 6.600 |
| E  | 6.20       | -  | 6.60  |
| e1 | 4.300      | -  | 4.500 |
| e  | 0.65 (BSC) |    |       |
| L  | -          | -  | 1.00  |
| θ  | 0°         | -  | 8°    |
| H  | 0.05       |    | 0.15  |

**SC92F7302M20U**
**SOP20L (300mil) 外形尺寸**

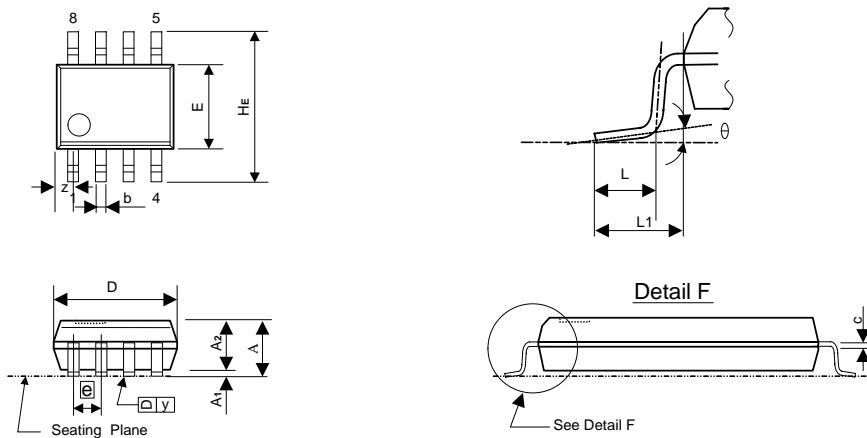
单位: 毫米



| 符号       | mm (毫米)    |        |        |
|----------|------------|--------|--------|
|          | 最小         | 正常     | 最大     |
| A        | 2.40       | 2.56   | 2.65   |
| A1       | 0.100      | 0.200  | 0.300  |
| A2       | 2.240      | 2.340  | 2.440  |
| b        | 0.35       | --     | 0.47   |
| c        | 0.25       | --     | 0.31   |
| D        | 12.60      | 12.80  | 13.00  |
| E        | 7.30       | 7.50   | 7.70   |
| HE       | 10.100     | 10.300 | 10.500 |
| [e]      | 1.27 (BSC) |        |        |
| L        | 0.700      | 0.850  | 1.000  |
| LE       | 1.30       | 1.40   | 1.50   |
| $\theta$ | 0°         | -      | 8°     |

**SC92F7301M16U**
**SOP16L (150mil) 外形尺寸**      单位: 毫米


| 符号  | mm (毫米)    |        |       |
|---|------------|--------|-------|
|   | 最小         | 正常     | 最大    |
| A   | 1.500      | 1.625  | 1.750 |
| A <sub>1</sub>  | 0.050      | 0.1375 | 0.225 |
| A <sub>2</sub>  | 1.30       | 1.45   | 1.55  |
| b   | 0.38       | 0.43   | 0.48  |
| c   | 0.20       | 0.23   | 0.26  |
| D   | 9.70       | 9.90   | 10.10 |
| E   | 3.70       | 3.90   | 4.10  |
| H <sub>E</sub>  | 5.80       | 6.00   | 6.20  |
|  | 1.27 (BSC) |        |       |
| L   | 0.50       | 0.65   | 0.80  |
| L <sub>E</sub>  | 0.95       | 1.05   | 1.15  |
| θ   | 0°         | -      | 8°    |

**SC92F7300M08U**
**SOP8L (150mil) 外形尺寸 单位: 毫米**


| 符号             | mm (毫米)     |        |       |
|----------------|-------------|--------|-------|
|                | 最小          | 正常     | 最大    |
| A              | 1.500       | 1.625  | 1.750 |
| A1             | 0.100       | 0.1625 | 0.225 |
| A2             | 1.30        | 1.425  | 1.55  |
| b              | 0.39        | 0.435  | 0.48  |
| c              | 0.20        | 0.23   | 0.26  |
| D              | 4.70        | 4.90   | 5.10  |
| E              | 3.70        | 3.90   | 4.10  |
| H <sub>E</sub> | 5.80        | 6.00   | 6.20  |
| [e]            | 1.270 (BSC) |        |       |
| L              | 0.50        | 0.65   | 0.80  |
| L1             | 0.95        | 1.05   | 1.15  |
| θ              | 0°          | -      | 8°    |

## 21 规格更改记录

| 版本   | 记录  | 日期               |
|------|-----|------------------|
| V1.0 | 正式版 | 2025 年 02 月 28 日 |
| V0.1 | 初版  | 2022 年 01 月 25 日 |

## 声明

深圳市赛元微电子股份有限公司（以下简称赛元）保留随时对赛元产品、文档或服务进行变更、更正、增强、修改和改进的权利，恕不另行通知。赛元认为提供的信息是准确可信的。本文档信息于 2022 年 01 月开始使用。在实际进行生产设计时，请参阅各产品最新的数据手册等相关资料。